

Matyáš Lerch

Poznámky o inverzi řad a o číselných rovnicích. [I.]

Časopis pro pěstování matematiky a fysiky, Vol. 46 (1917), No. 2-3, 225--232

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/120909>

Terms of use:

© Union of Czech Mathematicians and Physicists, 1917

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

Poznámky o inverzi řad a o číselných rovnicích.

Sdílí **M. Lerch** v Brně.

1. Buď $f(x)$ funkce analytická a vytvořme na její základě řadu

$$S = x - \Phi_1 f + \frac{1}{2!} \Phi_2 f^2 - \frac{1}{3!} \Phi_3 f^3 + \dots, \quad (1)$$

jejíž součinitelé jsou stanoveni dle zákona

$$\Phi_1 f'(x) = 1, \quad \Phi_\nu(x) f'(x) = \Phi'_{\nu-1}(x), \quad (\nu = 2, 3, 4 \dots) \quad (2)$$

Derivováním*) řady (1) po členech vychází

$$\begin{aligned} \frac{dS}{dx} &= 1 - [\Phi_1 f' + \Phi_1' f] + \frac{1}{2!} [2\Phi_2 f' f + \Phi_2' f^2] \mp \dots \\ &\quad + (-1)^\nu \frac{1}{\nu!} [\nu \Phi_\nu f' f^{\nu-1} + \Phi_\nu' f^\nu] + \dots \\ &= 1 - [1 + \Phi_2 f' f] + \frac{1}{2!} [2\Phi_2 f' f + \Phi_3 f' f^2] \pm \dots \\ &\quad + (-1)^\nu \frac{1}{\nu!} [\nu \Phi_\nu f' f^{\nu-1} + \Phi_{\nu+1} f' f^\nu] + \dots, \end{aligned}$$

tedy

$$\frac{dS}{dx} = \lim_{\nu \rightarrow \infty} \frac{(-1)^\nu \Phi_{\nu+1} f' f^\nu}{\nu!}.$$

Pokud x náleží jistým intervallům, bude $f'(x)$ absolutně nad stálou mezí a $f(x)$ malé, a pravá strana blíží se s rostoucím ν svojí mezi nulle; v takovém intervallu je pak řada S na x nezávislou. Má-li pak funkce $f(x)$ v takovém intervallu nul-

*) Přesnější postup viz „O novém zobecnění řady Taylorovy a Lagrangeovy“ Rozprav české Akademie roč. XX., čís. 36. (1911).

lové místo x' , podá nám dosazení hodnot $x = x'$, $f(x) = 0$ do (1) hodnotu $S = x'$, t. j.

„řada S podává hodnotu kořene $x' = S$ rovnice $f(x') = 0$ “.

Podotýkáme, že

$$\begin{aligned}\Phi_1 &= \frac{1}{f'(x)}, \quad \Phi_2 = -\frac{f''(x)}{f'(x)^3}, \quad \Phi_3 = -\frac{f'''(x)}{f'(x)^4} + \frac{3f''(x)^2}{f'(x)^5}, \\ \Phi_4 &= -\frac{f^{(4)}(x)}{f'(x)^5} + 10\frac{f'''(x)f''(x)}{f'(x)^6} - 15\frac{f''(x)^3}{f'(x)^7}, \\ \Phi_5 &= -\frac{f^{(5)}(x)}{f'(x)^6} + 15\frac{f^{(4)}(x)f''(x)}{f'(x)^7} + 10\frac{f'''(x)^2}{f'(x)^7} \\ &\quad - 105\frac{f'''(x)f''(x)^2}{f'(x)^8} + 105\frac{f''(x)^4}{f'(x)^9}.\end{aligned}$$

