

Jaroslav Kurzweil

К обращению первой теоремы Ляпунова об устойчивости движения

Czechoslovak Mathematical Journal, Vol. 5 (1955), No. 3, 382–398

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/100154>

Terms of use:

© Institute of Mathematics AS CR, 1955

Institute of Mathematics of the Czech Academy of Sciences provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This document has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://dml.cz>

К ОБРАЩЕНИЮ ПЕРВОЙ ТЕОРЕМЫ ЛЯПУНОВА
ОБ УСТОЙЧИВОСТИ ДВИЖЕНИЯ

ЯРОСЛАВ КУРЦВЕЙЛЬ (Jaroslav Kurzweil), Прага.

(Поступило в редакцию 2/XII 1954 г.)

В настоящей статье доказывается, что некоторые условия, достаточные для того, чтобы нулевой интеграл системы (1) был равномерно устойчивым, являются в то же время необходимыми.

Пусть дана система дифференциальных уравнений

$$\frac{dx_s}{dt} = X_s(x_1, \dots, x_n, t), \quad s = 1, 2, \dots, n. \quad (1)$$

Для любого положительного h пусть $Q(h)$ есть множество точек (x_1, \dots, x_n, t) , для которых имеет место $x_1^2 + \dots + x_n^2 < h^2, t \geq 0$ (x_1, \dots, x_n, t — действительные числа). Предположим, что функции X_s определены на множестве $Q(H), H > 0$, что они на этом множестве непрерывны, что на этом множестве существуют непрерывные производные $\frac{\partial X_s}{\partial x_j}, s = 1, 2, \dots, n, j = 1, 2, \dots, n$ и наконец, что имеет место $X_s(0, \dots, 0, t) = 0$ для $t \geq 0, s = 1, 2, \dots, n$. При этих условиях через каждую точку множества $Q(H)$ проходит точно один интеграл системы (1) и функции $x_s(t) \equiv 0$ образуют нулевой интеграл системы (1).¹⁾

Нулевой интеграл системы (1) называется устойчивым, если для каждого $\varepsilon, 0 < \varepsilon < H$ существует $\delta > 0$ такое, что каждый интеграл $x_1(t), \dots, x_n(t)$ системы (1), выполняющий условие

$$x_1^2(0) + \dots + x_n^2(0) < \delta^2,$$

¹⁾ При доказательстве теорем 1 и 2 достаточно предположить только непрерывность функций $X_s(x_1, \dots, x_n, t), s = 1, 2, \dots, n$. Однако и при доказательстве теорем 2 и 4 можно ограничиться следующими несколько более слабыми предположениями: функции $X_s(x_1, \dots, x_n, t)$ непрерывны, существуют непрерывные частные производные $\frac{\partial X_s}{\partial x_j}, s, j = 1, 2, \dots, n$ для $(x_1, \dots, x_n, t) \in Q(H), x_1^2 + \dots + x_n^2 > 0$,

$$X_s(0, \dots, 0, t) = 0 \quad \text{для} \quad t \geq 0$$

и через каждую точку $(0, \dots, 0, t), t \geq 0$ проходит только нулевое решение системы (1).

определен для всех $t \geq 0$ и удовлетворяет условию

$$x_1^2(t) + \dots + x_n^2(t) < \varepsilon^2, \quad t \geq 0.$$

Если нулевой интеграл системы (1) устойчив, то из непрерывной зависимости интеграла системы (1) от начальных условий легко вытекает: Для всяких ε и t_0 , $0 < \varepsilon < H$, $t_0 \geq 0$, существует $\delta = \delta(t_0, \varepsilon) > 0$ так, что каждый интеграл $x_1(t), \dots, x_n(t)$ системы (1), выполняющий условие

$$x_1^2(t_0) + \dots + x_n^2(t_0) < \delta^2,$$

определен для всех $t \geq t_0$ и удовлетворяет условию

$$x_1^2(t) + \dots + x_n^2(t) < \varepsilon^2, \quad t \geq t_0.$$

Нулевой интеграл системы (1) мы назовем равномерно устойчивым, если для всякого ε , $0 < \varepsilon < H$ существует $\delta = \delta(\varepsilon) > 0$ и если умеет место:

если для какого-нибудь интеграла $x_1(t), \dots, x_n(t)$ системы (1) и для некоторого $t_0 \geq 0$ выполняется условие

$$x_1^2(t_0) + \dots + x_n^2(t_0) < \delta^2,$$

то интеграл $x_1(t), \dots, x_n(t)$ определен для всех $t \geq t_0$, и выполняется условие

$$x_1^2(t) + \dots + x_n^2(t) < \varepsilon^2 \quad \text{для } t \geq t_0.$$

Непрерывную функцию $U(x_1, \dots, x_n)$, определенную на множестве тех (x_1, \dots, x_n) , для которых $x_1^2 + \dots + x_n^2 < h^2$ ($h > 0$) назовем определенно-положительной, если

$$U(0, \dots, 0) = 0, \\ U(x_1, \dots, x_n) > 0 \quad \text{для } 0 < x_1^2 + \dots + x_n^2 < h^2.$$

Непрерывную функцию $V(x_1, \dots, x_n, t)$, определенную на множестве $Q(h)$, мы назовем определенно-положительной, если

$$V(0, \dots, 0, t) = 0 \quad \text{для } t \geq 0$$

и если существует определенно-положительная функция $U(x_1, \dots, x_n)$ так, что имеют место неравенства

$$V(x_1, \dots, x_n, t) \geq U(x_1, \dots, x_n), \quad x_1^2 + \dots + x_n^2 < h^2, \quad t \geq 0.$$

Будем говорить, что непрерывная функция $V(x_1, \dots, x_n, t)$, определенная на множестве $Q(h)$, допускает бесконечно малый высший предел, если существует определенно-положительная функция $\tilde{U}(x_1, \dots, x_n)$ так, что

$$\tilde{U}(x_1, \dots, x_n) \geq |V(x_1, \dots, x_n, t)|, \quad x_1^2 + \dots + x_n^2 < h^2, \quad t \geq 0.$$

Если функция $V(x_1, \dots, x_n, t)$ определена на множестве $Q(h)$, $0 < h \leq H$ и имеет там непрерывные частные производные по всем своим аргументам,²⁾ то можно определить функцию

²⁾ Под производной $\frac{\partial}{\partial t} V(x_1, \dots, x_n, t)$ для $t = 0$ мы всегда понимаем производную справа.

$$W(x_1, \dots, x_n, t) = \left(\frac{\partial V}{\partial x_1} \right)_{x_1, \dots, x_n, t} \cdot X_1(x_1, \dots, x_n, t) + \dots \\ + \dots \left(\frac{\partial V}{\partial x_n} \right)_{x_1, \dots, x_n, t} \cdot X_n(x_1, \dots, x_n, t) + \left(\frac{\partial V}{\partial t} \right)_{x_1, \dots, x_n, t}.$$

(Функция W есть производная функции V по полю системы (1).)

