

Časopis pro pěstování matematiky a fysiky

František Kolářek

Elementární dedukce zákonů gravitačních

Časopis pro pěstování matematiky a fysiky, Vol. 8 (1879), No. 1, 27--32

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/121154>

Terms of use:

© Union of Czech Mathematicians and Physicists, 1879

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

obdrží se z něho napřed

$$x = -\sqrt{p} \left[(\cos \varphi - i \sin \varphi)^{\frac{1}{5}} + (\cos \varphi + i \sin \varphi)^{\frac{1}{5}} \right]$$

a po odstranění imaginárních členů pomocí poučky Moivreovy jest

$$x = -2\sqrt{p} \cos \left(\frac{\varphi + 2n\pi}{5} \right),$$

kdež n libovolné celistvé číslo znamená. Jelikož ale veličina

$$\cos \left(\frac{\varphi + 2n\pi}{5} \right)$$

jen pět od sebe rozdílných hodnot dává, jež se obdrží, klade-li se tam za n postupně 0, 1, 2, 3, 4, jsou kořeny rovnice

$$x^5 - 5px^3 + 5p^2x + q = 0$$

pro $\left(\frac{q}{2}\right)^2 < p^5$ vesměs reálné a sice

$$(III) \left\{ \begin{array}{l} x_1 = -2\sqrt{p} \cos \frac{\varphi}{5} \\ x_2 = -2\sqrt{p} \cos \left(\frac{\varphi}{5} + \frac{2\pi}{5} \right) = -2\sqrt{p} \cos \left(\frac{\varphi}{5} + 72^\circ \right) \\ x_3 = -2\sqrt{p} \cos \left(\frac{\varphi}{5} + \frac{4\pi}{5} \right) = +2\sqrt{p} \cos \left(\frac{\varphi}{5} - 36^\circ \right) \\ x_4 = -2\sqrt{p} \cos \left(\frac{\varphi}{5} + \frac{6\pi}{5} \right) = +2\sqrt{p} \cos \left(\frac{\varphi}{5} + 36^\circ \right) \\ x_5 = -2\sqrt{p} \cos \left(\frac{\varphi}{5} + \frac{8\pi}{5} \right) = -2\sqrt{p} \cos \left(\frac{\varphi}{5} - 72^\circ \right). \end{array} \right.$$

Elementární dedukce zákonů gravitačních.

Napsal

Dr. Fr. Kolářek, v Brně.

V následujících řádkách podán elementární vývod těchto dvou vět:

1. Pohybuje-li se hmotný bod m v kuželosečce, a opisuje-li průvodič z ohniska k bodu m vedený, v rovných dobách plochy rovné, tož hmota m podléhá centralné, přitažlivé síle z ohniska vycházející, již ubývá se čtvercem vzdálenosti.

2. Působí-li přitažlivá síla z daného bodu na hmotu m , a ubývá-li jí se čtvercem vzdálenosti, opisuje m kuželosečku, již jmenovaný pevný bod jest ohniskem.

Třeba dříve odvoditi věty pomocné.

a) Přiblíží-li se hmota m centru na dráze, jež jí vytknuta jest podmínkami počátečními a silou centralnou, nabude rovněž tolik síly živé, jako by nabyla, o totéž se centru přiblíživši po dráze přímočárné, řídí-li se velikost síly centrálné pouze vzdáleností od centra.

Dráha S se neustále kříví a síla centralní nepřetržitě se mění. Takový pohyb se vypíše se zevrubností nad míru velikou, nahradí-li se křivá dráha lomenou, při čemž přímočárné dílce dráhy lomené tak malými buďtež, že se v obvodu jednoho dílu centralní síla nemění. Velikost její budiž určena vzdáleností r_n jednoho z konců přímočárného dílce od středu gravitačního. V následujícím dílci dráhy lomené změní se směr pohybu a velikost síly malým skokem.*)

Volíme-li přímočárné dílce ty neskonale malými, nápodobíme mathematicky skutečný pohyb až na veličiny, jež proti veličinám v počtu se naskytujícím zanedbati lze.

Centralní sílu P , kteráž silou přitažlivou jest, rozvedeme ve dvě složky, totiž $P \cos \lambda$ a $P \sin \lambda$. Prvá jde směrem pohybu a vykonává práci $P_n \cos \lambda_n s_n = P_n (s_n \cos \lambda_n) = P_n (r_{n-1} - r_n)$. Při tom znamená P_n sílu, λ_n úhel mezi směrem síly centralné a směrem pohybu v dílci $ntém$, jehož délka jest s_n . Zřejmo, že vykonaná práce jest tak veliká, jako kdyby byla celá síla centralní hmotu m o $(r_{n-1} - r_n)$ přiblížila středu. Živá síla, již nabylo m v $ntém$ dílci, bude rovna vykonané práci, pročež

$$m \frac{v_n^2 - v_{n-1}^2}{2} = P_n (r_{n-1} - r_n);$$

v_{n-1} a v_n , jakož i r_{n-1} a r_n jsou hodnoty rychlostí a průvodičů při vstupu a výstupu z $ntého$ dílce. Složka $P \sin \lambda$, kteráž na okamžitém směru pohybu kolmo stojí, mění směr pohybu. V případě zvláštním, kde síly se čtvercem vzdálenosti ubývá, jest $P_n = \frac{mk}{r_n^2}$ a vykonaná práce: $\frac{mk}{r_n^2} (r_{n-1} - r_n)$. Zde značí k kon-

