

Pokroky matematiky, fyziky a astronomie

Václav Havel

O mezi stínu vlastního a vrženého

Pokroky matematiky, fyziky a astronomie, Vol. 1 (1956), No. 4, 417--420

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/137426>

Terms of use:

© Jednota českých matematiků a fyziků, 1956

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

O MEZI STÍNU VLASTNÍHO A VRŽENÉHO

1. Předmětem vyšetřování bude euklidovský prostor E_3 , a jeho rozšíření E_3^* .

Hranici bodového útvaru $U \subset E_3$ označíme $h(U)$. V E_3 definujeme těleso jako topologický obraz polyedru [4]; plochou budeme rozumět (neprázdnou) hranici tělesa. Adjunkcí nevlastních bodů (náleží-li polopřímka polyedru, pak polyedru rozšířenému bude náležet polopřímka i s příslušným bodem nevlastním) přejdeme k pojmům tělesa a plochy v E_3^* . Je-li těleso $T \subset E_3^*$ konvexní a obsahuje-li otevřený poloprostor $\Pi \subset E_3^*$ vnitřní bod z T , pak útvar $\Pi \cap h(T)$ nazveme lokálně konvexním plošným útvarem.

2. V E_3^* zvolme pevný bod S (světlicí bod) a pevnou plochu π neprocházející bodem S . Je-li S nevlastní, pak zvolme v osnově přímek jdoucích bodem S pevnou orientaci ω (obr. 1).

„Paprskem“ s^X bodu $X \in E_3$, $X \neq S$ budeme rozumět

a) v případě, že S je vlastní, polopřímku, obsahující bod X , vycházející z bodu S a orientovanou tak, že $S < X$ (S před X);

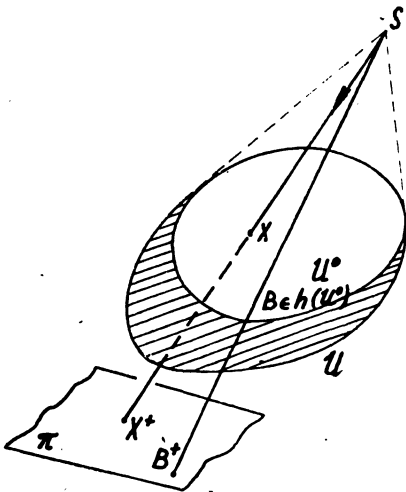
b) v případě, že S je nevlastní, přímku jdoucí body S, X , orientovanou podle ω .

Jestliže útvar t je neprázdný a uzavřený, neobsahuje-li bod S , je-li částí některého paprsku a je-li orientován souhlasně s paprskem, pak označíme t_1 ten bod útvaru t , pro nějž platí $t_1 \leq X$ pro všechna $X \in t$.

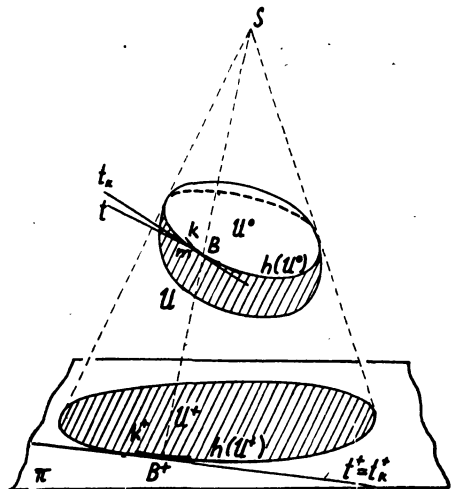
3. Osvětlenou část U° daného útvaru $U \subset E_3$, $U \ni S$, definujeme jako množinu všech bodů $(s^X \cap U)_1$, $X \in U$. Je-li U plocha, pak hranice $h(U^\circ)$ je precisovaným pojmem t. zv. meze vlastního stínu (při osvětlení plochy U ze světlicího bodu S).

Ideální stín U^+ útvaru U definujeme jako množinu všech bodů $(s^X \cap \pi)_1$, kde bod X probíhá útvar U , a v případě, že S je vlastní, též útvar U_1 , souměrný s U dle S .

