

Jaroslav Barták; Jiří Neustupa

Замечание к устойчивости решений уравнения колебания стержня

Časopis pro pěstování matematiky, Vol. 104 (1979), No. 4, 338--352

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/118031>

Terms of use:

© Institute of Mathematics AS CR, 1979

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

ЗАМЕЧАНИЕ К УСТОЙЧИВОСТИ РЕШЕНИЙ УРАВНЕНИЯ
КОЛЕБАНИЯ СТЕРЖНЯ

JAROSLAV BARTÁK, Jiří NEUSTUPA, Praha

(Поступило в редакцию 16/VIII 1976 г.)

В настоящей работе рассматривается равномерная экспоненциальная устойчивость решения v проблемы, данной уравнением

$$(0.1) \quad u_{tt} + u_{xxxx} = F(t, x, u, u_t, u_x, u_{xx}), \quad (t \geq 0, x \in [0, \pi])$$

и краевыми условиями

$$(0.2) \quad u(t, 0) = u_{xx}(t, 0) = u(t, \pi) = u_{xx}(t, \pi) = 0, \quad (t \geq 0).$$

Иногда мы будем пользоваться обозначениями $[u, u_t, u_x, u_{xx}] = [u_0, u_1, u_2, u_3] = u$.

В § 1 вопрос равномерной экспоненциальной устойчивости решения v этой проблемы сводится к исследованию того же самого свойства нулевого решения проблемы, данной уравнением

$$(0.3) \quad u_{tt} + u_{xxxx} = a(t, x)u + b(t, x)u_t + c(t, x)u_x + d(t, x)u_{xx} + \sum_{i,j=0}^3 e^{ij}(t, x, u)u_i u_j$$

и краевыми условиями (0.2).

В § 2 использован метод функционалов Ляпунова, который дает возможность вывести достаточные условия для равномерной экспоненциальной устойчивости нулевого решения уравнения (0.3) с краевыми условиями (0.2). Показывается, что если исследовать устойчивость в подходящих нормах, то в этих условиях не встречаются коэффициенты e^{ij} ($i, j = 0, 1, 2, 3$), т.е. равномерная экспоненциальная устойчивость нулевого решения уравнения

$$(0.4) \quad u_{tt} + u_{xxxx} = a(t, x)u + b(t, x)u_t + c(t, x)u_x + d(t, x)u_{xx}$$

влечет равномерную экспоненциальную устойчивость нулевого решения уравнения (0.3). Кроме того исследуется тоже равномерная экспоненциальная устойчивость в целом нулевого решения линейного уравнения (0.4) с краевыми условиями (0.2).

Побуждением к исследованию устойчивости решений уравнения (0.1) нам служила работа Р. С. PARKS [7], где автор изучал при помощи метода Ляпунова устойчивость нулевого решения линейного уравнения колебания стержня с постоянными коэффициентами.

1. ОБОЗНАЧЕНИЯ И ВСПОМОГАТЕЛЬНЫЕ ПРЕДЛОЖЕНИЯ

Символом $\mathcal{C}^k(I; X)$ будем обозначать пространство всех k -раз непрерывно дифференцируемых отображений интервала $I \subseteq [0, +\infty)$ в нормированное пространство X .

Под решением уравнения (0.1) (или его частных случаев, как например уравнений (0.3) и (0.4)) будем понимать функцию $u \in \mathcal{C}^1(D(u); W_2^5([0, \pi])) \cap \mathcal{C}^2(D(u); W_2^3([0, \pi]))$ (где $D(u)$ — интервал $\subseteq [0, +\infty)$), удовлетворяющую данному уравнению для всех $t \in D(u)$ и $x \in [0, \pi]$. (Указанная гладкость решений нам будет позже нужна при вычислении производной функционала Ляпунова в случае исследования устойчивости в норме $\|\cdot\|_1$. При исследовании устойчивости в нормах $\|\cdot\|_2, \|\cdot\|_3$ можно требуемую гладкость решений существенным образом понизить.)

Пусть v — решение проблемы (0.1), (0.2) такое, что $D(v) = [0, +\infty)$.

Если u есть какая-нибудь функция переменных t, x , то символом $u(t, \cdot)$ будем обозначать функцию переменной x , которая возникнет из u , если зафиксировать t .

Пусть $N([u_0, u_1])$ — норма в пространстве пар $[u_0, u_1]$ таких, что $u_0 \in W_2^4([0, \pi]), u_1 \in W_2^2([0, \pi])$. Если $u \in \mathcal{C}^1(D(u); W_2^5([0, \pi])) \cap \mathcal{C}^2(D(u); W_2^3([0, \pi]))$, то $\|u(t, \cdot)\|$ будет обозначать то же самое что и $N([u(t, \cdot), u_t(t, \cdot)])$.

Определение 1.1. Скажем, что решение v уравнения (0.1) с краевыми условиями (0.2) *равномерно экспоненциально устойчиво в норме $\|\cdot\|$* , если существуют постоянные $\delta > 0, K_1 > 0$ и $K_2 > 0$ такие, что для каждого решения u уравнения (0.1), удовлетворяющего краевым условиям (0.2) и для всех $\tau \in D(u)$ имеет место

$$\|u(\tau, \cdot) - v(\tau, \cdot)\| \leq \delta \Rightarrow \|u(t, \cdot) - v(t, \cdot)\| \leq K_1 \|u(\tau, \cdot) - v(\tau, \cdot)\| e^{-K_2(t-\tau)}$$

для всех $t \in [\tau, +\infty) \cap D(u)$. Если $\delta = +\infty$, то говорим о равномерной экспоненциальной устойчивости в целом.

В этой статье $\|\cdot\|$ будет принимать три разные значения:

$$\|u(t, \cdot)\|_1 = \left\{ \int_0^\pi [u^2(t, x) + u_t^2(t, x) + u_x^2(t, x) + u_{xx}^2(t, x) + u_{tx}^2(t, x) + u_{xxx}^2(t, x) + u_{ixx}^2(t, x) + u_{xxxx}^2(t, x)] dx \right\}^{1/2},$$

$$\|u(t, \cdot)\|_2 = \left\{ \int_0^\pi [u^2(t, x) + u_t^2(t, x) + u_x^2(t, x) + u_{xx}^2(t, x) + u_{tx}^2(t, x) + u_{xxx}^2(t, x)] dx \right\}^{1/2},$$

$$\|u(t, \cdot)\|_3 = \left\{ \int_0^\pi [u^2(t, x) + u_t^2(t, x) + u_x^2(t, x) + u_{xx}^2(t, x)] dx \right\}^{1/2}.$$

Если мы будем где-то писать только $\|\cdot\|$, то это будет обозначать, что соответствующее рассуждение или утверждение верно для любой из норм $\|\cdot\|_1$, $\|\cdot\|_2$, $\|\cdot\|_3$.