Inverse řady

$$z = \sum_1^{\infty} \frac{a_\nu}{\nu!} x^\nu \quad (3)$$

vychází z předchozího výsledku substitucí

$$f(x) = -z + \sum_1^{\infty} \frac{a_\nu}{\nu!} x^\nu;$$

pro malá z je kořen x' rovnice $f(x') = 0$ také malý a můžeme v příslušné rovnici (1) voliti $x = 0$; máme pak

$$\begin{aligned}f &= -z, \quad \Phi_1 = \frac{1}{a_1}, \quad \Phi_2 = -\frac{a_2}{a_1^3}, \quad \Phi_3 = -\frac{a_3}{a_1^4} + \frac{3a_2^2}{a_1^5}, \\ \Phi_4 &= -\frac{a_4}{a_1^5} + 10\frac{a_2a_3}{a_1^6} - 15\frac{a_2^3}{a_1^7}, \\ \Phi_5 &= -\frac{a_5}{a_1^6} + 15\frac{a_2a_4}{a_1^7} + 10\frac{a_3^2}{a_1^7} - 105\frac{a_2^2a_3}{a_1^8} + 105\frac{a_2^4}{a_1^9}, \\ &\dots\dots\end{aligned}$$

a inverse řady (3) zní:

$$\begin{aligned}x &= \frac{z}{a_1} - \frac{a_2}{2a_1^3} z^2 + \frac{3a_2^2 - a_1a_3}{6a_1^5} z^3 - \frac{15a_2^3 - 10a_1a_2a_3 + a_1^2a_4}{24a_1^7} z^4 \\ &\quad + \frac{105a_2^4 - 105a_1a_2^2a_3 + 10a_1^2a_3^2 + 15a_1^3a_2a_4 - a_1^4a_5}{120a_1^9} z^5 \\ &\quad - \dots\end{aligned} \quad (3^*)$$

2. Iterační metoda (m. postupného blíženi) řešení rovnice

$$x = F(x) \quad (4)$$

spočívá v stanovení veličin

$$x_1 = F(x_0), \quad x_2 = F(x_1), \quad x_3 = F(x_2), \dots$$

Konverguje-li posloupnost hodnot x_n , podá nám rovnice

$$x_{n+1} = F(x_n) \quad (4')$$

limitním přechodem rovnicí (4) pro $x = \lim_{n \rightarrow \infty} x_n$.

Podle Rolleovy věty (o střední hodnotě) máme dle (4')

$$x_{n+2} - x_{n+1} \equiv F(x_{n+1}) - F(x_n) = (x_{n+1} - x_n) F'(\xi_n),$$

kde ξ_n značí určitou veličinu intervallu (x_n, \dots, x_{n+1}) , a odtud *)

$$x_{n+1} - x_n = (x_1 - x_0) F'(\xi_0) F'(\xi_1) F'(\xi_2) \dots F'(\xi_{n-1}). \quad (5)$$

Je-li tedy $F(x)$ té vlastnosti, že stanovené hodnoty x_0, x_1, x_2, \dots spadají v intervall, v němž derivace $F'(\xi)$ jest absolutně menší než určitý ryzí zlomek ρ , bude dle (5)

$$|x_{n+1} - x_n| < |x_1 - x_0| \cdot \rho^n,$$

a proces je konvergentní asi tak rychle, jako geometrická řada s poměrem ρ .

3. Rovnici $f(x) = 0$ možno převést na tvar (4) volbou

$$F(x) \equiv x - A(x) f(x), \quad (6)$$

kde $A(x)$ je funkce (neb konstanta), jež nemizí v okolí nulového místa funkce $f(x)$; neboť rovnice (4) v tom případě přechází v

$$A(x) f(x) = 0.$$

Poněvadž tu

$$F'(x) = 1 - A'(x) f(x) - A(x) f'(x),$$

bude tato metoda výhodna pro $A(x)$ blízké reciproké derivaci

$$A(x) \sim \frac{1}{f'(x)},$$

neboť pak $F'(x) \sim -A'(x) f(x)$ je velmi malé v okolí kořene rovnice $f(x) = 0$.

*) Sur l'approximation des racines d'équations numériques (L'Enseignement mathématique, VII^e année, p. 300; 1905). O řešení rovnice Keplerovy metodou iterační (Časop. math. a fys. roč. XXV., str. 109; 1896).

