

Časopis pro pěstování matematiky a fysiky

Antonín Libický

Úvod do vektorové analýzy. [VI.]

Časopis pro pěstování matematiky a fysiky, Vol. 36 (1907), No. 4, 345--353

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/123112>

Terms of use:

© Union of Czech Mathematicians and Physicists, 1907

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

Úvod do vektorové analýse.

Napsal řed. Ant. Libický.

(Pokračování.)

Užijeme-li jich nyní vzhledem k součinu $\mathbf{u} \times \text{curl } \mathbf{v}$, nabudeme z (97^a)

$$\mathbf{u} \times [\nabla \times \mathbf{v}] = \mathbf{u} \cdot (\nabla \mathbf{v})_c - \mathbf{u} \cdot (\nabla \mathbf{v}) \quad (\mu)$$

čili

$$\mathbf{u} \times [\nabla \times \mathbf{v}] = (\nabla \mathbf{v}) \cdot \mathbf{u} - \mathbf{u} \cdot (\nabla \mathbf{v}). \quad (\mu')$$

Položíme-li v těchto rovnicích $\nabla_{\mathbf{v}}(\mathbf{u} \cdot \mathbf{v})$ za $\mathbf{u} \cdot (\nabla \mathbf{v})$, zjednáme si vzorce

$$\mathbf{u} \times \text{curl } \mathbf{v} = \mathbf{u} \cdot (\nabla_c \mathbf{v}) - \nabla_{\mathbf{v}}(\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}), \quad (99^a)$$

$$\mathbf{u} \times \text{curl } \mathbf{v} = (\nabla \mathbf{v}) \cdot \mathbf{u} - \nabla_{\mathbf{v}}(\mathbf{u} \cdot \mathbf{v})^* \quad (99^b)$$

Vzorec (93^b) lze dáti jiný tvar, který se též vyskytuje ve spisech, pojednávajících o vektorové analýsi. Poněvadž totiž dle (μ)

$$\mathbf{u} \cdot (\nabla \mathbf{v}) = \mathbf{u} \cdot (\nabla_c \mathbf{v}) - \mathbf{u} \times [\nabla \times \mathbf{v}]$$

a podobně

$$\mathbf{v} \cdot (\nabla \mathbf{u}) = \mathbf{v} \cdot (\nabla_c \mathbf{u}) - \mathbf{v} \times [\nabla \times \mathbf{u}],$$

bude

$$\begin{aligned} \nabla(\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}) &= \mathbf{u} \cdot (\nabla_c \mathbf{v}) + \mathbf{v} \cdot (\nabla_c \mathbf{u}) \\ &\quad - \mathbf{u} \times [\nabla \times \mathbf{v}] - \mathbf{v} \times [\nabla \times \mathbf{u}], \end{aligned} \quad (100^a)$$

což lze také psáti vzhledem k (μ')

$$\begin{aligned} \nabla(\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}) &= (\nabla \mathbf{v}) \cdot \mathbf{u} + (\nabla \mathbf{u}) \cdot \mathbf{v} - \mathbf{u} \times [\nabla \times \mathbf{v}] \\ &\quad - \mathbf{v} \times [\nabla \times \mathbf{u}]^{**}. \end{aligned} \quad (100^b)$$

*) Gibbs, Föppl a j. piší tyto vzorce ve formě

$$\mathbf{u} \times (\nabla \times \mathbf{v}) = \nabla(\mathbf{u} \cdot \mathbf{v})_{\mathbf{v}} - \mathbf{u} \cdot \nabla \mathbf{v};$$

buďž tuto připomenuto, že $\mathbf{u} \cdot \nabla \mathbf{v}$ v tomto vzorci nemá téhož významu, v jakém byl výše zaveden a že se nerovná tudíž $\nabla_{\mathbf{v}}(\mathbf{u} \cdot \mathbf{v})$.