Je-li U plocha, pak hranice $h(U^+)$ je precisovaným pojmem t. zv. meze vrženého stínu (při osvětlení plochy U ze světlicího bodu S do plochy π).



Obr. 1



Obr. 2

4. V dalším se omezíme na případ, kdy π je rovina; podle předpokladu je rovina π vlastní a neprochází bodem S .

Poznamenejme, že pro plochu $U \subset E_3$, $U \ni S$ nemusí platit $h(U^\circ) \subset U^\circ$, jak se dokáže ze snadno konstruovatelného protipříkladu (obr. 3). Dále lze sestrojit plochu $U \subset E_3$, $U \ni S$ tak, že $h(U^+) \neq [h(U^\circ)]^+$ (obr. 4). Přesto platí základní poznatek, který nyní sformulujeme.

Věta 1. Je-li $U \subset E_3$, $U \ni S$ plocha, pak platí inkluze $h(U^+) \subset [h(U^\circ)]^+$.

Důkaz. Necht $B \in h(U^+)$; pak paprsek s^B protíná některou z ploch U, U_1 (viz odst. 3), na př. plochu U v bodě A ; pak ovšem $B = A^+$. Kdyby bod A byl vnitřním bodem vzhledem k U° , pak $A^+ \in h(U^+)$. Z tohoto sporu plyne tvrzení věty.

V učebnicích deskriptivní geometrie se zavádí pojem meze vlastního stínu i meze vrženého stínu vcelku cestou intuitivní; to má sice nevýhodu v matematické nepřesnosti, avšak na druhé straně poskytuje intuitivní metoda možnost volné formulace vět; obvyklá definice „mez vrženého stínu je vrženým stínem meze vlastního stínu“ vyhovuje sice pro plochy konvexní [3], avšak zásadně nevyhovuje pro obecné plochy.

5. A. O. Volberg věnoval ve své učebnici *Lekci po načertateľnoj geometrii**) rozboru pojmu osvětlení značnou péčí; podal též precisaci věty o křivkách, protínajících mez vlastního stínu. Touto větou se nyní budeme zabývat.

Věta 2. a) Necht $U \subset E_3$, $U \ni S$ je plocha, necht $B \in h(U^\circ)$, $B^+ \in h(U^+)$; necht Ω je takové okolí bodu B , pro něž $\Omega \cap U$ je hladkým plošným útvarem. b) Předpokládejme dále, že $m = h(U^\circ) \cap \Omega$ je hladký oblouk, který má v bodě B tečnu $t \ni S$ a že $k \subset U$, $k \ni B$ je hladký oblouk, který má v bodě B tečnu $t_k \ni S$. Pak křivky m^+ , k^+ dotýkají se v bodě B^+ (obr. 2).

Důkaz. Necht platí předpoklady a). Necht plošný útvar $\Omega \cap U$ má parametrické rovnice $x = \varphi(u, v)$, $y = \psi(u, v)$, $z = \chi(u, v)$, kde $(u, v) \in \theta$, přičemž funkce φ, ψ, χ mají všude v θ spojitě parciální derivace prvního řádu a všude v θ má matice

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial \varphi}{\partial u} & \frac{\partial \psi}{\partial u} & \frac{\partial \chi}{\partial u} \\ \frac{\partial \varphi}{\partial v} & \frac{\partial \psi}{\partial v} & \frac{\partial \chi}{\partial v} \end{pmatrix}$$

hodnost 2. Je-li bod S vlastní bod se souřadnicemi x_s, y_s, z_s , pak tečné roviny plochy $\Omega \cap U$, jdoucí bodem S , mají body dotyku (u, v) určené rovnicí $F(u, v) =$

$$= \begin{vmatrix} \varphi - x_s & \psi - y_s & \chi - z_s \\ \frac{\partial \varphi}{\partial u} & \frac{\partial \psi}{\partial u} & \frac{\partial \chi}{\partial u} \\ \frac{\partial \varphi}{\partial v} & \frac{\partial \psi}{\partial v} & \frac{\partial \chi}{\partial v} \end{vmatrix} = 0.$$