Volíme-li zvláště

$$A = \frac{1}{f'(x)},$$

vychází metoda Newtonova

$$x_{\nu+1} = x_{\nu} - \frac{f(x_{\nu})}{f'(x_{\nu})} \equiv F(x_{\nu}), \quad (\nu = 0, 1, 2, \dots). \quad (7)$$

Pro její posouzení konvergence máme

$$F'(\xi) = \frac{f(\xi)f''(\xi)}{f'(\xi)^2},$$

což sblíženě — značí-li x hodnotu kořene hledaného — jest

$$F'(\xi) \approx \frac{f''(x)}{f'(x)} (\xi - x);$$

a tu jest $\xi_{\nu} - x$ absolutně menší než jedna z obou veličin $x_{\nu} - x$, $x_{\nu+1} - x$.

Znamenáme-li $x - x_{\nu} = h_{\nu}$, máme z (7)

$$x - x_{\nu+1} = h_{\nu+1} = h_{\nu} + \frac{f(x_{\nu})}{f'(x_{\nu})},$$

$$\frac{f(x_{\nu})}{f'(x_{\nu})} = \frac{f(x - h_{\nu})}{f'(x - h_{\nu})} = -h_{\nu} - \frac{1}{2} h_{\nu}^2 \frac{f''(x)}{f'(x)} + \dots$$

t. j.

$$h_{\nu+1} = -\frac{1}{2} h_{\nu}^2 \frac{f''(x)}{f'(x)} + \dots, \quad (8)$$

z čehož vychází sblíženě

$$h_{\mu} \sim -\left(\frac{f''(x)}{2f'(x)}\right)^{2^{\mu}-1} h_0^{2^{\mu}}. \quad (8^*)$$

Podmínka konvergence tedy bude obecně

$$\left| \frac{f''(x)}{2f'(x)} h_0 \right| < 1,$$

pokud ovšem vynechané členy v rozvoji (8) lze zanedbat.

Metoda Newtonova vyžaduje stanovení hodnot $f(x_{\nu})$, $f'(x_{\nu})$ a je tedy spojena s velkou námahou, a někdy vůbec nelze jí užítí, kdy totiž výraz $f(x)$ nelze dle známých pravidel derivo-

vati (třeba funkce byla analytická). V těchto případech a v oněch, kdy nejsme u kořene dosti blízko, stačí operovati dle metody (6), kde A je konstanta blízka reciproké hodnotě derivace $f'(x)$ v okolí hledaného kořene. Tak na př. můžeme bráti

$$F(x) \equiv x - Af(x),$$

$$A = \frac{1}{f'(x_0)} \quad \text{aneb} \quad A = \frac{a-b}{f(a)-f(b)},$$

kde veličiny a, b jsou zvoleny v okolí hledaného kořene. Při tomto postupu třeba postupně počítati toliko hodnoty $f(x_0), f(x_1), f(x_2), \dots$

Metodu ilustruje příklad *) $x^3 - 5 = 0$. Pro $x_0 = 1.71$ máme $f(x_0) = 0.000211$, $f'(x_0) = 8.7723$,

$$x_1 - x_0 = -\frac{f(x_0)}{f'(x_0)} = -0.000024052,$$

$$f(x_1) = -\frac{29679}{10^{13}},$$

$$x_2 - x_1 = -\frac{f(x_1)}{f'(x_0)} = \frac{30755}{10^{14}},$$

$$x_2 = 1.7099.7594.7692.45.$$

Při této aproximaci řídí se odchylky h_v sblíženě zákonem

$$h_{v+1} \sim -\frac{f''(x)}{f'(x)} h_0 h_v, \quad (v = 1, 2, 3, \dots),$$

$$h_1 \sim -\frac{f''(x)}{2f'(x)} h_0^2,$$

tedy obecně

$$h_v \sim \frac{1}{2} \left(-\frac{f''(x)}{f'(x)} \right)^v h_0^{v+1}.$$

Srovnáme-li s (8*), nacházíme překvapující rozdíl co do výhodnosti obou method.