***) Ve Wilson-Gibbsově »Vector Analysis« (pag. 158) mají tyto vzorce tvar

$$\nabla(\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}) = \mathbf{v} \cdot \nabla \mathbf{u} + \mathbf{u} \cdot \nabla \mathbf{v} + \mathbf{v} \times (\nabla \times \mathbf{u}) + \mathbf{u} \times (\nabla \times \mathbf{v}).$$

Zcela podobným výpočtem, kterým byl odvozen vzorec (93^a), dospějeme ke vzorci

$$\frac{d[\mathbf{u} \times \mathbf{v}]}{d\mathbf{r}} = \left[\mathbf{u} \times \frac{d\mathbf{v}}{dr} - \mathbf{v} \times \frac{d\mathbf{u}}{dr} \right] \mathbf{r}_1 \quad (101^a)$$

čili

$$\frac{d[\mathbf{u} \times \mathbf{v}]}{d\mathbf{r}} = \mathbf{u} \times \frac{d\mathbf{v}}{dr} - \mathbf{v} \times \frac{d\mathbf{u}}{dr}. \quad (101^b)$$

Poněvadž jednak části skalární, jednak části vektoriální dyadických výrazů na obou stranách rovnice (101^a) se sobě rovnají, obdržíme po prvé

$$\begin{aligned} \frac{d \cdot [\mathbf{u} \times \mathbf{v}]}{d\mathbf{r}} &= \left[\mathbf{u} \times \frac{d\mathbf{v}}{dr} - \mathbf{v} \times \frac{d\mathbf{u}}{dr} \right] \cdot \mathbf{r}_1 \\ &= \left[\mathbf{u} \times \frac{d\mathbf{v}}{dr} \right] \cdot \mathbf{r}_1 - \left[\mathbf{v} \times \frac{d\mathbf{u}}{dr} \right] \cdot \mathbf{r}_1; \end{aligned}$$

dle rovnice (14) jest $\left[\mathbf{u} \times \frac{d\mathbf{v}}{dr} \right] \cdot \mathbf{r}_1 = \mathbf{u} \cdot \left[\frac{d\mathbf{v}}{dr} \times \mathbf{r}_1 \right]$ a podobně

lze vyjádřiti druhý člen na pravé straně, tudíž

$$\frac{d \cdot [\mathbf{u} \times \mathbf{v}]}{d\mathbf{r}} = \mathbf{u} \cdot \left[\frac{d\mathbf{v}}{dr} \times \mathbf{r}_1 \right] - \mathbf{v} \cdot \left[\frac{d\mathbf{u}}{dr} \times \mathbf{r}_1 \right].$$

Ze známé rovnice $\frac{d\mathbf{v}}{dr} = \frac{d\mathbf{v}}{dr} \mathbf{r}_1$ plyne, přihlédneme-li k částem vektoriálním,

$$\frac{d \times \mathbf{v}}{d\mathbf{r}} = \frac{d\mathbf{v}}{dr} \times \mathbf{r}_1;$$

pročež

$$\frac{d \cdot [\mathbf{u} \times \mathbf{v}]}{d\mathbf{r}} = \mathbf{u} \cdot \frac{d \times \mathbf{v}}{d\mathbf{r}} - \mathbf{v} \cdot \frac{d \times \mathbf{u}}{d\mathbf{r}} \quad (102^a)$$

čili

$$\text{div} [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] = \mathbf{u} \cdot \text{curl} \mathbf{v} - \mathbf{v} \cdot \text{curl} \mathbf{u}. \quad (102^b)$$

Pokládáme-li opět v součinu $\mathbf{u} \times \mathbf{v}$ jeden činitel, na př. \mathbf{u} za stálý, označujeme jeho částečnou divergenci $\text{div}_v [\mathbf{u} \times \mathbf{v}]$; poněvadž curl stálého vektoru se rovná nulle, obdržíme pro tuto divergenci vzorec

$$\text{div}_v [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] = \mathbf{u} \cdot \text{curl} \mathbf{v}$$

a podobně

$$\operatorname{div}_{\mathbf{u}} [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] = -\mathbf{v} \cdot \operatorname{curl} \mathbf{u};$$

tudíž lze také dáti vzorci (102^a) tvar

$$\operatorname{div} [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] = \operatorname{div}_{\mathbf{v}} [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] + \operatorname{div}_{\mathbf{u}} [\mathbf{u} \times \mathbf{v}]. \quad (102^{\circ})$$

