

Časopis pro pěstování matematiky a fysiky

Emanuel Čubr

Poloměr setrvačnosti a centrální ellipsa

Časopis pro pěstování matematiky a fysiky, Vol. 3 (1874), No. 3, 108--113

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/123753>

Terms of use:

© Union of Czech Mathematicians and Physicists, 1874

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

Poloměr setrvačnosti a centrální ellipsa.

(Podává *Em. Čubr.*)

Jestliž jednou ze základních vět mechaniky, že statický moment plochy vzhledem k libovolné ose v rovině její se nale-
zající rovná se součinu plochy se vzdáleností těžiška jejího od
osy, jinými slovy řečeno, že stává bodu, v němž plocha soustře-
děna tentýž moment jeví jako jednotlivé částice ve svém sou-
hrnu. Má-li těžiško jakkoli ohraničené plochy velikosti p vzdá-
lenost d od jakési osy, a nazveme-li vzdálenost jednotlivých
částic dp od téže osy všeobecně y , jest

$$\int dp \cdot y = p d,$$

kteřáž rovnice jest nejhlavnějším prostředkem k určování polohy
těžiška.

Namítá se otázka, zdali není též bodu, v němž plocha
soustředěna jevíla by tentýž moment setrvačnosti či moment
stupně druhého vzhledem k jisté ose, jako jednotlivé částice
její ve svém souhrnu k tétěž ose. Nazveme-li vzdálenost onoho
bodu od osy r , musel by vyhověti podmínce:

$$\int dp \cdot y^2 = p r^2.$$

Veličinou r , již jmenujme *poloměrem setrvačnosti*, není
určen jediný bod, nýbrž geometrické místo, totiž dvě přímký
k ose rovnoběžné ve vzdálenosti $\pm r$. Píšem-li rovnici po-
slední takto:

$$\int dp \cdot y^2 = \frac{p}{2} r^2 + \frac{p}{2} r^2,$$

praví nám pak, že můžeme jednu polovinu plochy po jedné,
druhou po druhé straně osy ve vzdálenosti r si mysliti. Tím
zavedeme souměrnost, která zde věcí samou již předepsána jest.

Přináleží tedy ku každé ose dvě k ní rovnoběžné, ve
vzdálenosti $\pm r$ a $-r$ se nalézající přímký.

Představme si nyní plochu, která by byla vzhledem k jisté
ose souměrná, a sice ve směru k této ose kolmém.

srážek, při výplatě hned všechno si zadržeti a dlužníka beze všeho
si k splátkám zavázati, jak učinil v známé povídce polský žid se
sedlákem. A přec chodí našinci k takovému ústavu raději se dlužiti
nežli k české hypoteční bance, která při vši opatrnosti (až přílišné!)
jedná při půjčkách co možná ve prospěch dlužníků!

V ose souměrnosti YY' (obr: 10) nalezení se bude těžiško O tím vedme kolmici XX' k YY' kteráž nám bude představovati směr souměrnosti.

Moment setrvačnosti vzhledem k ose YY' budiž J_1 , vzhledem k ose XX' pak J_2 ; jestiž

$$J_1 = \int dp \cdot x^2 = a^2 p \quad (1)$$

$$J_2 = \int dp \cdot y^2 = b^2 p \quad (2)$$

při čemž jsou a a b příslušné poloměry setrvačnosti. Ose YY' budou odpovídati dvě přímky rovnoběžné ve vzdálenostech

$$+ \sqrt{\frac{J_1}{p}}, - \sqrt{\frac{J_1}{p}}, \text{ taktéž ose } XX' \text{ dvě přímky ve vzdálenostech}$$

$$+ \sqrt{\frac{J_2}{p}}, - \sqrt{\frac{J_2}{p}}.$$

Otočíme-li osu $A'A$ těžiškem O procházející o 360° , bude každé poloze její odpovídat jistý poloměr setrvačnosti r a tudíž i dvě v této vzdálenosti ležící rovnoběžné přímky. Úlohou naší pak tu bude:

1. Vyskoumati souvislost poloměru r s poloměry již v předu určenými a a b .
2. Určiti křivku, kterou obalují všechny rovnoběžné, jednotlivým polohám osy přínaležející přímky.