Мы будем предполагать, что

(1.1) функция F для любых фиксированных $t \in [0, +\infty)$ и $x \in [0, \pi]$ имеет на R^4 непрерывные вторые производные по переменным u, u_t, u_x, u_{xx} .

Тогда

$$F(t, x, \mathbf{v} + \mathbf{u}) = F(t, x, \mathbf{v}) + a(t, x) u + b(t, x) u_t + c(t, x) u_x + d(t, x) u_{xx} + \sum_{i,j=0}^3 e^{ij}(t, x, \mathbf{u}) u_i u_j,$$

где $\mathbf{v} = [v, v_t, v_x, v_{xx}]$ и

$$a(t, x) = \frac{\partial F}{\partial u}(t, x, \mathbf{v}(t, x)), \quad b(t, x) = \frac{\partial F}{\partial u_t}(t, x, \mathbf{v}(t, x)),$$

$$c(t, x) = \frac{\partial F}{\partial u_x}(t, x, \mathbf{v}(t, x)), \quad d(t, x) = \frac{\partial F}{\partial u_{xx}}(t, x, \mathbf{v}(t, x)),$$

$$e^{ij}(t, x, \mathbf{r}) = \int_0^1 \int_0^1 \frac{\partial^2 F}{\partial u_i \partial u_j}(t, x, \mathbf{v}(t, x) + \alpha \beta \mathbf{r}) \beta \, d\alpha \, d\beta,$$

где $\mathbf{r} \in R^4$.

Очевидно следующее утверждение.

Теорема 1.1. *Решение v проблемы (0.1), (0.2) равномерно экспоненциально устойчиво в норме $\|\cdot\|$ тогда и только тогда, когда нулевое решение проблемы (0.3), (0.2) равномерно экспоненциально устойчиво в норме $\|\cdot\|$. То же самое утверждение справедливо тоже для равномерной экспоненциальной устойчивости в целом.*

Для исследования устойчивости нулевого решения уравнения (0.3) (или (0.4)) мы будем пользоваться так называемым вторым методом Ляпунова, который основан на следующей основной теореме, часто встречающейся в литературе (смотри например [6], [7]) в различных вариантах.

Теорема 1.2. Пусть для всех $t \geq 0$ определен функционал $\mathcal{V}(t)$ на пространстве пар $[u_0, u_1]$ таких, что $u_0 \in W_2^4([0, \pi])$, $u_1 \in W_2^2([0, \pi])$. (Для $u \in \mathcal{C}^1(D(u); W_2^5([0, \pi])) \cap \mathcal{C}^2(D(u); W_2^3([0, \pi]))$ будем значить $\mathcal{V}(t, u) = \mathcal{V}(t)([u(t, \cdot), u_t(t, \cdot)])$.) Пусть существуют постоянные $\alpha > 0$, $\beta > 0$, $\gamma > 0$ и $\varrho > 0$ такие, что

$$\alpha \|u(t, \cdot)\|^2 \leq \mathcal{V}(t, u) \leq \beta \|u(t, \cdot)\|^2,$$

$$\frac{d\mathcal{V}(t, u)}{dt} \leq -\gamma \|u(t, \cdot)\|^2$$

для всех решений и проблемы (0.3), (0.2) и $t \in D(u)$ таких, что $\|u(t, \cdot)\| \leq \varrho$.

Тогда нулевое решение проблемы (0.3), (0.2) равномерно экспоненциально устойчиво в норме $\|\cdot\|$. Если кроме того $\varrho = +\infty$, то нулевое решение проблемы (0.3), (0.2) равномерно экспоненциально устойчиво в целом в норме $\|\cdot\|$.

В дальнейшем нам понадобятся следующие сведения о матрицах.

Определение 1.2. Квадратная матрица $A(z) = (a_{ij}(z))_{i,j=1,\dots,n}$ элементы которой являются функциями, определенными для z из некоторого множества Z , называется *равномерно положительно (отрицательно) определенной* для $z \in Z$, если существует положительная постоянная k так, что для всех $\zeta = [\zeta_1, \dots, \zeta_n] \in \mathbb{R}^n$ и $z \in Z$ справедливо неравенство $\zeta \cdot A(z) \cdot \zeta' \geq k \cdot \zeta \cdot \zeta'$, ($\zeta \cdot A(z) \cdot \zeta' \leq -k \cdot \zeta \cdot \zeta'$).

Теорема 1.3. Пусть $A(t, x) = (a_{ij}(t, x))_{i,j=1,\dots,n}$ — симметричная квадратная матрица, где $a_{ij}: [t_0, +\infty) \times [0, \pi] \rightarrow \mathbb{R}_1$ и $\sup_{\substack{t \in [t_0, +\infty) \\ x \in [0, \pi]}} |a_{ij}(t, x)| < +\infty$ для $i, j = 1, \dots, n$.

Тогда следующие условия эквивалентны:

- (i) существует положительное число κ так, что $D_t = \det(a_{kj})_{k,j=1,\dots,t} \geq \kappa$ (соответственно $(-1)^t D_t \geq \kappa$) для $t = 1, \dots, n$, $t \in [t_0, +\infty)$, $x \in [0, \pi]$,
- (ii) матрица $A(t, x)$ является равномерно положительно (соответственно отрицательно) определенной матрицей для $t \in [t_0, +\infty)$, $x \in [0, \pi]$.