Po druhé povstane z rovnice (101^a)

$$\frac{d \times [\mathbf{u} \times \mathbf{v}]}{d\mathbf{r}} = \left[\mathbf{u} \times \frac{d\mathbf{v}}{dr} \right] \times \mathbf{r}_1 - \left[\mathbf{v} \times \frac{d\mathbf{u}}{dr} \right] \times \mathbf{r}_1. \quad (v)$$

Hledíce k (16^a) píšeme

$$\left[\mathbf{u} \times \frac{d\mathbf{v}}{dr} \right] \times \mathbf{r}_1 = (\mathbf{u} \cdot \mathbf{r}_1) \frac{d\mathbf{v}}{dr} - \left(\frac{d\mathbf{v}}{dr} \cdot \mathbf{r}_1 \right) \mathbf{u}$$

aneb, použijeme-li v prvním členu na pravé straně vzorce (20^b), jakož i ve druhém členu rovnice $\frac{d\mathbf{v}}{dr} \cdot \mathbf{r}_1 = \frac{d \cdot \mathbf{v}}{d\mathbf{r}}$, která vyplývá z rovnosti skalárních částí obou stran rovnice $\frac{d\mathbf{v}}{dr} \mathbf{r}_1 = \frac{d\mathbf{v}}{d\mathbf{r}}$, též

$$\left[\mathbf{u} \times \frac{d\mathbf{v}}{dr} \right] \times \mathbf{r}_1 = \mathbf{u} \cdot \left(\mathbf{r}_1 \frac{d\mathbf{v}}{dr} \right) - \frac{d \cdot \mathbf{v}}{d\mathbf{r}} \mathbf{u}.$$

Jelikož (dle známé věty, že součin jest týž, násobíme-li vektor dyadou nebo sdruženou dyadu týmž vektorem)

$$\mathbf{u} \cdot \left(\mathbf{r}_1 \frac{d\mathbf{v}}{dr} \right) = \left(\frac{d\mathbf{v}}{dr} \mathbf{r}_1 \right) \cdot \mathbf{u}$$

a

$$\frac{d\mathbf{v}}{dr} \mathbf{r}_1 = \frac{d\mathbf{v}}{d\mathbf{r}},$$

bude

$$\left[\mathbf{u} \times \frac{d\mathbf{v}}{dr} \right] \times \mathbf{r}_1 = \frac{d\mathbf{v}}{d\mathbf{r}} \cdot \mathbf{u} - \frac{d \cdot \mathbf{v}}{d\mathbf{r}} \mathbf{u};$$

podobně

$$\left[\mathbf{v} \times \frac{d\mathbf{u}}{dr} \right] \times \mathbf{r}_1 = \frac{d\mathbf{u}}{d\mathbf{r}} \cdot \mathbf{v} - \frac{d \cdot \mathbf{u}}{d\mathbf{r}} \mathbf{v}.$$

Vložíce tyto hodnoty do rovnice (v) obdržíme

$$\frac{d \times [\mathbf{u} \times \mathbf{v}]}{d\mathbf{r}} = \frac{d \cdot \mathbf{u}}{d\mathbf{r}} \mathbf{v} - \frac{d \cdot \mathbf{v}}{d\mathbf{r}} \mathbf{u} - \frac{d\mathbf{u}}{d\mathbf{r}} \cdot \mathbf{v} + \frac{d\mathbf{v}}{d\mathbf{r}} \cdot \mathbf{u}, \quad (103^a)$$

kteřouž rovnici lze také psáti ve tvaru

$$\begin{aligned} \operatorname{curl} [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] &= (\operatorname{div} \mathbf{u}) \mathbf{v} - (\operatorname{div} \mathbf{v}) \cdot \mathbf{u} \\ &\quad - (\nabla \mathbf{u}) \cdot \mathbf{v} + (\nabla \mathbf{v}) \cdot \mathbf{u}^*. \end{aligned} \quad (103^b)$$