Moment setrvačnosti vzhledem k ose $A'A$ jest

$$J = \int dp \cdot q^2,$$

aneb poněvadž

$$q = y \cos \alpha + x \sin \alpha, \\ J = \int dp (y \cos \alpha + x \sin \alpha)^2 = \sin^2 \alpha \int dp x^2 + 2 \sin \alpha \cos \alpha \int dp x y + \cos^2 \alpha \int dp y^2. \quad (3)$$

Předpokládali jsme, že plocha naše jest souměrná vzhledem k ose YY' ; každému dp , jehož souřadnice jsou $+x \begin{cases} +y \\ -y \end{cases}$, přínaleží jiné, jehož souřadnice jsou $-x \begin{cases} +y \\ -y \end{cases}$; z toho jde na jevo, že součiny $dp x y$ vespolek se ruší, že tedy

$$\int dp \cdot x y = 0.$$

Přihlížíme-li pak ještě k rovnicím (1) a (2), dá se rovnice (3) takto psáti:

$$J = \sin^2 \alpha J_1 + \cos^2 \alpha J_2.$$

Poněvadž však jsou r , a a b poloměry setrvačnosti, jest

$$J = p r^2, \quad J_1 = p a^2, \quad J_2 = p b^2,$$

z čehož jde:

$$r^2 = a^2 \sin^2 \alpha + b^2 \cos^2 \alpha \quad (4)$$

Tím již jest první z vytknutých úloh vyřízena.

Přístupmež k otázce druhé.

Nazveme-li ξ , η , běžné souřadnice přímký MN , bude rovnice její:

$$\xi \sin \alpha + \eta \cos \alpha = r,$$

a dosadíme-li za r hodnotu z rovnice (4),

$$\xi \sin \alpha + \eta \cos \alpha = \sqrt{a^2 \sin^2 \alpha + b^2 \cos^2 \alpha} \quad (5)$$

Má se nyní určití obalující křivka této přímký, při čemž jest α proměnný parametr. Rovnice (5) poněkud změněna zní

$$\xi \operatorname{tg} \alpha + \eta = \sqrt{a^2 \operatorname{tg}^2 \alpha + b^2},$$

a differencováním podle α obdržíme

$$\xi \sec^2 \alpha = \frac{a^2 \operatorname{tg} \alpha \cdot \sec^2 \alpha}{\sqrt{a^2 \operatorname{tg}^2 \alpha + b^2}}$$

co rovnici podmíněnou, z níž plyne

$$\operatorname{tg}^2 \alpha = \frac{b^2 \xi^2}{a^2 (a^2 - \xi^2)}. \quad (6)$$

Povýšením rovnice (5.) na druhou mocnost obdržíme mimo to

$$\xi^2 \sin^2 \alpha + 2 \xi \eta \sin \alpha \cos \alpha + \eta^2 \cos^2 \alpha = a^2 \sin^2 \alpha + b^2 \cos^2 \alpha \dots (7)$$

Pro $\sin^2 \alpha$, $\sin \alpha$, $\cos^2 \alpha$, $\cos \alpha$ dává nám rovnice (6.) následující hodnoty:

$$\sin^2 \alpha = \frac{b^2 \xi^2}{a^2 (a^2 - \xi^2) + b^2 \xi^2}; \quad \sin \alpha = \frac{b \xi}{\sqrt{a^2 (a^2 - \xi^2) + b^2 \xi^2}}$$

$$\cos^2 \alpha = \frac{a^2 (a^2 - \xi^2)}{a^2 (a^2 - \xi^2) + b^2 \xi^2}; \quad \cos \alpha = \frac{a \sqrt{a^2 - \xi^2}}{\sqrt{a^2 (a^2 - \xi^2) + b^2 \xi^2}}$$

Substitucí těchto hodnot a řádným skrácením promění se rovnice (7.) v následující:

$$b^2 \xi^4 + 2 a b \xi^2 \eta \sqrt{a^2 - \xi^2} + a^2 \eta^2 (a^2 - \xi^2) = a^4 b^2.$$

Rovnice tato jest vzhledem k výrazu $\sqrt{a^2 - \xi^2}$ smíšeně kvadratická, a řešíme-li ji, obdržíme

$$\sqrt{a^2 - \xi^2} = \frac{-b \xi^2 + a^2 b}{a \eta}.$$

Dvojsmyslnost však zde odpadá, neboť musí býti výraz $\sqrt{a^2 - \xi^2}$ pozitivním; jest tedy

$$\sqrt{a^2 - \xi^2} = b \frac{a^2 - \xi^2}{a \eta},$$

z čehož plyne

$$a^2 \eta^2 + b^2 \xi^2 = a^2 b^2.$$

Obalující křivka, o níž se nám jednalo, jest tedy *ellipsou*, osy $2a$ a $2b$ a střed v těžišku plochy mající. Ellipsa tato nazývána *ellipsou centrální*.

Poskytují ona nemalé výhody. Má-li se k. p. konstruktivním způsobem určití moment setrvačnosti plochy, která má vlastnosti z předu uvedené, vzhledem k ose libovolné těžiškem procházející, sestrojmež ellipsu centrální, k této tečnu k ose dané rovnoběžnou; druhá mocnost vzdálenosti této tečny od středu plochou násobená dá nám žádaný moment.