Ляпунов³⁾ установил следующее условие, достаточное для того, чтобы нулевой интеграл системы (1) был устойчивым:

Теорема 1. *Если существует функция $V(x_1, \dots, x_n, t)$, определенная на множестве $Q(h)$, $0 < h \leq H$, имеющая непрерывные частные производные по всем переменным и определенно-положительная, и если*

$$W(x_1, \dots, x_n, t) \leq 0 \quad \text{для} \quad (x_1, \dots, x_n, t) \in Q(h),$$

то нулевой интеграл системы (1) устойчив.

Обращением теоремы 1 занимался Персидский.⁴⁾ Мы приведем его результат в несколько измененном виде:

Теорема 2. *Если нулевой интеграл системы (1) устойчив, то существует функция $V(x_1, \dots, x_n, t)$, определенная на множестве $Q(H)$, имеющая непрерывные частные производные по всем переменным и определенно-положительная, причем имеет место*

$$W(x_1, \dots, x_n, t) \leq 0, \quad (x_1, \dots, x_n, t) \in Q(H).$$

Доказательство этой теоремы мы дадим в конце статьи.

Обратимся теперь к подобной проблеме.

Теорему Ляпунова нетрудно модифицировать следующим образом:

Теорема 3. *Если существует функция $V(x_1, \dots, x_n, t)$, определенная на множестве $Q(h)$, $0 < h \leq H$, имеющая непрерывные частные производные первого порядка по всем переменным, определенно-положительная и допускающая бесконечно малый высший предел, и если*

$$W(x_1, \dots, x_n, t) \leq 0 \quad \text{для} \quad (x_1, \dots, x_n, t) \in Q(h),$$

то нулевой интеграл системы (1) равномерно устойчив.

Для полноты мы приведем доказательство, которое является вполне элементарным. Пусть выполняются условия теоремы 3 и пусть $\tilde{U}(x_1, \dots, x_n)$ и $U(x_1, \dots, x_n)$ — такие определенно-положительные функции, что имеет место неравенство

$$\tilde{U}(x_1, \dots, x_n) \geq V(x_1, \dots, x_n, t) \geq U(x_1, \dots, x_n) \quad \text{для} \quad (x_1, \dots, x_n, t) \in Q(h).$$

³⁾ См. [1], гл. 1, § 16, стр. 82.

⁴⁾ См. [2]. Персидский предполагал, что система уравнений (1) определена на множестве S , открытом в E_{n+1} , и содержащем все точки $(0, \dots, 0, t)$, $t \geq 0$, и доказал, что функция $V(x_1, \dots, x_n, t)$ существует на множестве $S' \subset S$, которое также открыто и содержит ось t .

Пусть дано произвольное число ε , $0 < \varepsilon < h$. Положим

$$\eta = \min_{x_1^2 + \dots + x_n^2 = \varepsilon^2} U(x_1, \dots, x_n).$$

Очевидно, $\eta > 0$ и существует число $\delta > 0$ такое, что $\tilde{U}(x_1, \dots, x_n) < \eta$ для $x_1^2 + \dots + x_n^2 < \delta^2$. Теперь справедливо утверждение:

$$\text{если } \tau \geq 0 \text{ и } y_1^2 + \dots + y_n^2 < \delta^2,$$

то интеграл системы (1) $x_1(t), \dots, x_n(t)$, зависящий от условий $x_1(\tau) = y_1, \dots, \dots, x_n(\tau) = y_n$,⁵⁾ определен для всех $t \geq \tau$ и удовлетворяет условию

$$x_1^2(t) + \dots + x_n^2(t) < \varepsilon^2 \quad \text{для } t \geq \tau. \quad (3)$$

Действительно, если (2) не имеет места, то существует $\tau \geq 0$ и (y_1, \dots, y_n) , $y_1^2 + \dots + y_n^2 < \delta^2$ так, что интеграл $x_1(t), \dots, x_n(t)$ системы (1), зависящий от условий $x_1(\tau) = y_1, \dots, x_n(\tau) = y_n$, или не будет определен для всех $t \geq \tau$ или не удовлетворяет условию (3). Но во всяком случае существует $T > \tau$ так, что интеграл $x_1(t), \dots, x_n(t)$ определен для всех t , $\tau \leq t \leq T$ и что

$$x_1^2(T) + \dots + x_n^2(T) = \varepsilon^2. \quad (4)$$

Однако, справедливо равенство

$$W(x_1(t), \dots, x_n(t), t) = \frac{d}{dt} V(x_1(t), \dots, x_n(t), t) \leq 0, \quad \tau \leq t \leq T,$$

так что будет

$$V(x_1(T), \dots, x_n(T), T) \leq V(x_1(\tau), \dots, x_n(\tau), \tau) \leq \tilde{U}(y_1, \dots, y_n) < \eta.$$

Но в то же время

$$U(x_1(T), \dots, x_n(T)) \leq V(x_1(T), \dots, x_n(T), T) < \eta.$$

По определению числа η отсюда следует, что $x_1^2(T) + \dots + x_n^2(T) \neq \varepsilon^2$, что противоречит соотношению (4). Итак, имеет место (2), и теорема 3 доказана.

Цель настоящей статьи заключается в том, чтобы доказать обратимость теоремы 3, т. е. доказать, что верна

Теорема 4. *Если нулевой интеграл системы (1) равномерно устойчив, то для любого h , $0 < h < H$ существует функция $V(x_1, \dots, x_n, t)$, определенная на $Q(h)$, имеющая непрерывные частные производные первого порядка по всем переменным, определенно-положительная и допускающая бесконечно малый высший предел, причем имеет место неравенство*

$$W(x_1, \dots, x_n, t) \leq 0, \quad (x_1, \dots, x_n, t) \in Q(h).$$

Для доказательства теоремы 4 нам придется предварительно доказать следующую лемму:

⁵⁾ Под интегралом системы (1) мы всегда понимаем интеграл, определенный на наибольшим из возможных интервалов.