Je-li bod S nevlastní bod přímky o směrových kosinech a, b, c , pak podmínka pro to, aby tečná rovina plochy $\Omega \cap U$ procházela bodem S , je, aby bod dotyku (u, v) byl vázán rovnicí

$$G(u, v) = a \begin{vmatrix} \frac{\partial \psi}{\partial u} & \frac{\partial \chi}{\partial u} \\ \frac{\partial \psi}{\partial v} & \frac{\partial \chi}{\partial v} \end{vmatrix} + b \cdot \begin{vmatrix} \frac{\partial \varphi}{\partial u} & \frac{\partial \chi}{\partial u} \\ \frac{\partial \varphi}{\partial v} & \frac{\partial \chi}{\partial v} \end{vmatrix} + c \cdot \begin{vmatrix} \frac{\partial \varphi}{\partial u} & \frac{\partial \psi}{\partial u} \\ \frac{\partial \varphi}{\partial v} & \frac{\partial \psi}{\partial v} \end{vmatrix} = 0.$$

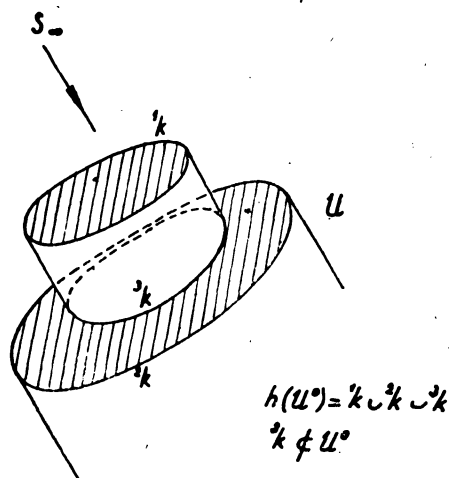
*) Český překlad s názvem „Deskriptivní geometrie“ vyšel v Praze v r. 1953.

Nechť platí předpoklady a), b). Tečná rovina plochy U v bodě B prochází bodem S . Kuželová plocha o vrcholu S a o řídicí křivce m je prořata rovinou π v oblouku m^+ , kdežto kuželová plocha o vrcholu S a řídicí křivce k je rovinou π prořata v křivce k^+ . Křivka m^+ má v bodě B^+ tečnu t^+ ; křivka k^+ má v bodě B^+ tečnu $t_k^+ = t^+$. Věta je dokázána.

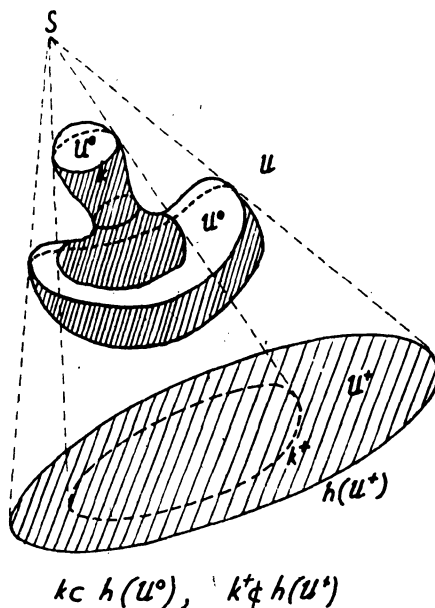
Projednáme ještě případy, vyloučené ve větě 2. Jestliže $t \ni S$, pak m nemůže být rovinnou křivkou; pak křivka m^+ má v bodě B^+ bod vratu, jak je známo z diferenciální geometrie.

Jestliže $t_k \ni S$, pak (není-li křivka k rovinná) v bodě B^+ má křivka k^+ bod vratu obdobně jako v předchozím.

Tyto případy nemají valného konstruktivního významu.

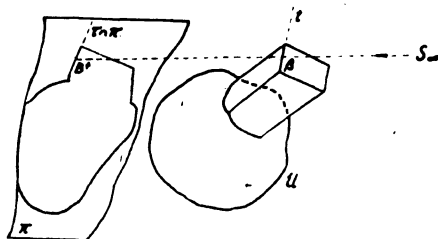


Obr. 3



Obr. 4

6. V. Medek se zabýval v práci [3] případem konvexní plochy, avšak zavedl pojem skutečného obrysu jinak, než je námi zavedený pojem meze vlastního stínu. Rozdíl



Obr. 5

mezi oběma pojmy je však celkem formální. Uvedeme věty 1, 2 z článku [3] v souvislost s předcházejícími úvahami.