*) Sur une amélioration de la méthode d'approximation de Newton Enseignement math., VI^e année, p. 292, 1904). Zde věc provedena pro soustavy rovnic algebraických neb transcendentních.

Methoda Newtonova vzniká z řady (1) podržením dvou prvních členů; další metoda vznikne, podržíme-li členy tři:

$$F(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)} - \frac{1}{2} \frac{f''(x)f(x)^2}{f'(x)^3}; \quad x_{v+1} = F(x_v).$$

Pro derivaci máme

$$F'(x) = \frac{3f''(x)^2 - f'(x)f'''(x)}{2f'(x)^4} f(x)^2.$$

Pro odchylky $h_v = x - x_v$ nalezneme

$$h_{v+1} = \left[\frac{1}{2} \left(\frac{f''(x)}{f'(x)} \right)^2 - \frac{1}{6} \frac{f'''(x)}{f'(x)} \right] h_v^3 + \dots,$$

takže jsou postupně typu

$$B h_0^3, \quad B^4 h_0^9, \quad B^{13} h_0^{27}, \quad \dots$$

4. Metodu zvanou regula falsi zobecníme takto: Provedeme inverzi funkce

$$f(x) = y$$

tím, že rozvineme x na způsob interpolační řady

$$x = x_0 + B_1(y - y_0) + B_2(y - y_0)(y - y_1) + B_3(y - y_0)(y - y_1)(y - y_2) + \dots,$$

při čemž psáno $y_v = f(x_v)$ a za x_v zvoleny hodnoty v okolí kořene rovnice $f(x) = 0$. Rozvoj podává kořen této rovnice, vložíme-li tam $y = 0$.

Součinitelé B_v stanoví se postupnými substitucemi $y = y_1, y_2, \dots$ t. j. z rovnic

$$\begin{aligned} x_1 &= x_0 + B_1(y_1 - y_0), \\ x_2 &= x_0 + B_1(y_2 - y_0) + B_2(y_2 - y_0)(y_2 - y_1), \\ &\dots \end{aligned}$$

Poněvadž čísla $y_v - y_0, y_v - y_1, \dots, y_v - y_{v+1}$ jsou velmi malá, dlužno počítati s velkým počtem desetinek, aby se do hodnot součinitelů B nevloudily značné chyby. Z toho důvodu ztrácí tato metoda velmi na ceně.

První dva členy dávají meth. regula falsi:

$$x = x_0 - B_1 y_0, \quad B_1 = \frac{x_1 - x_0}{y_1 - y_0}.$$

5. Učebnice se omezují na případ, kdy hledaný kořen jest jednoduchý ($f'(x) \geq 0$), poněvadž stanovením nejv. spol. dělitele se u algebraických rovnic toho dá docílit. Avšak proces podobný neexistuje u rovnic transcendentních a jest velmi únavný u rovnic algebraických, vyjma několik školních příkladů. Ve svých přednáškách a na uv. m.*) doporučuji řešení rovnic derivovaných $f'(x) = 0$, $f''(x) = 0$, ... $f^{(p-1)}(x) = 0$, je-li kořen p -násobný.

Není-li multiplicita kořene předem známa, řeší se rovnice ty až až k oné derivaci, která má na sblízném místě x_0 ještě malou hodnotu.