Лемма 1. Пусть функция $P(x_1, \dots, x_n, t)$ определена для $t \geq 0$, $-\infty < x_1 < \infty, \dots, -\infty < x_n < \infty$, непрерывна и пусть

$$\begin{aligned} P(0, \dots, 0, t) &= 0, \quad t \geq 0, \\ P(x_1, \dots, x_n, t) &> 0, \quad x_1^2 + \dots + x_n^2 > 0, \quad t \geq 0, \\ P(x_1, \dots, x_n, t_1) &\geq P(x_1, \dots, x_n, t_2), \quad t_2 \geq t_1 \geq 0. \end{aligned}$$

Тогда существует функция $R(x_1, \dots, x_n, t)$, определенная для $t \geq 0$, $-\infty < x_1 < \infty, \dots, -\infty < x_n < \infty$, непрерывная и удовлетворяющая условиям:

частные производные $\frac{\partial R}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial R}{\partial x_n}, \frac{\partial R}{\partial t}$ существуют и непрерывны для

$$x_1^2 + \dots + x_n^2 > 0, \quad t \geq 0 \quad (15)$$

$$R(x_1, \dots, x_n, t_1) \geq R(x_1, \dots, x_n, t_2), \quad t_2 \geq t_1 \geq 0, \quad (6)$$

$$2P(x_1, \dots, x_n, t) \geq R(x_1, \dots, x_n, t) \geq \frac{1}{2}P(x_1, \dots, x_n, t). \quad (7)$$

Доказательство леммы. Пусть функция $P(x_1, \dots, x_n, t)$ удовлетворяет предположениям, указанным в условии леммы. Доказательство леммы мы проведем в двух этапах.

I. Построим функции $\psi_s(x_1, \dots, x_n, t)$, $s = \dots, -1, 0, 1, \dots$, обладающие следующими свойствами:

функция $\psi_s(x_1, \dots, x_n, t)$ определена для

$$2^{s-2} < x_1^2 + \dots + x_n^2 < 2^{s+3}, \quad t \geq 0, \quad (8)$$

функция $\psi_s(x_1, \dots, x_n, t)$ имеет непрерывные частные производные первого порядка по всем переменным (9)

для $t_2 \geq t_1 \geq 0$ и $2^{s-2} < x_1^2 + \dots + x_n^2 < 2^{s+3}$, имеет место

$$\psi_s(x_1, \dots, x_n, t_2) \leq \psi_s(x_1, \dots, x_n, t_1), \quad (10)$$

наконец, справедливы неравенства

$$\begin{aligned} 2P(x_1, \dots, x_n, t) &\geq \psi_s(x_1, \dots, x_n, t) \geq \frac{1}{2}P(x_1, \dots, x_n, t) \\ \text{для } t \geq 0, \quad 2^{s-2} &< x_1^2 + \dots + x_n^2 < 2^{s+3}. \end{aligned} \quad (11)$$

Возьмем фиксированный индекс s и построим функцию $\psi_s(x_1, \dots, x_n, t)$. Положим

$$\begin{aligned} \eta_r &= \min P(x_1, \dots, x_n, t), \quad (12) \\ 2^{s-3} &\leq x_1^2 + \dots + x_n^2 \leq 2^{s+4}, \\ 0 &\leq t \leq r. \end{aligned}$$

Очевидно, $\eta_r \geq \eta_{r+1} > 0$, $r = 0, 1, 2, \dots$. Пусть u_1 — натуральное число; положим

$$t_0 = 0, \quad t_1 = \frac{1}{u_1}, \quad t_2 = \frac{2}{u_1}, \dots, t_{u_1} = 1.$$

Функция $p(t, \tau_1, \tau_2, a, b)$ ⁶⁾ имеет непрерывные частные производные по переменным t, a, b и монотонна на интервале $\tau_1 \leq t \leq \tau_2$.

Определим функцию $\psi_s(x_1, \dots, x_n, t)$. Для $t_i \leq t < t_{i+1}$, $2^{s-2} < x_1^2 + \dots + x_n^2 < 2^{s+3}$, $i = 0, 1, 2, \dots$, положим

$$\psi_s(x_1, \dots, x_n, t) = p(t, t_i, t_{i+1}, \omega_i(x_1, \dots, x_n), \omega_{i+1}(x_1, \dots, x_n)).$$

Функция $\psi_s(x_1, \dots, x_n, t)$ удовлетворяет, очевидно, условиям (8) и (9). Условие (10) следует из (16). Остается еще убедиться, что выполняется и условие (11).

Возьмем фиксированную точку (x_1, \dots, x_n, t) $2^{s-2} < x_1^2 + \dots + x_n^2 < 2^{s+3}$, $t \geq 0$. Существуют целые неотрицательные числа i, m так, что

$$t_i \leq t < t_{i+1}, \quad u_0 + u_1 + \dots + u_m \leq i < u_0 + u_1 + \dots + u_{m+1} \quad (17)$$

(где мы положим $u_0 = 0$). Докажем, что имеет место неравенство

$$|\psi_s(x_1, \dots, x_n, t) - P(x_1, \dots, x_n, t)| < \frac{1}{2}\eta_{m+1}. \quad (18)$$

Очевидно,

$$\begin{aligned} & |\psi_s(x_1, \dots, x_n, t) - P(x_1, \dots, x_n, t)| \leq \psi_s(x_1, \dots, x_n, t_i) - P(x_1, \dots, x_n, t_{i+1}) \leq \\ & \leq |\psi_s(x_1, \dots, x_n, t_i) - P(x_1, \dots, x_n, t_i)| + |P(x_1, \dots, x_n, t_i) - P(x_1, \dots, x_n, t_{i+1})| \leq \\ & \leq \sum_{j=i}^{\infty} \zeta_j + \frac{1}{2}\zeta_i + \frac{1}{4}\eta_{m+1} < \frac{1}{8}\eta_{m+1} + \frac{1}{8}\eta_{m+1} + \frac{1}{4}\eta_{m+1} = \frac{1}{2}\eta_{m+1} \end{aligned}$$

в силу (15), (17); (13, $m+1$) и (14, $m+1$), так как

$$t_i \leq t_{i+1} \leq t_{u_1 + \dots + u_{m+1}} = m + 1.$$

Аналогично получим

$$\begin{aligned} & |P(x_1, \dots, x_n, t) - \psi_s(x_1, \dots, x_n, t)| \leq P(x_1, \dots, x_n, t_i) - \psi_s(x_1, \dots, x_n, t_{i+1}) \leq \\ & \leq P(x_1, \dots, x_n, t_i) - P(x_1, \dots, x_n, t_{i+1}) + \\ & + |P(x_1, \dots, x_n, t_{i+1}) - \psi_s(x_1, \dots, x_n, t_{i+1})| \leq \\ & \leq \frac{1}{4}\eta_{m+1} + \sum_{j=i+1}^{\infty} \zeta_j + \frac{1}{2}\zeta_{i+1} < \frac{1}{4}\eta_{m+1} + \frac{1}{8}\eta_{m+1} + \frac{1}{8}\eta_{m+1} = \frac{1}{2}\eta_{m+1} \end{aligned}$$

так что имеет место (18). Из неравенства (18) легко видеть, учитывая (12) и (17), что условие (11) выполняется. Итак, построенные нами функции $\psi_s(x_1, \dots, x_n, t)$ удовлетворяют всем условиям (8), (9), (10) и (11).