Доказательство. По формуле Якоби (смотри [3] стр. 272)

$$(1.2) \quad \zeta \cdot A(t, x) \cdot \zeta' = \sum_{k=1}^n Y_k^2 D_{k-1}^{-1} D_k^{-1}, \quad \text{где } D_0 = 1 \text{ и}$$

$$Y_k = c_{kk}\zeta_k + \dots + c_{kn}\zeta_n, \quad c_{kq} = \begin{vmatrix} a_{11}, \dots, a_{1,k-1}, a_{1q} \\ \dots \\ a_{k1}, \dots, a_{k,k-1}, a_{kq} \end{vmatrix}.$$

Пусть выполнено условие (i). Из (1.2) мы получаем

$$(1.3) \quad \zeta_i = \left(\prod_{j=i}^n c_{jj} \right)^{-1} \sum_{j=i}^n P(c_{11}, \dots, c_{nn}) Y_j,$$

где P — некоторые многочлены от c_{kq} . Напомним, что $c_{jj} = D_j$. Непосредственно из (1.2), (1.3) и предположения $D_i \geq \kappa > 0$ вытекает $\sum_{i=1}^n \zeta_i^2 \leq K_1 \sum_{i=1}^n Y_i^2 \leq \leq K_2 \zeta \cdot A(t, x) \cdot \zeta'$, где K_1, K_2 — некоторые постоянные. Это доказывает (ii). Чтобы доказать обратное утверждение, что из (ii) следует (i), мы воспользуемся методом математической индукции. Для $\zeta = [1, 0, \dots, 0]$, (1.2) и равномерной положительной определенности матрицы $A(t, x)$ следует, что для всех $t \in [t_0, +\infty)$, $x \in [0, \pi]$ имеют место неравенства $Y_1^2(t, x)/D_1(t, x) \geq K > 0$ и равенство $Y_1 = c_{11} = D_1$. Но отсюда очевидно вытекает, что $D_1(t, x) \geq K > 0$. Теперь предположим что для всех $t \in [t_0, +\infty)$, $x \in [0, \pi]$

$$(1.4) \quad D_1(t, x) \geq \kappa, \dots, D_{i-1}(t, x) \geq \kappa \quad (i \leq n-1),$$

где κ — некоторая положительная постоянная. Пусть $t_1 \in [t_0, +\infty)$, $x_1 \in [0, \pi]$ и пусть $[\alpha_1, \dots, \alpha_{i-1}]$ — решение системы

$$\begin{aligned} c_{11}(t_1, x_1) \alpha_1 + c_{12}(t_1, x_1) \alpha_2 + \dots + c_{1,i-1}(t_1, x_1) \alpha_{i-1} + c_{1i}(t_1, x_1) &= 0, \\ c_{22}(t_1, x_1) \alpha_2 + \dots + c_{2,i-1}(t_1, x_1) \alpha_{i-1} + c_{2i}(t_1, x_1) &= 0, \\ \vdots \\ c_{i-1,i-1}(t_1, x_1) \alpha_{i-1} + c_{i-1,i}(t_1, x_1) &= 0. \end{aligned}$$

Так как согласно (1.2), (1.4) $c_{jj}(t_1, x_1) = D_j(t_1, x_1) \geq \kappa > 0$, то эта система очевидно имеет единственное решение.) Положим $\zeta = [\alpha_1, \dots, \alpha_{i-1}, 1, 0, \dots, 0]$. Из (1.2) следует, что

$$\begin{aligned} \frac{D_i^2(t_1, x_1)}{D_i(t_1, x_1) \cdot D_{i-1}(t_1, x_1)} &\geq K(\alpha_1^2(t_1, x_1) + \dots + \alpha_{i-1}^2(t_1, x_1) + 1) \geq K, \\ D_i(t_1, x_1) &\geq K \cdot D_{i-1}(t_1, x_1) \geq K\kappa, \end{aligned}$$

где постоянная K не зависит от выбора t_1, x_1 .

Утверждение теоремы о равномерной отрицательной определенности можно получить заменой A на $-A$.

2. ТЕОРЕМЫ ОБ УСТОЙЧИВОСТИ

Выбирая в качестве функционала Ляпунова интеграл некоторой „квадратичной формы“, мы используем теоремы 1.1 и 1.2, чтобы вывести условия устойчивости решения v . В следующем мы будем работать с определенными ниже матрицами $V_1, V_2, V_3, W_1, W_2, W_3$ (значение постоянных $A, B, C, D, P, Q, R, S, \delta_0, \vartheta_0, \delta, \vartheta$ будет объяснено позже):

$$V_1 = \begin{vmatrix} -Ab - Ba + (B + D) \vartheta_0, & C, & 0, \\ C, & B + D, & 0, \\ 0, & 0, & Dd + (B + D) \delta_0, \\ 0, & 0, & Pc, \\ 0, & 0, & \frac{1}{2}Q, \\ 0, & 0, & 0, \\ 0, & 0, & 0, \\ 0, & 0, & -Sc, \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 0, & 0, & 0, & 0 \\ 0, & 0, & 0, & 0 \\ Pc, & \frac{1}{2}Q, & 0, & -Sc \\ (B + D)(1 - \delta_0 - \vartheta_0), & 0, & \frac{1}{2}R, & 0 \\ 0, & P, & 0, & 0 \\ 0, & 0, & P, & 0 \\ \frac{1}{2}R, & 0, & 0, & S \\ 0, & 0, & 0, & S \end{vmatrix},$$

$$V_2 = \begin{vmatrix} -Ab - Ba + (B + D) \vartheta_0, & C, & 0, \\ C, & B + D, & 0, \\ 0, & 0, & Dd + (B + D) \delta_0, \\ 0, & 0, & Pc, \\ 0, & 0, & \frac{1}{2}Q, \\ 0, & 0, & 0, \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 0, & 0, & 0 \\ 0, & 0, & 0 \\ Pc, & \frac{1}{2}Q, & 0 \\ (B + D)(1 - \delta_0 - \vartheta_0), & 0, & 0 \\ 0, & P, & 0 \\ 0, & 0, & P \end{vmatrix},$$

$$V_3 = \begin{vmatrix} -Ab - Ba + (B + D) \vartheta_0, & C, & 0, \\ C, & B + D, & 0, \\ 0, & 0, & Dd + (B + D) \delta_0, \\ 0, & 0, & Pc, \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 0 \\ 0 \\ Pc \\ (B + D)(1 - \delta_0 - \vartheta_0) \end{vmatrix},$$

$$W_1 = \begin{vmatrix} -Ab_t - Ba_t + 2Ca - \\ -Cc_x + Cd_{xx} - 2C\vartheta, & -Ab + Da + Cb, & 0, \\ -Ab + Da + Cb, & 2C + 2(B + D)b, & (B + D)c - Dd_x, \\ 0, & (B + D)c - Dd_x, & Dd_t - 2Cd - 2C\delta, \\ -\frac{1}{2}Qa, & Bd - \frac{1}{2}Qb, & Pc_t - \frac{1}{2}Qc, \\ Pa_x, & Pb_x, & Pa, \\ 0, & 0, & 0, \\ Sa_{xx}, & Sb_{xx}, & 2Sa_x, \\ \frac{1}{2}Ra, & \frac{1}{2}Rb, & -Sc_t + \frac{1}{2}Rc, \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} -\frac{1}{2}Qa, & Pa_x, & 0, & Sa_{xx}, & \frac{1}{2}Ra \\ Bd - \frac{1}{2}Qb, & Pb_x, & 0, & Sb_{xx}, & \frac{1}{2}Rb \\ Pc_t - \frac{1}{2}Qc, & Pa, & 0, & 2Sa_x, & -Sc_t + \frac{1}{2}Rc \\ -Qd - 2C(1 - \delta - \vartheta), & Pc + Pd_x, & 0, & Sa + Sd_{xx}, & \frac{1}{2}Rd \\ Pc + Pd_x, & 2Pb + Q, & Pd, & 2Sb_x, & -Sc \\ 0, & Pd, & -Q, & 2Sd_x, & 0 \\ Sa + Sd_{xx}, & 2Sb_x, & 2Sd_x, & R + 2Sb, & Sd \\ \frac{1}{2}Rd, & -Sc, & 0, & Sd, & -R \end{vmatrix}$$