Při početném řešení této úlohy musí se určití rovnice oné tečny rovnoběžné k ose a vzdálenost její od středu způsobem analytickým.

K lepšímu objasnění buďtež zde určeny a sestrojeny centrální ellipsy některých jednoduchých tvarů.

1. *Obdélník* (ob. 11) výšky m a šířky n . Při tomto jest

$$J_1 = \frac{1}{12} m n^3$$

$$J_2 = \frac{1}{12} m^3 n$$

$$p = m n;$$

poloosy ellipsy jsou tedy:

$$a = \sqrt{\frac{J_1}{p}} = n \sqrt{\frac{1}{12}} = 0.288674 n$$

$$b = \sqrt{\frac{J_2}{p}} = m \sqrt{\frac{1}{12}} = 0.288674 m.$$

Sestrojení, jak jest v obrazci provedeno, dá se snadno odůvodniti.

Při čtverci (ob. 12), jehož strana s , přechází ellipsa v kruh poloměru

$$r = s \sqrt{\frac{1}{12}} = 0.288674 s.$$

2. *Trojúhelník* rovnoramenný (ob. 33.), jehož základna g a výška h .

$$\text{Zde jest} \quad J_1 = \frac{1}{48} g^3 h$$

$$J_2 = \frac{1}{36} g h^3$$

$$p = \frac{1}{36} g h$$

tudíž

$$a = \sqrt{\frac{J_1}{p}} = g \sqrt{\frac{1}{24}} = 0.204123 g$$

$$b = \sqrt{\frac{J_2}{p}} = h \sqrt{\frac{1}{18}} = 0.235701 h.$$

3. *Kruh* (ob. 14). Patrně, že zde opět přejde elipsa centrální v kruh.

$$\text{Jest zde} \quad J_1 = J_2 = \frac{\pi}{4} r^4,$$

$$p = \pi r^2,$$

poloměr kruhu centrálního tedy

$$r = \sqrt{\frac{J_1}{p}} = \sqrt{\frac{J_2}{p}} = \frac{1}{2} r.$$

4. *Elipsa* (ob. 15.), jejíž osy jsou 2α a 2β .

Pro elipsu jest:

$$J_1 = \frac{\pi}{4} \alpha^3 \beta$$

$$J_2 = \frac{\pi}{4} \alpha \beta^3$$

$$p = \pi \alpha \beta,$$

tudíž

$$a = \sqrt{\frac{J_1}{p}} = \frac{1}{2} \alpha$$

$$b = \sqrt{\frac{J_2}{p}} = \frac{1}{2} \beta.$$

5. *Úseč parabolická*, (ob. 16) jejíž rozměry jsou h a $2g$.

V tomto případě jest:

$$J_1 = \frac{4}{15} g^3 h$$

$$J_2 = \frac{16}{175} g h^3$$

$$p = \frac{4}{3} g h$$

tedy:

$$a = \sqrt{\frac{J_1}{p}} = g \sqrt{\frac{1}{5}} = 0.447213 g$$

$$b = \sqrt{\frac{J_2}{p}} = h \sqrt{\frac{12}{175}} = 0.261861 h. *)$$

O rovinných racionálních křivkách třetího stupně.

(Podává Dr. *Emil Weyr.*)

(Pokračování.)

Podmínku, kterou jsme pro tři na téže přímce ležící body racionální křivky třetího stupně na analytickém základě byli vyvinuli, může se též ryze geometricky odůvodniti a to způsobem následujícím. Budiž C_2 (obr. 17.) naše křivka a δ jejím bodem dvojným. Na křivce vytkněme sobě libovolný bod v co vrchol svazku paprskového. Každý paprsek X tohoto svazku protne křivku ještě v dalších dvou bodech x_1, x_2 , poněvadž křivka naše co čára 3. stupně s každou přímkou tři společné body máti *musí*. Body x_1, x_2 určují s bodem δ dva paprsky $\delta x_1, \delta x_2$ aneb kratčeji X_1, X_2 . Naopak protíná každý, bodem δ procházející paprsek X_1 křivku C_3 jen ještě v jediném bodě x , který s bodem v úplně určuje paprsek $v x_1$ neb X . Takto odpovídá každému paprsku (jako X_1) svazku δ jen jediný paprsek (X) svazku v , ale naopak každému paprsku (X) svazku v odpovídají dva paprsky (X_1, X_2) svazku δ . Dva takové paprsky

*) Srovnej: Die graphische Statik von K. Culmann^a. §§. 61. a 69.

Dále: „Handbuch der rationellen und technischen Mechanik von G. Decher“. Díl druhý, §§. 421 - 425.