II. Для $s = \dots -1, 0, 1, \dots$ определим функции $\lambda_s(v)$ так, чтобы выполнялись условия:

Функция $\lambda_s(v)$ определена для $v \geq 0$ и обладает непрерывной производной первого порядка (19)

$$\lambda_s(v) = 0 \quad \text{для } v \leq 2^{s-1} \quad \text{и для } v \geq 2^{s+2} \quad (20)$$

$$\lambda_s(v) > 0 \quad \text{для } 2^{s-1} < v < 2^{s+2}. \quad (21)$$

⁶⁾ $p(t, \tau_1, \tau_2, a, b) = a + 3(b-a) \left(\frac{t-\tau_1}{\tau_2-\tau_1} \right) - 2(b-a) \left(\frac{t-\tau_1}{\tau_2-\tau_1} \right)^3$.

Положим

$$\lambda(v) = \sum_{s=-\infty}^{\infty} \lambda_s(v).$$

Функция $\lambda(v)$ положительна для $v > 0$ и обладает непрерывной первой производной. Положим, наконец,

$$R(x_1, \dots, x_n, t) = \frac{1}{\lambda(x_1^2 + \dots + x_n^2)} \sum_{i=-\infty}^{\infty} \psi_s(x_1, \dots, x_n, t) \lambda_s(x_1^2 + \dots + x_n^2),$$

для $x_1^2 + \dots + x_n^2 > 0$, $t \geq 0$,

$$R(0, \dots, 0, t) = 0 \text{ для } t \geq 0.$$

Функция $R(x_1, \dots, x_n, t)$ определена для всех x_1, \dots, x_n и $t \geq 0$ и обладает, очевидно, непрерывными первыми производными по всем переменным для $x_1^2 + \dots + x_n^2 > 0$. Докажем, что справедливы неравенства

$$R(x_1, \dots, x_n, t_2) \leq R(x_1, \dots, x_n, t_1), \quad t_2 \geq t_1 \geq 0, \quad (6)$$

$$2P(x_1, \dots, x_n, t) \geq R(x_1, \dots, x_n, t) \geq \frac{1}{2}P(x_1, \dots, x_n, t). \quad (7)$$

Неравенство (6) следует непосредственно из того, что функция

$$\psi_s(x_1, \dots, x_n, t)$$

удовлетворяет условию (10). Докажем справедливость неравенства (7). Возьмем точку (x_1, \dots, x_n, t) , $x_1^2 + \dots + x_n^2 > 0$, $t \geq 0$. Подберем целое число s так, чтобы было

$$2^s \leq x_1^2 + \dots + x_n^2 < 2^{s+1}.$$

Тогда будет

$$\psi(x_1, \dots, x_n, t) = \frac{1}{\lambda(x_1^2 + \dots + x_n^2)} \sum_{i=s-1}^{s+1} \psi_i(x_1, \dots, x_n, t) \lambda_i(x_1^2 + \dots + x_n^2),$$

а так как

$$\lambda(x_1^2 + \dots + x_n^2) = \sum_{i=s-1}^{s+1} \lambda_i(x_1^2 + \dots + x_n^2),$$

то из условия (11) легко следует справедливость неравенства (7), которое, очевидно, справедливо и для $x_1^2 + \dots + x_n^2 = 0$, $t \geq 0$.

Из неравенства (7) и из предположений относительно функции

$$P(x_1, \dots, x_n, t)$$

в частности следует, что функция $R(x_1, \dots, x_n, t)$ непрерывна в точках $(0, \dots, 0, t)$, $t \geq 0$; таким образом функция $R(x_1, \dots, x_n, t)$ непрерывна для всех $x_1, \dots, x_n, t \geq 0$. Лемма 1 доказана.

Лемма 2. Пусть функция $S(x_1, \dots, x_n, t)$ определена для $-\infty < x_1 < \infty, \dots, -\infty < x_n < \infty$, $t \geq 0$, пусть существуют и непрерывны част-

ные производные $\frac{\partial S}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial S}{\partial x_n}, \frac{\partial S}{\partial t}$ для $x_1^2 + \dots + x_n^2 > 0, t \geq 0$ и пусть

$$S(0, \dots, 0, t) = 0 \quad \text{для } t \geq 0.$$

Тогда существует функция $\sigma(u)$, определенная для всех u и обладающая непрерывной производной $\sigma'(u)$, причем

$$\sigma(-u) = -\sigma(u), \quad (22)$$

$$\sigma'(u) > 0 \quad \text{для } u \neq 0 \quad (23)$$

$\sigma'(u)$ является возрастающей функцией для $u \geq 0$, (24)

функция $\sigma(S(x_1, \dots, x_n, t))$ обладает непрерывными частными производными по переменным x_1, \dots, x_n, t для всех $x_1, \dots, x_n, t \geq 0$. (25)

Доказательство. Определим функции $\varrho_1(v), \varrho_2(v), \dots$ для $1 \geq v > 0$,

$$\varrho_i(v) = \max(|S_{x_1}(x_1, \dots, x_n, t)|, |S_{x_2}(x_1, \dots, x_n, t)|, \dots, |S_{x_n}(x_1, \dots, x_n, t)|,$$

$$|S_t(x_1, \dots, x_n, t)|),$$

$$0 \leq t \leq i, \quad 1 \geq x_1^2 + \dots + x_n^2 \geq v.$$

Далее положим для $v \geq 0$,

$$\chi_i(v) = \max |S(x_1, \dots, x_n, t)|,$$

$$0 \leq t \leq i, \quad x_1^2 + \dots + x_n^2 \leq v.$$

Отыщем теперь такую функцию $\tau(v)$, которая определена для $v \geq 0$, имеет непрерывную производную и удовлетворяет условиям:

$$\tau(0) = 0, \quad (26)$$

$$\tau'(v) > 0 \quad \text{для } v > 0, \quad (27)$$

$$\text{функция } \tau'(v) \text{ возрастает} \quad (28)$$

$$\lim_{v \rightarrow 0} \tau'(\chi_i(v)) \cdot \varrho_i(v) = 0, \quad i = 1, 2, 3, \dots \quad (29)$$

Нетрудно обнаружить, что существует функция $\tau(v)$, удовлетворяющая всем указанным условиям. Положим

$$\sigma(v) = \begin{cases} \tau(v) & \text{для } v \geq 0, \\ -\tau(-v) & \text{для } v < 0. \end{cases}$$

Функции $\varrho_i(v)$ не возрастают и можно предположить, что хотя одна из них положительна для малых значений v — в противном случае функция $S(x_1, \dots, x_n, t)$ была бы постоянной в окрестности оси t и лемма была бы тривиальной — таким образом, согласно (17) и (15), будет

$$\lim_{v \rightarrow 0+} \tau'(v) = 0$$

и

$$\lim_{v \rightarrow 0} \sigma'(v) = 0.$$

Итак, функция $\sigma(u)$ обладает непрерывной производной и, очевидно, удовлетворяет условиям (8) и (9). Докажем, что имеет место

$$\lim_{\partial x_j} \frac{\partial}{\partial x_j} \sigma(S(x_1, \dots, x_n, t)) = 0$$

для

$$(x_1, \dots, x_n, t) \rightarrow (0, \dots, 0, t_0), \quad t_0 \geq 0, \quad t \geq 0, \quad (30)$$

$$x_1^2 + \dots + x_n^2 > 0, \quad j = 1, 2, \dots, n.$$

Возьмем натуральное число $i > t_0$.