$$W_2 = \begin{vmatrix} -Ab_t - Ba_t + 2Ca - \\ -Cc_x + Cd_{xx} - 2C\vartheta, & -Ab + Da + Cb, & 0, \\ -Ab + Da + Cb, & 2C + 2(B + D)b, & (B + D)c - Dd_x, \\ 0, & (B + D)c - Dd_x, & Dd_t - 2Cd - 2C\delta, \\ -\frac{1}{2}Qa, & Bd - \frac{1}{2}Qb, & Pc_t - \frac{1}{2}Qc, \\ Pa_x, & Pb_x, & Pa, \\ 0, & 0, & 0, \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} -\frac{1}{2}Qa, & Pa_x, & 0 \\ Bd - \frac{1}{2}Qb, & Pb_x, & 0 \\ Pc_t - \frac{1}{2}Qc, & Pa, & 0 \\ -Qd - 2C(1 - \delta - \vartheta), & Pc + Pd_x, & 0 \\ Pc + Pd_x, & 2Pb + Q, & Pd \\ 0, & Pd, & -Q \end{vmatrix}$$

$$W_3 = \begin{vmatrix} -Ab_t - Ba_t + 2Ca - \\ -Cc_x + Cd_{xx} - 2C\vartheta, & -Ab + Da + Cb, & 0, \\ -Ab + Da + Cb, & 2C + 2(B + D)b, & (B + D)c - Dd_x, \\ 0, & (B + D)c - Dd_x, & Dd_t - 2Cd - 2C\delta, \\ 0, & Bd, & 0, \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 0 \\ Bd \\ 0 \\ -2C(1 - \delta - \vartheta) \end{vmatrix}$$

Напомним, что о решении v предполагается, что $D(v) = [0, +\infty)$; положим

$$\sigma^* = \max \left(\sup_{\substack{t \in [0, +\infty) \\ x \in [0, \pi]}} |v(t, x)|, \sup_{\substack{t \in [0, +\infty) \\ x \in [0, \pi]}} |v_t(t, x)|, \sup_{\substack{t \in [0, +\infty) \\ x \in [0, \pi]}} |v_x(t, x)|, \sup_{\substack{t \in [0, +\infty) \\ x \in [0, \pi]}} |v_{xx}(t, x)| \right).$$

Замечание 2.1. Используя теорему вложения Соболева, нетрудно показать, что если $\sup_{t \geq 0} \|v(t, \cdot)\|_i < +\infty$ ($i = 1$ или $i = 2$), то $\sigma^* < +\infty$.

Теорема 2.1. Пусть

- (i) $\sup_{t \geq 0} \|v(t, \cdot)\|_1 < +\infty$,
- (ii) функция F удовлетворяет условию (1.1),
- (iii) функции a, b, c, d ограничены вместе со своими производными $a_t, b_t, c_t, d_t, a_{xx}, b_{xx}, c_x, d_{xx}$ на множестве $[0, +\infty) \times [0, \pi]$ (функции a, b, c, d определены в § 1),
- (iv) функции e^{ij} вместе со своими производными $e_x^{ij}, e_{u_k}^{ij}, e_{xx}^{ij}, e_{u_k x}^{ij}, e_{u_k u_l}^{ij}, e_t^{22}$ ($i, j, k, l = 0, \dots, 3$) существуют непрерывны и ограничены на множестве $D(u) \times [0, \pi] \times K_\sigma$, где $K_\sigma = \{y \in R^4 \mid \|y\|_{R^4} \leq \sigma\}$ и $\sigma > 0$ (функции e^{ij} определены в § 1),
- (v) существуют постоянные $A, B, C, D, P, Q, R, S, \delta_i, \vartheta_i$ ($i = 0, 1$) такие что $\delta_i, \vartheta_i \in (0, 1)$, $\delta_i + \vartheta_i < 1$, ($i = 0, 1$), матрица V_1 равномерно положительно определена для $t \in D(v)$, $x \in [0, \pi]$ и матрица W_1 равномерно отрицательно определена для $t \in D(v)$, $x \in [0, \pi]$.

Тогда решение v проблемы (0.1), (0.2) равномерно экспоненциально устойчиво в норме $\|\cdot\|_1$. Если кроме того $e^{ij} \equiv 0$, ($i, j = 0, \dots, 3$), то решение v равномерно экспоненциально устойчиво в целом в норме $\|\cdot\|_1$.

Доказательство. Возьмем функционал Ляпунова в виде

$$(2.1) \quad \mathcal{V}(t, u) = \int_0^\pi \{U \cdot V_1 \cdot U' - (B + D) \delta_0 u_x^2 - (B + D) \vartheta_0 u^2 + (B + D) (\delta_0 + \vartheta_0) u_{xx}^2 - 2S e^{22} u_x^2 u_{xxxx}\} dx,$$

где

$$U = [u, u_t, u_x, u_{xx}, u_{tx}, u_{xxx}, u_{txx}, u_{xxxx}] \equiv [u_0, u_1, \dots, u_7].$$

Согласно неравенству Рейли (см. [7])

$$(2.2) \quad \int_0^\pi u^2(t, x) dx \leq \int_0^\pi u_x^2(t, x) dx \leq \int_0^\pi u_{xx}^2(t, x) dx$$

и поэтому

$$(2.3) \quad \mathcal{V}(t, u) \geq \int_0^\pi \{U \cdot V_1 \cdot U' - 2S e^{22} u_x^2 u_{xxxx}\} dx.$$

Используя метод интегрирования по частям, уравнение (0.3) и краевые условия (0.2), мы получим после трудоемких вычислений для решений u проблемы (0.3), (0.2) отношение

$$(2.4) \quad \frac{d}{dt} \mathcal{V}(t, u) = \int_0^\pi \{U \cdot W_1 \cdot U' + 2C\vartheta u^2 + 2C\delta u_x^2 - 2C(\delta + \vartheta) u_{xx}^2 + Z(t, x, U)\} dx,$$