Pokládáme-li, jak bylo již výše při symbolech ∇ a div učiněno, ve výraze $\operatorname{curl} [\mathbf{u} \times \mathbf{v}]$ vektor \mathbf{u} za stálý, značíme jej $\operatorname{curl}_v [\mathbf{u} \times \mathbf{v}]$, totiž jako částečný curl ; pak jest $\operatorname{div} \mathbf{u} = 0$, $\nabla \mathbf{u} = 0$, tudíž

$$\operatorname{curl}_v [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] = - (\operatorname{div} \mathbf{v}) \mathbf{u} + (\nabla \mathbf{v}) \cdot \mathbf{u} \quad (104^a)$$

a podobně

$$\operatorname{curl}_u [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] = (\operatorname{div} \mathbf{u}) \mathbf{v} - (\nabla \mathbf{u}) \cdot \mathbf{v}. \quad (104^b)$$

Pročež z rovnice (103^b) plyne

$$\operatorname{curl} [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] = \operatorname{curl}_v [\mathbf{u} \times \mathbf{v}] + \operatorname{curl}_u [\mathbf{u} \times \mathbf{v}]. \quad (103^c)$$

Vyvozených vzorců užijeme, abychom odvodili důležitou relaci, která má pro vektorovou analysis asi takový význam jako věta Taylorova pro skalární analysis.

Budiž \mathbf{v}_0 vektor \mathbf{v} v bodě $M_0(x_0, y_0, z_0)$ pole; i bude \mathbf{v} neskonale blízkém bodě $M(x, y, z)$ příslušný vektor

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_0 + d\mathbf{v}.$$

Dle (66) jest

$$d\mathbf{v} = \nabla \mathbf{v} \cdot d\mathbf{r}.$$

Z rovnice (99^b) vychází

$$(\nabla \mathbf{v}) \cdot d\mathbf{r} = d\mathbf{r} \times \operatorname{curl} \mathbf{v} + \nabla_v (d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}),$$

tudíž

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_0 + d\mathbf{r} \times \operatorname{curl} \mathbf{v} + \nabla_v (d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}). \quad (105^a)$$

Rovnici tuto lze ještě jinak psáti; jestiž dle (93^b)

$$\nabla (d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}) = \nabla_v (d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}) + \nabla_{d\mathbf{r}} (d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}),$$

z čehož povstane

$$\nabla_v (d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}) = \nabla (d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}) - \nabla_{d\mathbf{r}} (d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}).$$

*) Jiný tvar této rovnice jest

$$\nabla \times (\mathbf{u} \times \mathbf{v}) = \mathbf{v} \cdot \nabla \mathbf{u} - \mathbf{u} \cdot \nabla \mathbf{v} - \mathbf{v} \nabla \cdot \mathbf{u} + \mathbf{u} \nabla \cdot \mathbf{v}$$

(viz Wilson-Gibbs »Vector Analysis«, pag. 157, nebo Bucherer »Elemente der Vektor-Analysis«, pag. 30).

Jelikož jest $d\mathbf{r}$ průvodičem bodu M , platí dle (96)

$$\nabla_{d\mathbf{r}}(d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}) = \mathbf{v};$$

pročež

$$\mathbf{v} = \mathbf{v}_0 + \nabla(d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}) - \mathbf{v} + d\mathbf{r} \times \text{curl } \mathbf{v},$$

čili

$$\mathbf{v} = \frac{1}{2}\mathbf{v}_0 + \frac{1}{2}d\mathbf{r} \times \text{curl } \mathbf{v} + \frac{1}{2}\nabla(d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}). \quad (105^b)$$

Vzorci (105^a) a (105^b) jest vektor \mathbf{v} vyjádřen jako součet tří vektorů, z nichž každý má svůj zvláštní význam mechanický. Jak již bylo výše připomenuto, pohyb nekonečně malé koule z myšlené tekutiny, jejíž každá částice má jinou rychlost (nejvšeobecnější to pohyb útvaru proměnného), jest superposicí translace, rotace a deformace. Složka translační rychlostního vektoru \mathbf{v} dána jest sčítancem \mathbf{v}_0 , složka rotační sčítancem $\frac{1}{2}d\mathbf{r} \times \text{curl } \mathbf{v}$ (viz výklad vzorce (84)); význam třetího sčítance, za který můžeme pokládati \mathbf{v} (105^a) součet $\frac{1}{2}d\mathbf{r} \times \text{curl } \mathbf{v} + \nabla_{d\mathbf{r}}(d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v})$, poznáme touto úvahou:

Dle (99^b) pišme za $\frac{1}{2}d\mathbf{r} \times \text{curl } \mathbf{v}$ rozdíl

$$\frac{1}{2}(\nabla\mathbf{v}) \cdot d\mathbf{r} - \frac{1}{2}\nabla_{d\mathbf{r}}(d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}),$$

tudíž

$$\frac{1}{2}d\mathbf{r} \times \text{curl } \mathbf{v} + \nabla_{d\mathbf{r}}(d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}) = \frac{1}{2}(\nabla\mathbf{v}) \cdot d\mathbf{r} + \frac{1}{2}\nabla_{d\mathbf{r}}(d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}),$$

aneb, poněvadž dle (94^a)

$$\nabla_{d\mathbf{r}}(d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}) = d\mathbf{r} \cdot \nabla\mathbf{v},$$

též

$$\frac{1}{2}d\mathbf{r} \times \text{curl } \mathbf{v} + \nabla_{d\mathbf{r}}(d\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}) = \frac{1}{2}(\nabla\mathbf{v}) \cdot d\mathbf{r} + \frac{1}{2}d\mathbf{r} \cdot (\nabla\mathbf{v}).$$

Položme nyní nekonečně malý průvodič

$$d\mathbf{r} = dx \mathbf{i} + dy \mathbf{j} + dz \mathbf{k},$$

a použijme jednak vzorce (71^d), dle něhož

$$(\nabla\mathbf{v}) \cdot d\mathbf{r} = \left(dx \frac{\partial v_x}{\partial x} + dy \frac{\partial v_x}{\partial y} + dz \frac{\partial v_x}{\partial z} \right) \mathbf{i}$$

$$+ \left(dx \frac{\partial v_y}{\partial x} + dy \frac{\partial v_y}{\partial y} + dz \frac{\partial v_y}{\partial z} \right) \mathbf{j} + \left(dx \frac{\partial v_z}{\partial x} + dy \frac{\partial v_z}{\partial y} + dz \frac{\partial v_z}{\partial z} \right) \mathbf{k},$$

jednak vzorce (74^c), dle něhož

$$d\mathbf{r} \cdot (\nabla\mathbf{v}) = \left(dx \frac{\partial v_x}{\partial x} + dy \frac{\partial v_y}{\partial x} + dz \frac{\partial v_z}{\partial x} \right) \mathbf{i}$$

$$+ \left(dx \frac{\partial v_x}{\partial y} + dy \frac{\partial v_y}{\partial y} + dz \frac{\partial v_z}{\partial y} \right) \mathbf{j} + \left(dx \frac{\partial v_x}{\partial z} + dy \frac{\partial v_y}{\partial z} + dz \frac{\partial v_z}{\partial z} \right) \mathbf{k};$$

i obdržíme

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2}(\nabla\mathbf{v}) \cdot d\mathbf{r} + \frac{1}{2}d\mathbf{r} \cdot (\nabla\mathbf{v}) \\ &= \left(dx \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{1}{2} dy \left(\frac{\partial v_x}{\partial y} + \frac{\partial v_y}{\partial x} \right) + \frac{1}{2} dz \left(\frac{\partial v_x}{\partial z} + \frac{\partial v_z}{\partial x} \right) \right) \mathbf{i} \\ &+ \left(\frac{1}{2} dx \left(\frac{\partial v_y}{\partial x} + \frac{\partial v_x}{\partial y} \right) + dy \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{1}{2} dz \left(\frac{\partial v_y}{\partial z} + \frac{\partial v_z}{\partial y} \right) \right) \mathbf{j} \\ &+ \left(\frac{1}{2} dx \left(\frac{\partial v_z}{\partial x} + \frac{\partial v_x}{\partial z} \right) + \frac{1}{2} dy \left(\frac{\partial v_z}{\partial y} + \frac{\partial v_y}{\partial z} \right) + dz \frac{\partial v_z}{\partial z} \right) \mathbf{k}. \end{aligned}$$