Тогда для $0 \leq t \leq i$ и $0 < x_1^2 + \dots + x_n^2 \leq 1$ будет

$$\left| \frac{\partial}{\partial x_j} \sigma(S(x_1, \dots, x_n, t)) \right| = \sigma'(S(x_1, \dots, x_n, t)) \cdot \left| \frac{\partial}{\partial x_j} S(x_1, \dots, x_n, t) \right| \leq$$

$$\leq \tau'(\chi_i(x_1^2 + \dots + x_n^2)) \cdot \varrho_i(x_1^2 + \dots + x_n^2),$$

и правая часть последнего неравенства стремится к нулю для $x_1^2 + \dots + x_n^2 \rightarrow 0$ согласно (29). Итак, мы доказали, что имеет место (30), откуда легко следует, что производные $\frac{\partial}{\partial x_j} \sigma(S(x_1, \dots, x_n, t))$ существуют и непрерывны для всех $x_1, \dots, x_n, t \geq 0$. Аналогичным способом убедимся, что справедливо

$$\frac{\partial}{\partial t} \sigma(S(x_1, \dots, x_n, t)) \rightarrow 0 \quad \text{для} \quad (x_1, \dots, x_n, t) \rightarrow (0, \dots, 0, t_0), \quad t_0 \geq 0. \quad (31)$$

Так как

$$S(0, \dots, 0, t) = 0 \quad \text{для} \quad t \geq 0,$$

и $\sigma(0) = 0$, следует отсюда с учетом (31), что производная

$$\frac{\partial}{\partial t} \sigma(S(x_1, \dots, x_n, t))$$

существует и непрерывна для всех $x_1, \dots, x_n, t \geq 0$. Итак, мы доказали, что условие (25) выполнено, и лемма 2 доказана.

Доказательство теоремы 4. Пусть дано $h, 0 < h < H$. Пусть Q — множество точек (x_1, \dots, x_n, t) , для которых $-\infty < x_1 < \infty, \dots, -\infty < x_n < \infty, t \geq 0$. Нетрудно обнаружить, что существуют функции

$$Y_1(x_1, \dots, x_n, t), \dots, Y_n(x_1, \dots, x_n, t)$$

определенные на множестве Q , непрерывные вместе со своими производными по переменным x_1, \dots, x_n и удовлетворяющие условиям

$$Y_s(x_1, \dots, x_n, t) = X_s(x_1, \dots, x_n, t) \quad \text{для} \quad t \geq 0,$$

$$x_1^2 + \dots + x_n^2 \leq h^2, \quad s = 1, 2, \dots, n,$$

$$Y_s(x_1, \dots, x_n, t) = 0 \quad \text{для} \quad t \geq 0, \quad x_1^2 + \dots + x_n^2 \geq H^2,$$

$$s = 1, 2, \dots, n.$$

Исследуем систему дифференциальных уравнений

$$\frac{dx_s}{dt} = Y_s(x_1, \dots, x_n, t), \quad s = 1, 2, \dots, n. \quad (32)$$

Через каждую точку множества Q проходит, очевидно, один и только один интеграл системы (32), причем нулевой интеграл системы (32) равномерно устойчив. Пусть при фиксированных $t_0, y_1, \dots, y_n, (t_0 \geq 0)$,

$$x_s(t) = \varphi_s(t, t_0, y_1, \dots, y_n), \quad s = 1, 2, \dots, n,$$

является интегралом системы (32), удовлетворяющим условиям

$$x_s(t_0) = \varphi_s(t_0, t_0, y_1, \dots, y_n) = y_s.$$

Каждый интеграл системы (32) определен для всех $t \geq 0$ и по известным теоремам о системах обыкновенных дифференциальных уравнений функции $\varphi_s(t, t_0, y_1, \dots, y_n)$ имеют непрерывные частные производные по всем переменным.

Определим функцию $P(y_1, \dots, y_n, t)$,

$$P(y_1, \dots, y_n, t) = \min_{0 \leq \tau \leq t} (\varphi_1^2(\tau, 0, y_1, \dots, y_n) + \dots + \varphi_n^2(\tau, 0, y_1, \dots, y_n)).$$

Легко убедиться, что функция $P(y_1, \dots, y_n, t)$ непрерывна на Q и удовлетворяет условиям:

$$P(0, \dots, 0, t) = 0, \quad t \geq 0 \quad (33)$$

$$P(y_1, \dots, y_n, t) > 0 \quad \text{для} \quad y_1^2 + \dots + y_n^2 > 0, \quad t \geq 0, \quad (34)$$

$$P(y_1, \dots, y_n, t_1) \geq P(y_1, \dots, y_n, t_2), \quad t_2 \geq t_1 \geq 0. \quad (35)$$

Докажем прежде всего, что функция

$$P(\varphi_1(0, t, x_1, \dots, x_n), \dots, \varphi_n(0, t, x_1, \dots, x_n), t)$$

определенно-положительна и допускающая бесконечно малый высший предел. Возьмем фиксированную точку $(x_1, \dots, x_n, t) \in Q, x_1^2 + \dots + x_n^2 > 0$. Положим $\varepsilon^2 = x_1^2 + \dots + x_n^2$. В силу равномерной устойчивости нулевого интеграла системы (32) существует такое $\delta > 0$, что для всякого интеграла $\zeta_1(t), \dots, \zeta_n(t)$ системы (32) имеет место: если для какого нибудь t_0 справедливо неравенство $\zeta_1^2(t_0) + \dots + \zeta_n^2(t_0) < \delta^2$, то справедливо также $\zeta_1^2(t) + \dots + \zeta_n^2(t) < \varepsilon^2$ для любого $t \geq t_0$.