где

$$\begin{aligned} Z(t, x, U) = & (2Cu + 2(B + D)u_t - Qu_{xx} - 2Pu_{txx} + Ru_{xxxx}) \sum_{i,j=0}^3 e^{ij} u_i u_j - \\ & - 4Se^{22} u_x u_{ix} u_{xxxx} - 2Su_x^2 u_{xxxx} [e_t^{22} + e_u^{22} u_t + e_{u_x}^{22} u_{tx} + e_{u_{xx}}^{22} u_{txx} + \\ & + e_{u_t}^{22} (-u_{xxxx} + au + bu_t + cu_x + du_{xx} + \sum_{i,j=0}^3 e^{ij} u_i u_j)] + \\ & + 2Su_{txx} \sum_{\substack{i,j=0 \\ [i,j] \neq [2,2]}}^3 \{e^{ij} (u_{ixx} u_j + 2u_{ix} u_{jx} + u_i u_{jxx}) + 2(u_{ix} u_j + u_i u_{jx}) \cdot \\ & \cdot (e_x^{ij} + e_u^{ij} u_x + e_{u_t}^{ij} u_{tx} + e_{u_x}^{ij} u_{xx} + e_{u_{xx}}^{ij} u_{xxx}) + u_i u_j (e_{xx}^{ij} + e_{xu}^{ij} u_x + e_{xu_t}^{ij} u_{tx} + \\ & + e_{xu_x}^{ij} u_{xx} + e_{xu_{xx}}^{ij} u_{xxx} + e_u^{ij} u_{xx} + e_{u_x}^{ij} u_x + e_{uu}^{ij} u_x^2 + e_{uu_t}^{ij} u_x u_{tx} + e_{uu_x}^{ij} u_x u_{xx} + \\ & + e_{uu_{xx}}^{ij} u_x u_{xxx} + e_{u_t}^{ij} u_{txx} + e_{u_{tx}}^{ij} u_{tx} + e_{u_t u}^{ij} u_{tx} u_x + e_{u_t u_t}^{ij} u_{tx}^2 + e_{u_t u_x}^{ij} u_{tx} u_{xx} + \\ & + e_{u_t u_{xx}}^{ij} u_{tx} u_{xxx} + e_{u_x}^{ij} u_{xxx} + e_{u_x x}^{ij} u_{xx} + e_{u_x u}^{ij} u_{xx} u_x + e_{u_x u_t}^{ij} u_{xx} u_{tx} + e_{u_x u_x}^{ij} u_{xx}^2 + \\ & + e_{u_x u_{xx}}^{ij} u_{xx} u_{xxx} + e_{u_{xx}}^{ij} u_{xxx} + e_{u_{xx} x}^{ij} u_{xxx} + e_{u_{xx} u}^{ij} u_{xxx} u_x + e_{u_{xx} u_t}^{ij} u_{xxx} u_{tx} + \\ & + e_{u_{xx} u_x}^{ij} u_{xxx} u_{xx} + e_{u_{xx} u_{xx}}^{ij} u_{xxx}^2)\}. \end{aligned}$$

Напомним, что по теореме вложения Соболева существует постоянная C_0 так, что

$$(2.5) \quad \max \left\{ \max_{x \in [0, \pi]} |u(t, x)|, \max_{x \in [0, \pi]} |u_x(t, x)|, \max_{x \in [0, \pi]} |u_{xx}(t, x)|, \max_{x \in [0, \pi]} |u_{xxx}(t, x)|, \right. \\ \left. \max_{x \in [0, \pi]} |u_t(t, x)|, \max_{x \in [0, \pi]} |u_{tx}(t, x)| \right\} \leq C_0 \|u(t, \cdot)\|_1$$

для решений u и для $t \in D(u)$. Выберем теперь число $\varrho^* > 0$ так, что если $\|u(t, \cdot)\|_1 \leq \varrho^*$, то $\max \left\{ \max_{x \in [0, \pi]} |u(t, x)|, \max_{x \in [0, \pi]} |u_x(t, x)|, \max_{x \in [0, \pi]} |u_{xx}(t, x)|, \max_{x \in [0, \pi]} |u_t(t, x)| \right\} \leq \sigma$. Используя (2.5), неравенство Гелдера и свойства функций e^{ij} и их производных, можно доказать, что существует постоянная C_1 так, что неравенство

$$(2.6) \quad \int_0^\pi Z(t, x, U) dx \leq C_1 \|u(t, \cdot)\|_1^3$$

имеет место для всех решений u проблемы (0.3), (0.2) и всех $t \in D(u)$ таких, что $\|u(t, \cdot)\|_1 \leq \varrho^*$. При помощи неравенства (2.2) из (2.4) и (2.6) следует

$$(2.7) \quad \frac{d}{dt} \mathcal{V}(t, u) \leq \int_0^\pi U \cdot W_1 \cdot U' dx + C_1 \cdot \|u(t, \cdot)\|_1^3.$$

В силу (2.3) и (2.5) существует постоянная C_2 так, что

$$(2.8) \quad \mathcal{V}(t, u) \geq \int_0^\pi U \cdot V_1 \cdot U' dx - C_2 \|u(t, \cdot)\|_1^3.$$

По предположению V_1 положительно и W_1 отрицательно определенная матрица (т.е., существуют положительные постоянные C_3, C_4 так, что $U \cdot V_1 \cdot U' \geq C_3 \sum_{i=0}^7 u_i^2$, $U \cdot W_1 \cdot U' \leq -C_4 \sum_{i=0}^7 u_i^2$). Выберем постоянные $\alpha \in (0, C_3)$ и $\gamma \in (0, C_4)$ и положим

$$\varrho = \min \left(\frac{C_4 - \gamma}{C_1}, \frac{C_3 - \alpha}{C_2}, \varrho^* \right).$$

Тогда из (2.7), (2.8) следует

$$(2.9) \quad \alpha \|u(t, \cdot)\|_1^2 \leq \mathcal{V}(t, u),$$

$$\frac{d}{dt} \mathcal{V}(t, u) \leq -\gamma \|u(t, \cdot)\|_1^2$$

для всех решений u проблемы (0.3), (0.2) и всех $t \in D(u)$ таких, что $\|u(t, \cdot)\|_1 \leq \varrho$. В силу ограниченности элементов матрицы V_1 и неравенства (2.5) очевидно, что можно выбрать положительную постоянную β так, что для решений u проблемы (0.3), (0.2) и $t \in D(u)$ таких, что $\|u(t, \cdot)\|_1 \leq \varrho$, верно тоже неравенство

$$(2.10) \quad \mathcal{V}(t, u) \leq \beta \|u(t, \cdot)\|_1^2.$$

В случае, когда $e^{ij} \equiv 0$ ($i, j = 0, \dots, 3$), неравенства (2.6), (2.7), (2.8) выполнены тоже для $C_2 = C_1 = 0$ и соотношения (2.9), (2.10) справедливы для $\varrho = +\infty$.