Píšeme-li vektor $\frac{1}{2}(\nabla\mathbf{v}) \cdot d\mathbf{r} + \frac{1}{2}d\mathbf{r} \cdot (\nabla\mathbf{v})$ ve formě $\xi\mathbf{i} + \eta\mathbf{j} + \zeta\mathbf{k}$, budou tedy souřadnice

$$\begin{aligned} \xi &= \frac{\partial v_x}{\partial x} dx + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v_x}{\partial y} + \frac{\partial v_y}{\partial x} \right) dy + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v_x}{\partial z} + \frac{\partial v_z}{\partial x} \right) dz, \\ \eta &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v_y}{\partial x} + \frac{\partial v_x}{\partial y} \right) dx + \frac{\partial v_y}{\partial y} dy + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v_y}{\partial z} + \frac{\partial v_z}{\partial y} \right) dz. \quad (106) \\ \zeta &= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v_z}{\partial x} + \frac{\partial v_x}{\partial z} \right) dx + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v_z}{\partial y} + \frac{\partial v_y}{\partial z} \right) dy + \frac{\partial v_z}{\partial z} dz; \end{aligned}$$

deformace, určená těmito rovnicemi, jest prostá, poněvadž vyhověno jest známým podmínkám $a_{12} = a_{21}$, $a_{23} = a_{32}$, $a_{31} = a_{13}$, jež platí v tom případě o veličinách a_{mn} v rovnicích (56^b)*.

Zavedených symbolů *div* a *curl* může býti ovšem použito též vzhledem k vektoru ∇v , který jsme poznali ve stati o poli skalárním; obdržíme tak výrazy *div* ∇v a *curl* ∇v . První z nich jest totožný se součinem $\nabla \cdot \nabla v$, za nějž jsme psali $\nabla^2 v$; druhý shoduje se se součinem $\nabla \times \nabla v$, který se rovná nulle. Pročež

$$\text{curl } \nabla v = 0, \quad \text{div } \nabla v = \nabla^2 v. \quad (107)$$

Poznáváme z první této rovnice, že pole gradientů jest polem irrotationálním.

Naopak: každé pole irrotationální, jehož vektory \mathbf{v} vyhovují tedy podmínce $\text{curl } \mathbf{v} = 0$, lze pokládati za pole gradientů, příslušející jistému poli skalárnímu w . Neboť je-li $\text{curl } \mathbf{v} = 0$, jest vždy

$$\mathbf{v} \cdot \text{curl } \mathbf{v} = 0;$$

z toho jde vzhledem k (90), že pole to jest komplex-lamellární. Lze tedy vektor \mathbf{v} psáti ve tvaru $\lambda \nabla w$.

*) Viz Dr. A. Seydler: »Theoretická mechanika«, pag. 182.

Jest však za příčinou podmínky $\text{curl } \mathbf{v} = 0$ dle (86^a)

$$\frac{\partial v_x}{\partial y} = \frac{\partial v_y}{\partial x}, \quad \frac{\partial v_y}{\partial z} = \frac{\partial v_z}{\partial y}, \quad \frac{\partial v_z}{\partial x} = \frac{\partial v_x}{\partial z};$$

tož jsou známé podmíněčné rovnice*), aby výraz $v_x dx + v_y dy + v_z dz$ byl úplným diferenciálem skalární veličiny w . Je-li pak

$$v_x dx + v_y dy + v_z dz = dw, \quad (89^b)$$

jest dle rovnice (89^a) $\lambda = 1$, t. j. pole irrotationální vektorů \mathbf{v} souvisí se skalárním polem w tak, že vektor \mathbf{v} jest v každém bodu gradientem w .

Skalární veličina w jest známa pode jménem *potenciál*, pole vektorové, jemuž přísluší skalární pole potenciálů (tedy každé pole irrotationální), zove se také *polem potenciálním*. W. Thomson jmenuje je polem *lamelárním*, poněvadž je lze rozvrhnouti soustavou hladin v nekonečně tenké vrstvy (lamelley), na nichž vektory \mathbf{v} (jako gradienty) kolmo stojí, jsouce co do velikosti nepřímo úměrné ke tloušťce příslušné vrstvy.

Přejde-me-li dále k funkcím vektorovým, můžeme mluvit na tomto místě (obmezíme-li se totiž na případy, v nichž veličina, k níž se operator vztahuje, jest skalárem, jako $\text{div } \mathbf{v}$, nebo vektorem, jako $\text{curl } \mathbf{v}$) jenom o $\nabla \text{div } \mathbf{v}$, $\text{div curl } \mathbf{v}$, $\text{curl curl } \mathbf{v}$ a $\nabla \text{curl } \mathbf{v}$.