Věta 3. Nechť $U \subset E_3$, $U \ni S$ je plocha; nechť $B \in h(U^0)$, $B^+ \in h(U^+)$; nechť Π

je takový otevřený podprostor, obsahující bod B , pro nějž $\Pi \cap U$ je lokálně konvexním plošným útvarem. Pak existuje styčná rovina $\pi \ni S$ plošného útvaru $\Pi \cap U$ v bodě B a styčná přímka $\Pi \cap U$ křivky $[h(\Pi \cap U)]^+$ v bodě B^+ .

Snadný důkaz vede se nepřímou. Je zřejmé $[h(\Pi \cap U)]^+ \subset h(U^+)$ (obr. 5).

Závěr. V předchozích úvahách byl precizován pojem meze vlastního a vrženého stínu a odvozeno několik základních vět. Úvahy byly vázány na plochy, definované v odst. 1.

Literatura

- | | |
|---|--|
| <p>[1] Kadeřávek-Klíma - Kounovský, <i>Deskriptivní geometrie</i>, II. díl, Praha 1954, str. 556; věta, uvedená v uvozovkách.</p> <p>[2] J. Klapka, <i>Deskriptivní geometrie</i>, Praha 1951, str. 187, věta 4, 15.</p> <p>[3] V. Medek, <i>O obryse vypuklých ploch</i>, Mat.-fyz. čas. 4 (1945), str. 38—42.</p> | <p>[4] K. Reidemeister, <i>Topologie der Polyeder und kombinatorische Topologie der Komplexe</i>, Leipzig 1953, str. 34.</p> <p>[5] O. A. Volberg, <i>Deskriptivní geometrie</i>, (překlad z ruštiny) Praha 1953, str. 177, odstavec „Průmět čáry protínající zdánlivý obrys“.</p> |
|---|--|

ING. KURT LANGHANS

MĚŘENÍ ZÁŘENÍ

V článku je uveden přehled základních jednotek záření a jejich vzájemné převody. Podle první části článku Ing. K. Langhans o měřičích záření (Strahlungsmessgeräte) v časopise „Radio und Fernsehen“, 5. roč. (1956), č. 2, str. 44.

Nejjednodušší jednotkou záření je údaj počtu impulsů, které emitované částice vyvolají v účinném objemu počítače.

Součet impulsů za theoreticky libovolný čas je dávka. Počet impulsů za určitý čas, na př. za 1 minutu, je intenzita záření. Údaje počítačů jsou tedy v impulsech nebo v impulsech za minutu. Počet impulsů však nemůže být přesným měřítkem účinnosti nebo nebezpečnosti záření, i kdybychom předpokládali, že počet impulsů je v nejpříznivějším případě úměrný počtu emitovaných částic nebo kvantů.

Účinnost záření totiž nezáleží jen na počtu „paprsků“ (částic, kvant), nýbrž také na druhu a na energii záření. Počet impulsů za minutu je proto údaj důležitý při srovnávání a relativním měření, avšak absolutní měření lze počítáním impulsů provádět jen zřídka a jen za zcela určitých předpokladů.

Aktivita

Jednotkou aktivity radioaktivních preparátů je curie (c) a nověji též rutherford (rd). Jeden curie odpovídá záření takového množství radonu, které je v radioaktivní rovnováze s 1 gramem radia, což je prakticky rovno záření 1 g radia.

Číselně je 1 curie = $3,7 \cdot 10^{10}$ rozpadů za vteřinu.

Protože tato jednotka má nevhodné číselné vyjádření, byl za novou jednotku zvolen 1 rutherford = 10^6 rozpadů za vteřinu.

Zmíněné jednotky aktivity jsou nezávislé na masse zářiče. Pro „specifickou aktivitu“ se používá jednotky mc/kg a nověji též milirutherford/kg. Specifická aktivita je důležitá zejména v lékařství, kde se na př. ordinuje určité množství záření v milird na kg tkáně.