Утверждение теоремы теперь следует из (2.9) и (2.10) и теорем 1.1 и 1.2.

Аналогично можно доказать следующие теоремы:

Теорема 2.2. Пусть

- (i) $\sup_{t \geq 0} \|v(t, \cdot)\|_2 < +\infty$,
- (ii) функция F удовлетворяет условию (1.1),
- (iii) функции a, b, c, d ограничены вместе со своими производными a', b', c', d' ,

a_x, b_x, c_x, d_{xx} на множестве $[0, +\infty) \times [0, \pi]$, (функции a, b, c, d определены в § 1),

- (iv) функции e^{ij} вместе со своими производными $e_t^{22}, e_x^{ij}, e_{x_k}^{ij}$ ($i, j, k = 0, \dots, 3$) существуют, непрерывны и ограничены на множестве $D(u) \times [0, \pi] \times K_\sigma$, где $K_\sigma = \{y \in R^4 \mid \|y\|_{R^4} \leq \sigma\}$ и $\sigma > 0$ (функции e^{ij} определены в § 1),
- (v) существуют постоянные $A, B, C, D, P, Q, \delta_i, \vartheta_i$ ($i = 0, 1$) такие, что $\delta_i, \vartheta_i \in (0, 1)$, $\delta_i + \vartheta_i < 1$ ($i = 0, 1$), матрица V_2 равномерно положительно определена для $t \in D(v)$, $x \in [0, \pi]$ и матрица W_2 равномерно отрицательно определена для $t \in D(v)$, $x \in [0, \pi]$.

Тогда решение в проблемы (0.1), (0.2) равномерно экспоненциально устойчиво в норме $\|\cdot\|_2$. Если кроме того $e^{ij} \equiv 0$ ($i, j = 0, \dots, 3$), то решение в равномерно экспоненциально устойчиво в целом в норме $\|\cdot\|_2$.

Теорема 2.3. Пусть

- (i) $F(t, x, u, u_t, u_x, u_{xx}) = a(t, x)u + b(t, x)u_t + c(t, x)u_x + d(t, x)u_{xx}$,
- (ii) функции a, b, c, d ограничены вместе со своими производными $a_t, b_t, c_t, d_t, c_x, d_{xx}$ на множестве $[0, +\infty) \times [0, \pi]$,
- (iii) существуют постоянные $A, B, C, D, \delta_i, \vartheta_i$ ($i = 0, 1$) такие, что $\delta_i, \vartheta_i \in (0, 1)$, $\delta_i + \vartheta_i < 1$ ($i = 0, 1$), матрица V_3 равномерно положительно определена для $t \in D(v)$, $x \in [0, \pi]$ и матрица W_3 равномерно отрицательно определена для $t \in D(v)$, $x \in [0, \pi]$.

Тогда решение в проблемы (0.1), (0.2) равномерно экспоненциально устойчиво в целом в норме $\|\cdot\|_3$.

3. ПРИМЕР

В этом параграфе исследуется устойчивость нулевого решения проблемы, данной уравнением

$$(3.1) \quad u_{tt} + u_{xxxx} = \varepsilon a^*(t, x)u + \varepsilon b^*(t, x)u_t + \varepsilon c^*(t, x)u_x + \varepsilon d^*(t, x)u_{xx}$$

и краевыми условиями (0.2); $\varepsilon > 0$ — малый параметр.

Теорема 3.1. Пусть

- (i) функции a^*, b^*, c^*, d^* ограничены вместе со своими производными $a_t^*, b_t^*, c_t^*, d_t^*, c_x^*, a_{xx}^*, b_{xx}^*, d_{xx}^*$ на множестве $[0, +\infty) \times [0, \pi]$,
- (ii) существуют постоянные $A^* \in R^1, B^* > 0, C^* > 0, D^* > 0, \delta > 0, \vartheta > 0$ так, что $1 - \delta - \vartheta > 0$ и матрица

$$M = \begin{vmatrix} -A^*b_i^* - B^*a_i^* - 2C^*\vartheta, & -A^*b^* + D^*a^*, & 0, \\ -A^*b^* + D^*a^*, & 2C^* + 2(B^* + D^*)b^*, & (B^* + D^*)c^* - D^*d_x^*, \\ 0, & (B^* + D^*)c^* - D^*d_x^*, & D^*d_i^* - 2C^*\delta, \\ 0, & B^*d^*, & 0, \\ & & 0 \\ & & B^*d^* \\ & & 0 \\ & & -2C^*(1 - \delta - \vartheta) \end{vmatrix}$$

равномерно отрицательно определена для $t \in [0, +\infty)$ и $x \in [0, \pi]$,

(iii) существуют постоянные $P^* > 0$, $Q^* > 0$ так, что матрица

$$N = \begin{vmatrix} 2P^*b^* + Q^*, & P^*d^* \\ P^*d^*, & -Q^* \end{vmatrix}$$

равномерно отрицательно определена для $t \in [0, +\infty)$ и $x \in [0, \pi]$.

Тогда существует $\varepsilon_0 > 0$ такое, что для всех $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0)$ нулевое решение проблемы (3.1), (0.2) равномерно экспоненциально устойчиво в целом в норме $\|\cdot\|_1$.