Co se týče především druhého z těchto výrazů, lze snadno dokázati, že se rovná nulle. Neboť

$$\text{div curl } \mathbf{v} = \nabla \cdot [\nabla \times \mathbf{v}],$$

což dle (14) jest rovno $[\nabla \times \nabla] \cdot \mathbf{v}$; ale skalární součin tří vektorů, jehož dva činitelé jsou stejný, má hodnotu nullu, pročež

$$\text{div curl } \mathbf{v} = 0. \quad (108)$$

Divergence curlu kteréhokoli vektoru rovná se nulle.

Z toho jde, že pole curlů, příslušející libovolnému poli vektorovému, jest polem solenoidálním.

První a třetí z uvedených výrazů souvisí spolu relací, kterou odvodíme takto :

*) Viz Studnička: „Základové vyšší matematiky“, díl třetí, p. 206.

Vyjděme od rovnice (16^b), dle níž lze psáti

$$\nabla_c \times [\nabla_c \times \mathbf{v}] = (\nabla_c \cdot \mathbf{v}) \nabla_c - (\nabla_c \cdot \nabla_c) \mathbf{v}^*); \quad (\xi)$$

na pravé straně jest však, umístíme-li skalární součin $(\nabla_c \cdot \mathbf{v})$ za vektor,

$$(\nabla_c \cdot \mathbf{v}) \nabla_c = \nabla_c (\nabla_c \cdot \mathbf{v}).$$

Vzhledem k rovnici (78') (pod čarou) jest $\nabla_c \cdot \mathbf{v} = \nabla \cdot \mathbf{v} = \text{div } \mathbf{v}$; vztahujeme-li pak ∇_c ke skaláru $\text{div } \mathbf{v}$, můžeme jej nahraditi operátorem ∇ , tudíž

$$(\nabla_c \cdot \mathbf{v}) \nabla_c = \nabla_c (\nabla \cdot \mathbf{v}) = \nabla \text{div } \mathbf{v}.$$

Poslední člen rovnice (ξ) jest dle (20^b)

$$(\nabla_c \cdot \nabla_c) \mathbf{v} = \nabla_c \cdot (\nabla_c \mathbf{v});$$

vzhledem k rovnici (67^c), totiž

$$\nabla_c \mathbf{v} = \nabla v_x \mathbf{i} + \nabla v_y \mathbf{j} + \nabla v_z \mathbf{k},$$

bude

$$\begin{aligned} \nabla_c \cdot (\nabla_c \mathbf{v}) &= \nabla_c \cdot (\nabla v_x \mathbf{i}) + \nabla_c \cdot (\nabla v_y \mathbf{j}) + \nabla_c \cdot (\nabla v_z \mathbf{k}) \\ &= (\nabla_c \cdot \nabla v_x) \mathbf{i} + (\nabla_c \cdot \nabla v_y) \mathbf{j} + (\nabla_c \cdot \nabla v_z) \mathbf{k}. \end{aligned}$$

Avšak dle (78') a (107) obdržíme

$$\nabla_c \cdot \nabla v_x = \nabla \cdot \nabla v_x = \text{div } \nabla v_x = \nabla^2 v_x,$$

a podobně

$$\nabla_c \cdot \nabla v_y = \nabla^2 v_y, \quad \nabla_c \cdot \nabla v_z = \nabla^2 v_z;$$

i můžeme psáti přihlízejíce ku vzorci (40)

$$\begin{aligned} (\nabla_c \cdot \nabla_c) \mathbf{v} &= \left(\frac{\partial^2 v_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v_x}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v_x}{\partial z^2} \right) \mathbf{i} \\ &+ \left(\frac{\partial^2 v_y}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v_y}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v_y}{\partial z^2} \right) \mathbf{j} + \left(\frac{\partial^2 v_z}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v_z}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v_z}{\partial z^2} \right) \mathbf{k}, \quad (109^a) \end{aligned}$$