Ввиду того, что

$$\varphi_1^2(t, t, x_1, \dots, x_n) + \dots + \varphi_n^2(t, t, x_1, \dots, x_n) = x_1^2 + \dots + x_n^2 = \varepsilon^2,$$

будет и

$$\varphi_1^2(\tau, t, x_1, \dots, x_n) + \dots + \varphi_n^2(\tau, t, x_1, \dots, x_n) \geq \delta^2 \quad \text{для} \quad 0 \leq \tau \leq t,$$

а также

$$\begin{aligned} & P(\varphi_1(0, t, x_1, \dots, x_n), \dots, \varphi_n(0, t, x_1, \dots, x_n), t) = \\ & = \min_{0 \leq \tau \leq t} (\varphi_1^2(\tau, t, x_1, \dots, x_n) + \dots + \varphi_n^2(\tau, t, x_1, \dots, x_n)) \geq \delta^2, \end{aligned}$$

но это значит, что функция $P(\varphi_1(0, t, x_1, \dots, x_n), \dots, \varphi_n(0, t, x_1, \dots, x_n), t)$ определенно-положительна. Наконец, имеем

$$\begin{aligned} & P(\varphi_1(0, t, x_1, \dots, x_n), \dots, \varphi_n(0, t, x_1, \dots, x_n), t) = \\ & = \min_{0 \leq \tau \leq t} (\varphi_1^2(\tau, t, x_1, \dots, x_n) + \dots + \varphi_n^2(\tau, t, x_1, \dots, x_n)) \leq \\ & \leq \varphi_1^2(t, t, x_1, \dots, x_n) + \dots + \varphi_n^2(t, t, x_1, \dots, x_n) = x_1^2 + \dots + x_n^2, \end{aligned}$$

так что функция $P(\varphi_1(0, t, x_1, \dots, x_n), \dots, \varphi_n(0, t, x_1, \dots, x_n), t)$ допускает бесконечно малый высший предел.

Функция $P(y_1, \dots, y_n, t)$ удовлетворяет условиям (33), (34) и (35). Воспользовавшись леммой 1 можно отыскать такую функцию $R(y_1, \dots, y_n, t)$, которая непрерывна в Q , имеет непрерывные частные производные по всем переменным для $y_1^2 + \dots + y_n^2 > 0$ и удовлетворяет неравенствам

$$R(y_1, \dots, y_n, t_1) \geq R(y_1, \dots, y_n, t_2), \quad t_2 \geq t_1 \geq 0, \quad (6)$$

$$2P(y_1, \dots, y_n, t) \geq R(y_1, \dots, y_n, t) \geq \frac{1}{2}P(y_1, \dots, y_n, t). \quad (7)$$

Так как функция $P(\varphi_1(0, t, x_1, \dots, x_n), \dots, \varphi_n(0, t, x_1, \dots, x_n), t)$ допускающая бесконечно малый высший предел и определенно-положительна, то в силу соотношения (7) и функция

$$R(\varphi_1(0, t, x_1, \dots, x_n), \dots, \varphi_n(0, t, x_1, \dots, x_n), t)$$

будет допускающей бесконечно малый высший предел и определенно-положительной. Функции $\varphi_i(t, t_0, x_1, \dots, x_n)$ имеют непрерывные частные производные по всем переменным в Q , а так как $\varphi_i(0, t, x_1, \dots, x_n) = 0$, $i = 1, 2, \dots, n$ только в том случае, когда $x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0$, то функция $R(\varphi_1(0, t, x_1, \dots, x_n), \dots, \varphi_n(0, t, x_1, \dots, x_n), t)$ имеет непрерывные частные производные по переменным x_1, \dots, x_n, t для $x_1^2 + \dots + x_n^2 > 0$. Согласно (7) будет, очевидно, $R(\varphi_1(0, t, 0, \dots, 0), \dots, \varphi_n(0, t, 0, \dots, 0), t) = 0$ для $t \geq 0$.

Воспользуемся теперь леммой 2 и отыщем такую непрерывную возрастающую функцию $\sigma(u)$, определенную для всех действительных u , что $\sigma(0) = 0$ и что функция

$$\tilde{V}(x_1, \dots, x_n, t) = \sigma(R(\varphi_1(0, t, x_1, \dots, x_n), \dots, \varphi_n(0, t, x_1, \dots, x_n), t))$$

имеет непрерывные частные производные по переменным x_1, \dots, x_n, t в Q . Так как функция $\sigma(u)$ — возрастающая, $\sigma(0) = 0$ и так как функция $R(\varphi_1(0, t, x_1, \dots, x_n), \dots, \varphi_n(0, t, x_1, \dots, x_n), t)$ определенно-положительна и допускающая бесконечно малый высший предел, то функция $V(x_1, \dots, x_n, t)$ также определенно-положительна и допускающая бесконечно малый высший предел.

Пусть $\zeta_1(t), \dots, \zeta_n(t)$ — какой-либо интеграл системы (32). Докажем, что функция $\tilde{V}(\zeta_1(t), \dots, \zeta_n(t), t)$ не возрастает. Это следует из равенства

$$\begin{aligned} \tilde{V}(\zeta_1(t), \dots, \zeta_n(t), t) &= \sigma(R(\varphi_1(0, t, \zeta_1(t), \dots, \zeta_n(t)), \dots, \varphi_n(0, t, \zeta_1(t), \dots, \zeta_n(t)), t)) = \\ &= \sigma(R(\zeta_1(0), \dots, \zeta_n(0), t)), \end{aligned}$$

так как имеет место (6) и функция $\sigma(u)$ возрастает.

Пусть, наконец, $\tilde{W}(x_1, \dots, x_n, t)$ есть производная функции $\tilde{V}(x_1, \dots, x_n, t)$ по полю системы (32), то есть

$$\begin{aligned} \tilde{W}(x_1, \dots, x_n, t) &= \left(\frac{\partial \tilde{V}}{\partial x_1} \right)_{x_1, \dots, x_n, t} \cdot Y_1(x_1, \dots, x_n, t) + \dots \\ &\dots + \left(\frac{\partial \tilde{V}}{\partial x_n} \right)_{x_1, \dots, x_n, t} \cdot Y_n(x_1, \dots, x_n, t) + \left(\frac{\partial \tilde{V}}{\partial t} \right)_{x_1, \dots, x_n, t}. \end{aligned}$$

Возьмем произвольно $(x_1, \dots, x_n, \tau) \in Q$. Пусть $\zeta_1(t), \dots, \zeta_n(t)$ есть интеграл системы (32), удовлетворяющий условиям $\zeta_1(\tau) = x_1, \dots, \zeta_n(\tau) = x_n$. Тогда будет

$$\tilde{W}(x_1, \dots, x_n, \tau) = \frac{d}{dt} \tilde{V}(\zeta_1(t), \dots, \zeta_n(t), t)|_{t=\tau} \leq 0,$$

так как функция $\tilde{V}(\zeta_1(t), \dots, \zeta_n(t), t)$ не возрастает.

Положим, наконец,

$$V(x_1, \dots, x_n, t) = \tilde{V}(x_1, \dots, x_n, t) \quad \text{для} \quad (x_1, \dots, x_n, t) \in Q(h).$$

Нетрудно убедиться, что функция $V(x_1, \dots, x_n, t)$ удовлетворяет всем указанным в теореме 4 условиям. Теорема 4 доказана.