Доказательство. Мы покажем, что выполнены предположения теоремы 2.1. Так как условия (i) – (iv) этой теоремы очевидно выполнены для всех $\varepsilon > 0$, то достаточно проверить только условие (v). Подставив в матрицы V_1 и W_1 $A = A^*$, $B = B^*$, $C = \varepsilon C^*$, $D = D^*$, $P = \varepsilon P^*$, $Q = \varepsilon^2 Q^*$, $R = \varepsilon^3 Q^*$, $S = \varepsilon^2 P^*$, $\vartheta_0 = \delta_0 = \frac{1}{4}$, мы получим:

$$V_1 = \begin{vmatrix} -\varepsilon A^*b^* - \varepsilon B^*a^* + \frac{1}{4}(B^* + D^*), & \varepsilon C^*, & 0, \\ \varepsilon C^*, & B^* + D^*, & 0, \\ 0, & 0, & \frac{1}{4}(B^* + D^*) + \varepsilon D^*d^*, \\ 0, & 0, & \varepsilon^2 P^*c^*, \\ 0, & 0, & \frac{1}{2}\varepsilon^2 Q^*, \\ 0, & 0, & 0, \\ 0, & 0, & 0, \\ 0, & 0, & 0, \\ 0, & 0, & -\varepsilon^3 P^*c^*, \\ 0, & 0, & 0, & 0, & 0 \\ 0, & 0, & 0, & 0, & 0 \\ \varepsilon^2 P^*c^*, & \frac{1}{2}\varepsilon^2 Q^*, & 0, & 0, & -\varepsilon^3 P^*c^* \\ \frac{1}{4}(B^* + D^*), & 0, & 0, & \frac{1}{2}\varepsilon^3 Q^*, & 0 \\ 0, & \varepsilon P^*, & 0, & 0, & 0 \\ 0, & 0, & \varepsilon P^*, & 0, & 0 \\ \frac{1}{2}\varepsilon^3 Q^*, & 0, & 0, & \varepsilon^2 P^*, & 0 \\ 0, & 0, & 0, & 0, & \varepsilon^2 P^* \end{vmatrix},$$

$$W_1 = \begin{pmatrix}
-A^* \varepsilon b_t^* - B^* \varepsilon a_t^* + 2\varepsilon^2 C^* a^* - & -\varepsilon A^* b^* + \varepsilon D^* a^* + & & & \\
-\varepsilon^2 C^* c_x^* + \varepsilon^2 C^* d_{xx}^* - 2\varepsilon C^* \vartheta, & + \varepsilon^2 C^* b^*, & & & 0, \\
-\varepsilon A^* b^* + \varepsilon D^* a^* + & 2\varepsilon C^* + & & & \varepsilon(B^* + D^*) c^* - \\
+ \varepsilon^2 C^* b^*, & + 2(B^* + D^*) \varepsilon b^*, & & & - \varepsilon D^* d_x^*, \\
0, & \varepsilon(B^* + D^*) c^* - & & & \varepsilon D^* d_t^* - 2\varepsilon^2 C^* d^* - \\
-\frac{1}{2}\varepsilon^3 Q^* a^*, & - \varepsilon D^* d_x^*, & & & - 2\varepsilon C^* \delta, \\
\varepsilon^2 P^* a_x^*, & \varepsilon B^* d^* - \frac{1}{2}\varepsilon^3 Q^* b^*, & & & \varepsilon^2 P^* c_t^* - \frac{1}{2}\varepsilon^3 Q^* c^*, \\
0, & \varepsilon^2 P^* b_x^*, & & & \varepsilon^2 P^* a^*, \\
\varepsilon^3 P^* a_{xx}^*, & 0, & & & 0, \\
\frac{1}{2}\varepsilon^4 Q^* a^*, & \varepsilon^3 P^* b_{xx}^*, & & & 2\varepsilon^3 P^* a_x^*, \\
& & & & - \varepsilon^3 P^* c_x^* + \\
& & & & + \frac{1}{2}\varepsilon^4 Q^* c^*, \\
-\frac{1}{2}\varepsilon^3 Q^* a^*, & \varepsilon^2 P^* a_x^*, & 0, & \varepsilon^3 P^* a_{xx}^*, & \frac{1}{2}\varepsilon^4 Q^* a^* \\
\varepsilon B^* d^* - \frac{1}{2}\varepsilon^3 Q^* b^*, & \varepsilon^2 P^* b_x^*, & 0, & \varepsilon^3 P^* b_{xx}^*, & \frac{1}{2}\varepsilon^4 Q^* b^* \\
\varepsilon^2 P^* c_t^* - & & & & - \varepsilon^3 P^* c_t^* + \\
-\frac{1}{2}\varepsilon^3 Q^* c^*, & \varepsilon^2 P^* a^*, & 0, & 2\varepsilon^3 P^* a_x^*, & + \frac{1}{2}\varepsilon^4 Q^* c^* \\
- 2\varepsilon C^*(1 - \delta - \vartheta) - & - \varepsilon^2 P^* c^* + & & \varepsilon^3 P^* a^* + & \\
- \varepsilon^3 Q^* d^*, & + \varepsilon^2 P^* d_x^*, & 0, & + \varepsilon^3 P^* d_{xx}^*, & \frac{1}{2}\varepsilon^4 Q^* d^* \\
\varepsilon^2 P^* c^* + \varepsilon^2 P^* d_x^*, & 2\varepsilon^2 P^* b^* + \varepsilon^2 Q^*, & \varepsilon^2 P^* d^*, & 2\varepsilon^3 P^* b_x^*, & - \varepsilon^3 P^* c^* \\
0, & \varepsilon^2 P^* d^*, & - \varepsilon^2 Q^*, & 2\varepsilon^3 P^* d_x^*, & 0 \\
\varepsilon^3 P^* a^* + \varepsilon^3 P^* d_{xx}^*, & 2\varepsilon^3 P^* b_x^*, & 2\varepsilon^3 P^* d_x^*, & \varepsilon^3 Q^* + & \varepsilon^3 P^* d^* \\
& & & + 2\varepsilon^2 P^* b^*, & \\
\frac{1}{2}\varepsilon^4 Q^* d^*, & - \varepsilon^3 P^* c^*, & 0, & \varepsilon^3 P^* d^*, & - \varepsilon^3 Q^*
\end{pmatrix}$$

Очевидно, что для диагональных определителей $D_i(V_1)$ ($i = 1, \dots, 8$) матрицы V_1 справедливы следующие формулы:

$$\begin{aligned}
D_1(V_1)(t, x) &= \frac{1}{4}(B^* + D^*) + O(\varepsilon), \quad D_2(V_1)(t, x) = \frac{1}{4}(B^* + D^*)^2 + O(\varepsilon), \\
D_3(V_1)(t, x) &= \frac{1}{16}(B^* + D^*)^3 + O(\varepsilon), \quad D_4(V_1)(t, x) = \frac{1}{32}(B^* + D^*)^4 + O(\varepsilon), \\
D_5(V_1)(t, x) &= \frac{1}{32}\varepsilon(B^* + D^*)^4 P^* + O(\varepsilon^2), \quad D_6(V_1)(t, x) = \frac{1}{32}\varepsilon^2(B^* + D^*)^4 \cdot \\
&\quad \cdot P^{*2} + O(\varepsilon^3), \quad D_7(V_1)(t, x) = \frac{1}{32}\varepsilon^4(B^* + D^*)^4 \cdot P^{*3} + O(\varepsilon^5), \\
D_8(V_1)(t, x) &= \frac{1}{32}\varepsilon^6(B^* + D^*)^4 \cdot P^{*4} + O(\varepsilon^7).
\end{aligned}$$