čili

$$\begin{aligned} (\nabla_c \cdot \nabla_c) \mathbf{v} &= \left(\frac{\partial^2 v_x}{\partial x^2} \mathbf{i} + \frac{\partial^2 v_y}{\partial x^2} \mathbf{j} + \frac{\partial^2 v_z}{\partial x^2} \mathbf{k} \right) \\ &+ \left(\frac{\partial^2 v_x}{\partial y^2} \mathbf{i} + \frac{\partial^2 v_y}{\partial y^2} \mathbf{j} + \frac{\partial^2 v_z}{\partial y^2} \mathbf{k} \right) + \left(\frac{\partial^2 v_x}{\partial z^2} \mathbf{i} + \frac{\partial^2 v_y}{\partial z^2} \mathbf{j} + \frac{\partial^2 v_z}{\partial z^2} \mathbf{k} \right). \end{aligned}$$

*) Wilson a Gibbs (*Vector Analysis*, pag. 169) z důvodu již nazečeného vycházejí od rovnice

$$\nabla \times [\nabla \times \mathbf{v}] = (\nabla \cdot \mathbf{v}) \nabla - (\nabla \cdot \nabla) \mathbf{v}.$$

Jelikož dle (57)

$$\frac{\partial v_x}{\partial x} \mathbf{i} + \frac{\partial v_y}{\partial x} \mathbf{j} + \frac{\partial v_z}{\partial x} \mathbf{k} = \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial x},$$

lze položit

$$\frac{\partial^2 v_x}{\partial x^2} \mathbf{i} + \frac{\partial^2 v_y}{\partial x^2} \mathbf{j} + \frac{\partial^2 v_z}{\partial x^2} \mathbf{k} = \frac{\partial^2 \mathbf{v}}{\partial x^2};$$

pročež

$$(\nabla_c \cdot \nabla_c) \mathbf{v} = \frac{\partial^2 \mathbf{v}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \mathbf{v}}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \mathbf{v}}{\partial z^2}. \quad (109^b)$$

Mezi pravou stranou tohoto vzorce a pravou stranou vyčteného již vzorce (40), totiž

$$\nabla^2 v = \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial z^2},$$

shledáváme zřejmou podobnost; i jsme oprávněni psáti za $\nabla_c \cdot c$, anebo za jemu (vzhledem ke vzorci 78') rovný součin $\nabla \cdot \nabla$ kratčeji ∇^2 . Značí nám tedy $\nabla^2 \mathbf{v}$ vektor, daný rovnicí

$$\nabla^2 \mathbf{v} = \nabla^2 v_x \mathbf{i} + \nabla^2 v_y \mathbf{j} + \nabla^2 v_z \mathbf{k}. \quad (110)$$

Pak lze dáti rovnici (ξ) tvar

$$\nabla_c \times [\nabla_c \times \mathbf{v}] = \nabla \operatorname{div} \mathbf{v} - \nabla^2 \mathbf{v};$$

jelikož dle (79') $\nabla_c \times \mathbf{v} = -\operatorname{curl} \mathbf{v}$, tudíž $\nabla_c \times [\nabla_c \times \mathbf{v}] = -\operatorname{curl} (-\operatorname{curl} \mathbf{v}) = \operatorname{curl} \operatorname{curl} \mathbf{v}$, místo čehož můžeme užiti označení $\operatorname{curl}^2 \mathbf{v}$, obdržíme konečně důležitou rovnici

$$\operatorname{curl}^2 \mathbf{v} = \nabla \operatorname{div} \mathbf{v} - \nabla^2 \mathbf{v}^*). \quad (111)$$

Je-li pole solenoidální, jest $\nabla \operatorname{div} \mathbf{v} = 0$, tudíž

$$\operatorname{curl}^2 \mathbf{v} = -\nabla^2 \mathbf{v}; \quad (112)$$

je-li pole irrotationální, jest $\operatorname{curl}^2 \mathbf{v} = 0$, tedy

$$\nabla \operatorname{div} \mathbf{v} = \nabla^2 \mathbf{v}; \quad (113)$$

a je-li pole beze zdrojů a bez vírů, jest

$$\nabla^2 \mathbf{v} = 0. \quad (114^a)$$

(Pokrač.)

*) Analytický důkaz této rovnice nalézá se ve spise: „Einführung in die Maxwellsche Theorie der Elektrizität von Dr. A. Föppl“, I. vyd. pag. 58 anebo II. vyd. pag. 89.