*) Příslušný výkres si každý snadno sestojí.

stantu gravitačních. Výraz:

$$\frac{1}{r_n} - \frac{1}{r_{n-1}} = \frac{r_{n-1} - r_n}{r_n(r_n + r_{n-1} - r_n)},$$

v kterémž $r_{n-1} - r_n$ naproti r_n zanedbáme, násoben součinem mk dává práci vykonanou ve formě $mk\left(\frac{1}{r_n} - \frac{1}{r_{n-1}}\right)$.

Přibude tedy průběhem prvých n dílců přímočárných práce i živé síly tolik, kolik obnáší součet

$$\begin{aligned} km\left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_0}\right) + mk\left(\frac{1}{r_2} - \frac{1}{r_1}\right) + \dots + mk\left(\frac{1}{r_n} - \frac{1}{r_{n-1}}\right) \\ = mk\left(\frac{1}{r_n} - \frac{1}{r_0}\right). \end{aligned}$$

Vypustíme-li v posledním výrazu index n , obdržíme porovnáním práce a živé síly:

$$mk\left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_0}\right) = \frac{m}{2}(v^2 - v_0^2),$$

kdež v_0 a v značí rychlosti, příslušné průvodičům r_0 a r .

b) Volíme-li hlavní osu kuželosečky osou polárníou a ohnisko středem, jest všeobecná rovnice kuželosečky

$$\varrho = \frac{a}{1 + \varepsilon \cos \varphi},$$

kdež ε , a jsou konstanty, ϱ průvodič, φ úhel polární.

Přímka τ ustanovena jest kolmicí p z ohniska na ni spuštěnou a úhlem Φ , ježž tato s osou polární svírá. Rovnice přímky jest pak

$$p = \varrho \cos(\varphi - \Phi).$$

Z rovnic přímky a kuželosečky vymýtíme φ , dosadivše za $\cos(\varphi - \Phi)$ hodnotu $p : \varrho$.

Obdržíme tu

$$a = \varrho \left[1 + \varepsilon \frac{p}{\varrho} \cos \Phi - \varepsilon \sin \Phi \sqrt{1 - \frac{p^2}{\varrho^2}} \right]$$

aneb další přeměnou

$$\begin{aligned} \frac{1}{\varrho^2} \left[(a - p \varepsilon \cos \Phi)^2 + p^2 \varepsilon^2 \sin^2 \Phi \right] - \frac{2}{\varrho} (a - p \varepsilon \cos \Phi) \\ + 1 - \varepsilon^2 \sin^2 \Phi = 0. \end{aligned}$$

Kořeny této rovnice (ϱ_1 , ϱ_2) jsou průvodiči obou bodů, v nichž přímka kuželosečku protíná. Má-li přímka býti tečnou kuželosečky, musí tato rovnice míti dva stejné kořeny, což se stane, splněna-li podmínka

$[(a - p \varepsilon \cos \Phi)^2 + p^2 \varepsilon^2 \sin^2 \Phi][1 - \varepsilon^2 \sin^2 \Phi] = (a - p \varepsilon \cos \Phi)^2$;
kořeny kvadratické rovnice jsou oba rovny $\frac{1}{r}$, kdež

$$\frac{1}{r} = (a - p \varepsilon \cos \Phi) : [(a - p \varepsilon \cos \Phi)^2 + p^2 \varepsilon^2 \sin^2 \Phi].$$

Poslední dvě rovnice se snadno promění v tyto dvě

$$p^2 = a^2 - 2ap\varepsilon \cos \Phi + p^2 \varepsilon^2, \quad \frac{1}{r} = \frac{a - p\varepsilon \cos \Phi}{a^2 - 2ap\varepsilon \cos \Phi + p^2 \varepsilon^2},$$

z nichž vymýtním $\cos \Phi$ vychází konečná rovnice

$$p^2 \left(1 - \varepsilon^2 - \frac{2a}{r}\right) = -a^2.$$

Uvážíme-li, že přímka T se stala tečnou a že r jest průvodič bodu dotýčného, p kolmicí na tečnu, lze rovnici poslední považovati za rovnici kuželosečky.

Pomocí vět *a)* i *b)* dokážeme snadno na počátku uvedené věty mechanické.