Отсюда мы видим, что существуют $\varepsilon_1 > 0$ и $\kappa(\varepsilon) > 0$ так, что для всех $\varepsilon \in (0, \varepsilon_1)$, $t \in [0, +\infty)$ и $x \in [0, \pi]$

$$D_i(V_1)(t, x) > \kappa(\varepsilon), \quad (i = 1, \dots, 8),$$

что в силу теоремы 1.3 доказывает равномерную положительную определенность матрицы V_1 для $t \in [0, +\infty)$, $x \in [0, \pi]$. Обозначим теперь диагональные определители матрицы M символами $D_1(M)(t, x), \dots, D_4(M)(t, x)$ и диагональ-

ные определители матрицы N символами $D_1(N)(t, x)$, $D_2(N)(t, x)$. По (ii) и теореме 1.3 существует $\varkappa' > 0$ так, что для всех $t \in [0, +\infty)$ и $x \in [0, \pi]$ выполнены неравенства

$$\begin{aligned} (-1)^i D_i(M)(t, x) &> \varkappa' \quad (i = 1, \dots, 4), \\ (-1)^j D_j(N)(t, x) &> \varkappa' \quad (j = 1, 2). \end{aligned}$$

Нетрудно показать, что для диагональных определителей $D_i(W_1)$ ($i = 1, \dots, 8$) матрицы W_1 имеют место формулы

$$\begin{aligned} D_1(W_1)(t, x) &= \varepsilon D_1(M)(t, x) + O(\varepsilon^2), \\ D_2(W_1)(t, x) &= \varepsilon^2 D_2(M)(t, x) + O(\varepsilon^3), \\ D_3(W_1)(t, x) &= \varepsilon^3 D_3(M)(t, x) + O(\varepsilon^4), \\ D_4(W_1)(t, x) &= \varepsilon^4 D_4(M)(t, x) + O(\varepsilon^5), \\ D_5(W_1)(t, x) &= \varepsilon^6 D_4(M)(t, x) \cdot D_1(N)(t, x) + O(\varepsilon^7), \\ D_6(W_1)(t, x) &= \varepsilon^8 D_4(M)(t, x) \cdot D_2(N)(t, x) + O(\varepsilon^9), \\ D_7(W_1)(t, x) &= \varepsilon^{11} D_4(M)(t, x) \cdot D_2(N)(t, x) \cdot D_1(N)(t, x) + O(\varepsilon^{12}), \\ D_8(W_1)(t, x) &= \varepsilon^{14} D_4(M)(t, x) \cdot D_2^2(N)(t, x) + O(\varepsilon^{15}). \end{aligned}$$

Из этого следует, что существуют $\varepsilon_2 > 0$ и $\varkappa''(\varepsilon) > 0$ так, что для $\varepsilon \in (0, \varepsilon_2)$, $t \in [0, +\infty)$ и $x \in [0, \pi]$

$$(-1)^i D_i(W_1)(t, x) > \varkappa''(\varepsilon) \quad (i = 1, \dots, 8).$$

По теореме 1.3 матрица W_1 равномерно отрицательно определена для $t \in [0, +\infty)$, $x \in [0, \pi]$. Полагая $\varepsilon_0 = \min(\varepsilon_1, \varepsilon_2)$, мы видим, что для $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0)$ выполнено условие (v) теоремы 2.1.

Аналогично можно доказать следующие теоремы:

Теорема 3.2. Пусть

- (i) функции a^* , b^* , c^* , d^* ограничены вместе со своими производными a_t^* , b_t^* , c_t^* , d_t^* , a_x^* , b_x^* , c_x^* , d_x^* на множестве $[0, +\infty) \times [0, \pi]$,
- (ii) выполнены условия (ii), (iii) теоремы 3.1.

Потом существует $\varepsilon_0 > 0$ такое, что для всех $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0)$ нулевое решение проблемы (3.1), (0.2) равномерно экспоненциально устойчиво в целом в норме $\|\cdot\|_2$.

Теорема 3.3. Пусть

- (i) функции a^* , b^* , c^* , d^* ограничены вместе со своими производными a_t^* , b_t^* , c_t^* , d_t^* , c_x^* , d_x^* на множестве $[0, +\infty) \times [0, \pi]$,
- (ii) выполнено условие (ii) теоремы 3.1.

Тогда существует $\varepsilon_0 > 0$ такое, что для всех $\varepsilon \in (0, \varepsilon_0)$ нулевое решение проблемы (3.1), (0.2) равномерно экспоненциально устойчиво в целом в норме $\|\cdot\|_3$.

Литература

- [1] *Barták J.*: Lyapunov Stability and Stability at Constantly Acting Disturbances of an Abstract Differential Equation of the Second Order, *Czechoslovak Mathematical Journal*, 26 (101) 1976, 411—437.
- [2] *Barták J.*: The Lyapunov Stability of the Timoshenko Type Equation, *Časopis pro pěstování matematiky*, roč. 101, 1976, 130—139.
- [3] *Гантмахер Ф. Р.*: Теория матриц, Издательство Наука, Москва 1966.
- [4] *Leipholz H. H. E.*: Stability of Elastic Rods via Liapunov's Second Method, *Ingenieur — Archiv* 44, 1975, 21—26.
- [5] *Nachlinger R. R., Faust C. D.*: On the Stability of a Linearly Viscoelastic Bar, *ZAMM* 52, 1972, 179—181.
- [6] *Neustupa J.*: The Uniform Exponential Stability and the Uniform Stability at Constantly Acting Disturbances of a Periodic Solution of a Wave Equation, *Czechoslovak Mathematical Journal*, 26 (101) 1976, 388—410.
- [7] *Parks P. C.*: A Stability Criterion for a Panel Flutter Problem via the Second Method of Liapunov, *Differential Equations and Dynamical Systems*, 1967, 287—298.
- [8] *Wang P. K. C.*: Stability Analysis of Elastic and Aeroelastic Systems via Lyapunov's Direct Method, *Journal of the Franklin Institute*, Vol 281, No 1, 1966, 51—72.

Адрес авторов: J. Barták, 115 67 Praha 1, Žitná 25 (Matematický ústav ČSAV), J. Neustupa, 166 07 Praha 6 - Dejvice, Suchbátarova 4 (Katedra aplikované matematiky a výpočtové techniky strojní fakulty ČVUT).