Теперь проведем еще доказательство теоремы 2. Предположим, что система (1) обладает устойчивым нулевым интегралом. Подберем такое число $\delta > 0$, что каждый интеграл $x_1(t), \dots, x_n(t)$ системы (1), удовлетворяющий условию $x_1^2(0) + \dots + x_n^2(0) < \delta^2$, удовлетворяет и условию

$$x_1^2(t) + \dots + x_n^2(t) < \frac{1}{4}H^2$$

для $t \geq 0$. Пусть Q_1 — множество таких точек $(y_1, \dots, y_n, \tau) \in Q(H)$, что существует интеграл $x_1(t), \dots, x_n(t)$ системы (1), определенный на полу-прямой $t \geq 0$ так, что имеет место

$$x_1^2(0) + \dots + x_n^2(0) \leq \frac{1}{4}\delta^2,$$

$x_1(\tau) = y_1, \dots, x_n(\tau) = y_n$. Пусть Q_2 — множество таких точек

$$(y_1, \dots, y_n, \tau) \in Q(H),$$

что существует интеграл $x_1(t), \dots, x_n(t)$ системы (1), определенный для $t \geq 0$ и что имеет место $x_1^2(0) + \dots + x_n^2(0) < \delta^2$,

$$x_1(\tau) = y_1, \dots, x_n(\tau) = y_n.$$

Множество Q_1 замкнуто, множество Q_2 открыто в $Q(H)$. Пусть функция $\varphi(\lambda)$ определена для всех действительных λ , не убывает, имеет непрерывную производную и удовлетворяет условиям $\varphi(\lambda) = 0$ для $\lambda \leq 0$, $\varphi(\lambda) > 0$ для $\lambda > 0$, $\varphi(\lambda) = \delta^2$ для $\lambda = \frac{1}{2}\delta^2$. Пусть при фиксированной точке

$$(y_1, \dots, y_n, \tau) \in Q_2, x_1(t) = \varphi_1(t, \tau, y_1, \dots, y_n), \dots, x_n(t) = \varphi_n(t, \tau, y_1, \dots, y_n)$$

является интегралом системы (1), удовлетворяющим условиям $x_1(\tau) = y_1, \dots, x_n(\tau) = y_n$. Определим теперь функции

$$\begin{aligned} V_1(y_1, \dots, y_n, \tau) &= \delta^2 \quad \text{для } (y_1, \dots, y_n) \in Q(H) - Q_1 \\ V_2(y_1, \dots, y_n, \tau) &= \varphi(\varphi_1^2(0, \tau, y_1, \dots, y_n) + \dots + \varphi_n^2(0, \tau, y_1, \dots, y_n)) \\ &\quad \text{для } (y_1, \dots, y_n, \tau) \in Q_2. \end{aligned}$$

Функция $V_2(y_1, \dots, y_n, \tau)$ определена на открытом в $Q(H)$ множестве и имеет непрерывные частные производные по всем переменным, так как функции $\varphi_i(t, \tau, y_1, \dots, y_n)$, $i = 1, 2, \dots, n$ имеют непрерывные частные производные по всем переменным. Функция V_1 также определена на открытом в $Q(H)$ множестве и имеет непрерывные производные первого порядка по всем переменным. Кроме того справедливо утверждение: если

$$(y_1, \dots, y_n, \tau) \in Q_2 \cap (Q(H) - Q_1),$$

то $V_1(y_1, \dots, y_n, \tau) = V_2(y_1, \dots, y_n, \tau)$. Определим функцию

$$V(y_1, \dots, y_n, \tau) = \begin{cases} V_2(y_1, \dots, y_n, \tau) & \text{для } (y_1, \dots, y_n, \tau) \in Q_2, \\ V_1(y_1, \dots, y_n, \tau) & \text{для } Q(H) - Q_1. \end{cases}$$

Очевидно, $V(0, \dots, 0, \tau) = 0$, $V(y_1, \dots, y_n, \tau) \geq 0$ для $(y_1, \dots, y_n, \tau) \in Q(H)$ и функция $V(y_1, \dots, y_n, \tau)$ имеет непрерывные производные первого порядка по всем переменным. Нетрудно также доказать, что $W(y_1, \dots, y_n, \tau) = 0$ для $(y_1, \dots, y_n, \tau) \in Q(H)$, ибо для $(y_1, \dots, y_n, \tau) \in Q_2$ имеет место

$$W(y_1, \dots, y_n, \tau) = \frac{d}{dt} V(x_1(t), \dots, x_n(t), t)|_{t=\tau},$$

где $x_1(t), \dots, x_n(t)$ есть интеграл системы (1), удовлетворяющий условиям $x_1(\tau) = y_1, \dots, x_n(\tau) = y_n$, и по определению функции $V(y_1, \dots, y_n, \tau)$ функция $V(x_1(t), \dots, x_n(t), t)$ является постоянной, так как $V(x_1(t), \dots, x_n(t), t) = \delta^2$ для $(x_1(t), \dots, x_n(t), t) \in Q(H) - Q_2$ и

$$\begin{aligned} V(x_1(t), \dots, x_n(t), t) &= \varphi(\varphi_1^2(0, t, x_1(t), \dots, x_n(t)) + \dots + \varphi_n^2(0, t, x_1(t), \dots, \\ &\quad \dots, x_n^2(t))) = \varphi(x_n^2(0) + \dots + x_n^2(0)) \quad \text{для } (x_1(t), \dots, x_n(t), t) \in Q_2. \end{aligned}$$

Наконец, убедимся, что функция $V(y_1, \dots, y_n, t)$ определено-положительна. Возьмем число ε , $0 < \varepsilon < H$. Так как нулевой интеграл системы (1) устойчив, существует такое ϑ , $0 < \vartheta < \delta$, что всякий интеграл $x_1(t), \dots, x_n(t)$ системы (1), удовлетворяющий условию $x_1^2(0) + \dots + x_n^2(0) < \vartheta^2$, удовле-

творяет и условию $x_1^2(t) + \dots + x_n^2(t) < \varepsilon^2$ для $t \geq 0$. Но отсюда следует, что если $H^2 > y_1^2 + \dots + y_n^2 \geq \varepsilon^2$, $\tau \geq 0$, $(y_1, \dots, y_n, \tau) \in Q_2$, то будет также

$$\varphi_1^2(0, \tau, y_1, \dots, y_n) + \dots + \varphi_n^2(0, \tau, y_1, \dots, y_n) \geq \vartheta^2.$$

Однако, так как

$$V(y_1, \dots, y_n, \tau) = \begin{cases} \delta^2 & \text{для } (y_1, \dots, y_n, \tau) \in Q(H) - Q_2, \\ \psi(\varphi_1^2(0, \tau, y_1, \dots, y_n) + \dots + \varphi_n^2(0, \tau, y_1, \dots, y_n)) & \\ & \text{для } (y_1, \dots, y_n, \tau) \in Q_2, \end{cases}$$

то мы получим

$$V(y_1, \dots, y_n, \tau) \geq \min(\delta^2, \psi(\vartheta^2)) = \psi(\vartheta^2),$$

ибо функция $\psi(\lambda)$ не возрастает. Функция $V(y_1, \dots, y_n, \tau)$ определенно-положительна и доказательство теоремы 2 завершено.