1. Pohyb dějž se v kuželosečce, jejíž rovnice jest

$$p^2 \left(1 - \varepsilon^2 - \frac{2a}{r}\right) = -a^2.$$

Průvodič opisuje v rovných dobách plochy rovné. Značí-li tudíž C rychlost plošnou, t. j. plochu, již průvodič za jednotku časovou proběhne, bude plocha za neskonale malou dobu τ proběhnutá rovna $C\tau$, jakož i $(v\tau) \frac{p}{2}$. Ostatně vychází

$$vp = 2C.$$

Dosadíme-li z poslední rovnice vyvozené $p = \frac{2C}{v}$ do rovnice kuželosečky, vyjde

$$1 - \varepsilon^2 - \frac{2a}{r} = -a^2 \frac{v^2}{4C^2}.$$

Přísluší-li poloměru r_0 rychlost v_0 , bude podobně

$$1 - \varepsilon^2 - \frac{2a}{r_0} = -a^2 \frac{v_0^2}{4C^2}.$$

Odečtením vychází

$$\frac{v^2 - v_0^2}{2} \cdot \frac{a^2}{2C^2} = 2a \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_0} \right).$$

Zřejmo, že se řídí velikost síly živé týmž zákonem, jako v případě, kdež centralní síla čtvercem vzdálenosti se zmenšovala. Porovnáním se vzorcem

$$\frac{m(v^2 - v_0^2)}{2} = km \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_0} \right)$$

vychází výraz pro hodnotu konstanty gravitační

$$k = \frac{4C^2}{a},$$

kdež k značí zrychlení, s kterým by jednotka hmotná ke předu gravitačnímu padala, kdyby vzdálenost její obnášela jednotku délkovou. Předpokládá-li se, že všechny oběžnice tétož gravitaci podléhají, bude k , vážené z pohybu všech oběžnic, totožné. Značí-li pak T oběžnou dobu planety jedné, α , β poloosy ellipsy, již opisuje, bude

$$CT = \alpha\beta \cdot \pi.$$

Veličina a se rovná, jak z geometrie ellipsy plyne, poměru $\frac{\beta^2}{\alpha}$, čímž se konečně obdrží

$$k = 4 \cdot \alpha^3 \pi^2 : T^2$$

Pro druhou planetu přejde α , T v α_1 a T_1 čímž

$$k = 4\alpha_1^3 \pi^2 : T_1^2.$$

Porovnáním vychází odtud třetí věta Keplerova

$$T^2 : T_1^2 = \alpha^3 : \alpha_1^3.$$

A naopak jest zkušeností dotvrzená platnost třetí věty Keplerovy důvodem pro společnou příčinu všech pohybů planetárných.

2. Hmota m ať podléhá gravitaci dle zákona

$$P = \frac{km}{r^2}.$$

Jakou dráhu opisuje hmota m ?

Dle předešlého jest známá relace o živých silách

$$m \frac{v^2 - v_0^2}{2} = mk \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r_0} \right).$$

Spojí-li se tato s větou o rovných plochách opsaných v rovných dobách, s větou tedy, všem centralním pohybům společnou, tím že se na místo v dosadí $\frac{2C}{p}$, vyjde relace mezi kolmicí p na tangentu spuštěnou a mezi průvodičem dotýčného bodu r , jež zní

$$\frac{4C^2}{p^2} = v_0^2 + \frac{2k}{r} - \frac{2k}{r_0}.$$

Označujet kuželosečku, jejíž parametry vycházejí pouhým porovnáním s rovnicí kuželosečky

$$p^2 \left(1 - \varepsilon^2 - \frac{2a}{r} \right) = -a^2.$$

Jestli

$$a = \frac{4C^2}{k}, \quad \frac{1 - \varepsilon^2}{a} = \frac{2k}{r_0} - v^2$$

Myslíme-li si ve veličinách v_0 , r_0 rychlost a vzdálenost v okamžiku, ve kterém hmota m , tedy na př. planeta do pohybu se dostala, poznáme, že jen tyto o formě kuželosečky rozhodují. Vyžadujet ellipsa, aby $\varepsilon^2 < 1$, kdežto k hyperbole a parabole $\varepsilon^2 > 1$ a $\varepsilon^2 = 1$ přináleží.

Pohyb hmoty m bude se tedy díti v *ellipse*, *parabole* nebo *hyperbole*, platí-li po sobě podmínky

$$\frac{2k}{r_0} - v_0^2 \begin{matrix} \geq \\ \leq \end{matrix} 0,$$

z čehož zároveň patrné, že podmínka pro parabolu jest přesně vymezena a tato dráha tedy ve skutečnosti skoro nemožna.

Príspevek k upotřebení determinantů.

Podal

Dr. K. Zahradník, prof. v Záhřebě.

Podmínku, by ležely tři body $a_k (x_k, y_k)$ $k = 1, 2, 3$, na téže přímce, vyjadřuje, jak známo, determinant¹⁾

$$\begin{vmatrix} x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \\ x_3 & y_3 & 1 \end{vmatrix} = 0. \quad (1)$$

Determinant tento můžeme přeměnit, i psáti:

$$\begin{vmatrix} x_1 & y_1 & 1 \\ x_2 - x_1 & y_2 - y_1 & 0 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} x_2 - x_1 & y_2 - y_1 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 \end{vmatrix} = 0. \quad (2)$$

Označíme-li projekci délky $\overline{a_m a_n}$ na osu T krátce $P_t (a_m a_n)$ můžeme vzorec (3) psáti

¹⁾ Viz: *Studnička*: „Geometrické upotřebení některých pouček o determinantech. Časopis díl II. pg: 70.