V některých případech podaří se zjistiti, že rovnice

$$f^{(p)}(v) = 0 \quad (p = 1, 2, \dots, p-1) \quad [f^{(p)}(v) \geq 0],$$

mají společný kořen ležící blízko kořene hledaného rovnice

$$f(x) = 0.$$

V okolí bodu v platí pak rozvoj tvaru

$$f(x) - f(v) = \frac{f^{(p)}(v)}{p!} (x-v)^p + \frac{f^{(p+1)}(v)}{(p+1)!} (x-v)^{p+1} + \dots \quad (9)$$

Zde stanovivše rozvoj

$$\left. \begin{aligned} & \sqrt[p]{(x-v)^p + \frac{f^{(p+1)}(v)}{(p+1)f^{(p)}(v)} (x-v)^{p+1} +} \\ & \quad + \frac{f^{(p+2)}(v)}{(p+1)(p+2)f^{(p)}(v)} (x-v)^{p+2} + \dots \quad \left. \right\} \quad (9^*) \\ & = (x-v) + \frac{a_2}{2!} (x-v)^2 + \frac{a_3}{3!} (x-v)^3 + \dots, \end{aligned}$$

můžeme provésti inverzí řady

$$\eta = \sum_1^{\infty} \frac{a_v}{v!} (x-v)^v, \quad a_1 = 1,$$

t. j. (dle (3*))

$$x-v = \sum_1^{\infty} \frac{c_v}{v!} \eta^v, \quad (9^a)$$

$$\begin{aligned} c_1 &= 1, & c_2 &= -a_2, & c_3 &= 3a_2^2 - a_3, \\ c_4 &= -15a_2^3 + 10a_2a_3 - a_4, & & & & \dots \end{aligned}$$

*) Enseignement, VII., p. 302.

načež nám $f(x) = 0$ podá pro η hodnotu

$$\eta = \sqrt[p]{-\frac{p! f^{(p)}(v)}{f^{(p)}(v)}}, \quad (9^b)$$

kteřou třeba do řady (9^a) dosaditi, aby určená jí veličina x byla řešením rovnice $f(x) = 0$. Všem p různým hodnotám výrazu (9^b) odpovídá tak p kořenů této rovnice. (Dokončení.)

Elementární prostorový důkaz věty Brianchonovy a Pascalovy.

Dr. Q. Vetter.

V učebnici Vojtěchově (V. R. str. 51.) dokazuje se věta Pascalova pro kružnici pomocí věty Menelaovy a věta Brianchonova (V. R. str. 69) pomocí polarit y z věty Pascalovy. Obě tyto věty lze dokázati jednoduchou prostorovou úvahou.*)

V nákrese (obr.), kterou považujeme za průmětnu, budiž dána kružnice a na ní 6 bodů A, B, C, D, E a F . Body těmi vedeme tečny a_1, b_1, c_1, d_1, e_1 a f_1 . Průsečík G_1 tečen a_1 a b_1 považujeme za průmět bodu G nad průmětnou ve vzdálenosti $g = \overline{G_1A} = \overline{G_1B}$ se nacházejícího, což označíme $G_{1(g)}$ (dle učebnice Pithardt-Seifertovy IV. R. str. 35., Rg. V. str. 12.). Podobně sestrojíme nad body I_1 a L_1 a pod body H_1, K_1 a M_1 body I, L, H, K a M ve vzdálenostech rovných tečnám z půdorysů vedeným. Úsečky \overline{GA} a \overline{MA} , jež se promítají do přímky a_1 , svírají s průmětnou úhel 45° a leží proto v jediné přímce a . Podobně lze také o ostatních spojnicích $\overline{GBH}, \overline{HCI}, \overline{IDK}, \overline{KFL}$ a \overline{LFM} dokázati, že leží v přímkách b, c, d, e a f .

Přímky a a d jsou různoběžné, neboť průsečík

$$X_1 \equiv (a_1, d_1)$$

jest od dotyčných bodů A a D vzdálen o tutěž délku x a tedy

*) Dvorní rada prof. K. Pelz podal ve své: „Deskriptivní geometrii“ (lith. přednášky) díl II. str. 44 a nn. důkazy těchto vět pomocí rotačního jednoplochého hyperboloidu. Důkazy ty, které již r. 1874, jak mi laskavě sdělil p. šk. rada Osovský, přednášel prof. K. Kupper, lze s malými změnami přiblížiti našemu učivu středoškolskému, což jest účelem tohoto článku.