ЛИТЕРАТУРА

- [1] *Ляпунов*: Общая задача устойчивости движения, Москва-Ленинград, 1950.
 [2] *Персидский К. П.*: Об одной теореме Ляпунова, ДАН XIV, 9 (1937).

Summary

ON THE REVERSIBILITY OF THE FIRST THEOREM OF LYAPUNOV CONCERNING THE STABILITY OF MOTION

JAROSLAV KURZWEIL, Praha.

(Received December 2, 1954).

Let us consider the system of differential equations

$$\frac{dx_s}{dt} = X_s(x_1, \dots, x_n, t) \quad s = 1, 2, \dots, n.$$

If h is positive, let us denote by $Q(h)$ the set of points (x_1, \dots, x_n, t) fulfilling the conditions $x_1^2 + \dots + x_n^2 < h$, $t \geq 0$. We suppose that the functions X_s are defined on the set $Q(H)$, $H > 0$, that they are continuous, that there are continuous partial derivatives $\frac{\partial X_s}{\partial x_j}$ ($s = 1, 2, \dots, n, j = 1, 2, \dots, n$) and that

$X_s(0, \dots, 0, t) = 0, t \geq 0, s = 1, 2, \dots, n$. Obviously the solutions of the system (1) are uniquely defined by their initial values and the system of functions $x_1(t) = \dots = x_n(t) = 0, t \geq 0$ is the trivial solution of the system (1).

The trivial solution of the system (1) is called stable, if for every $\varepsilon, 0 < \varepsilon < H$ there is such a $\delta > 0$ that every solution $x_1(t), \dots, x_n(t)$ of the system (1) which

fulfils the condition $x_1^2(0) + \dots + x_n^2(0) < \varepsilon^2$ is defined for all $t \geq 0$ and fulfils the condition $x_1^2(t) + \dots + x_n^2(t) < \varepsilon^2$, $t \geq 0$.

The trivial solution of the system (1) is called uniformly stable if for every ε , $0 < \varepsilon < H$ there is such a $\delta > 0$ that the following condition holds:

if $x_1(t), \dots, x_n(t)$ is a solution of the system (1) if $t_0 \geq 0$ and if $x_1^2(t_0) + \dots + x_n^2(t_0) < \delta^2$, then the solution $x_1(t), \dots, x_n(t)$ is defined for all $t \geq t_0$ and the inequality $x_1^2(t) + \dots + x_n^2(t) < \varepsilon^2$, $t \geq t_0$ is fulfilled.

We say that the continuous function $U(x_1, \dots, x_n)$ which is defined for $x_1^2 + \dots + x_n^2 < h^2$, is positively definite, if $U(0, \dots, 0) = 0$ and if $U(x_1, \dots, x_n) > 0$ for $0 < x_1^2 + \dots + x_n^2 < h^2$.

We say that the continuous function $V(x_1, \dots, x_n, t)$ which is defined on the set $Q(h)$ is positively definite, if $V(0, \dots, 0, t) = 0$, $t \geq 0$ and if there is such a positively definite function $U(x_1, \dots, x_n)$ that $V(x_1, \dots, x_n, t) \geq U(x_1, \dots, x_n)$, $x_1^2 + \dots + x_n^2 \leq h^2$, $t \geq 0$.

Finally we say that the function $V(x_1, \dots, x_n, t)$ which is defined on the set $Q(h)$ is uniformly small if there is such a positively definite function $\tilde{U}(x_1, \dots, x_n)$ that $U(x_1, \dots, x_n) \geq |V(x_1, \dots, x_n, t)|$.

If the function $V(x_1, \dots, x_n, t)$ is defined on the set $Q(h)$, $0 < h \leq H$ and if the partial derivatives $\frac{\partial V}{\partial x_j}$, $\frac{\partial V}{\partial t}$ are continuous, we define the function

$$W(x_1, \dots, x_n, t) = \left(\frac{\partial V}{\partial x_1} \right)_{x_1, \dots, x_n, t} \cdot X_1(x_1, \dots, x_n, t) + \dots \\ \dots + \left(\frac{\partial V}{\partial x_n} \right)_{x_1, \dots, x_n, t} \cdot X_n(x_1, \dots, x_n, t) + \left(\frac{\partial V}{\partial t} \right)_{x_1, \dots, x_n, t}.$$

The following condition which ensures that the trivial solution of the system (1) is stable is due to Lyapunov

Theorem 1. *If there is a function $V(x_1, \dots, x_n, t)$ which is defined on the set $Q(h)$, ($0 < h \leq H$) and positively definite, if the partial derivatives $\frac{\partial V}{\partial x_j}$, $\frac{\partial V}{\partial t}$ are continuous and if $W(x_1, \dots, x_n, t) \leq 0$ for $(x_1, \dots, x_n, t) \in Q(h)$ then the trivial solution of the system (1) is stable.*

The inverse theorem to the theorem 1 was proved by Persidskij. We quote his result in a modified form:

Theorem 2. *If the trivial solution of the system (1) is stable, then there is such a function $V(x_1, \dots, x_n, t)$ defined on the set $Q(h)$ that the partial derivatives $\frac{\partial V}{\partial x_j}$, $\frac{\partial V}{\partial t}$ are continuous, that $V(x_1, \dots, x_n, t)$ is positively definite and that*

$$W(x_1, \dots, x_n, t) \leq 0 \quad \text{for} \quad (x_1, \dots, x_n, t) \in Q(H).$$

An easy modification of the theorem 1 is the following

Theorem 3. *If there is a function $V(x_1, \dots, x_n, t)$ which is defined on the set $Q(h)$, $0 < h \leq H$, positively definite and uniformly small, if the partial derivatives $\frac{\partial V}{\partial x_j}$, $\frac{\partial V}{\partial t}$ are continuous and if*

$$W(x_1, \dots, x_n, t) \leq 0 \quad \text{for } (x_1, \dots, x_n, t) \in Q(h)$$

then the trivial solution of the system (1) is uniformly stable.

In this paper we prove that the inverse theorem to the theorem 3 holds too.

Theorem 4. *If the trivial solution of the system (1) is uniformly stable, then for every h , $0 < h < H$ there is such a function $V(x_1, \dots, x_n, t)$ defined in $Q(h)$, positively definite and uniformly small, that the partial derivatives $\frac{\partial V}{\partial x_j}$, $\frac{\partial V}{\partial t}$ are continuous and that*

$$W(x_1, \dots, x_n, t) \leq 0 \quad \text{for } (x_1, \dots, x_n, t) \in Q(h).$$