

František Nožička

O nadplochách totálně geodetických v Riemannově prostoru. I.

Časopis pro pěstování matematiky, Vol. 78 (1953), No. 1, 65--72

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/117066>

Terms of use:

© Institute of Mathematics AS CR, 1953

Institute of Mathematics of the Academy of Sciences of the Czech Republic provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This paper has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://project.dml.cz>

O NADPLOCHÁCH TOTÁLNĚ GEODETICKÝCH V RIEMANNOVĚ PROSTORU, I

FRANTIŠEK NOŽIČKA, Praha.

(Došlo dne 18. září 1952.)

DT: 513.813

Práce je věnována problému zjištění existence totálně geodetických nadploch dimense $n-1$ v obecném Riemannově prostoru dimense n ($n > 2$) vnořitelném do euklidovského prostoru o dimenzi vyšší. V I. části práce jsou uvedeny nutné podmínky pro tuto existenci a tato část je vlastně úvodem k definitivnímu rozřešení problému (t. j. k najetí postačujících podmínek integrability příslušných diferenciálních rovnic a metody odvození rovnic hledaných totálně geodetických nadploch).

1. Úvod.

Obyčejným Riemannovým prostorem třídy I nazýváme n -rozměrný Riemannův prostor V_n vnořitelný do $(n+1)$ -rozměrného euklidovského prostoru E_{n+1} (s pozitivně definitním metrickým tensorem), který není však vnořitelný do n -rozměrného euklidovského prostoru¹).

Existují-li v daném Riemannově prostoru V_n ($n-1$)-rozměrné variety G_{n-1} takové, že platí

$$h_{ab} \equiv 0, \quad a, b = 1, 2, \dots, (n-1) \quad (1,1)$$

v každém bodě těchto variet, při čemž h_{ab} jest jejich druhým metrickým tensorem, potom tyto variety G_{n-1} nazýváme totálně geodetickými nadplochami prostoru V_n .

Nechť je dán obyčejný Riemannův prostor V_n ²) třídy I. Naším úkolem bude zkoumat, kdy existují v tomto prostoru V_n ($n-1$)-rozměrné variety totálně geodetické. Podaný rozbor nebude úplný. Problém bude řešen za těchto předpokladů:

a) Veličiny definující varietu V_n mají spojité parciální derivace podle souřadnic ξ^a ve V_n potřebného řádu.

b) Hodnota druhého metrického tensoru $h_{\alpha\beta}$ ve V_n jest n .

¹) *J. A. Schouten - D. J. Struik: Einführung in die neueren Methoden der Differentialgeometrie II, Groningen-Batavia, 1938, str. 141.*

²) $n \geq 2$.

2. Některé vztahy pro obecnou nadplochu V_{n-1} ve V_n .

Uvedeme nejdříve některé vztahy, které budeme v dalším potřebovat. Předpoklad, že V_n je Riemannovým prostorem třídy I vede nutně k existenci symetrického tensoru $h_{\alpha\beta}$ ve V_n takového, že platí

$$K_{\alpha\beta\gamma\delta} = 2h_{\delta[\alpha}h_{\beta]\gamma}, \quad (2,1)$$

$$\nabla_{[\alpha}h_{\beta]\gamma} = 0. \quad (2,2)$$

V rovnicích (2,1), (2,2) značí $K_{\alpha\beta\gamma\delta}$ tensor křivosti prostoru V_n^3 , ∇_α jest symbolický vektor kovariantní derivace příslušný metrické konexi $\left\{ \begin{smallmatrix} \gamma \\ \alpha\beta \end{smallmatrix} \right\}$ z prvního metrického tensoru $g_{\alpha\beta}$ ve V_n . Tensor $h_{\mu\lambda}$ jest tak zvaným druhým metrickým tensorem variety V_n . Rovnice (2,1), (2,2) jsou známé rovnice Gaussova a Gauss-Codazziho pro V_n vnořenou do euklidovského prostoru E_{n+1} ⁴).

Je-li V_{n-1} jakákoliv $(n-1)$ -rozměrná nadplocha ve V_n daná parametrickými rovnicemi

$$\xi^\alpha = \xi^\alpha(\eta^a), \quad \alpha = \dot{1}, \dot{2}, \dots, \dot{n}; \quad a = 1, 2, \dots, n-1 \quad (2,3)$$

a zavedeme-li označení $B_a^\alpha \equiv \frac{\partial \xi^\alpha}{\partial \eta^a}$ (při čemž předpokládáme, že funkce $\xi^\alpha(\eta^a)$ mají v uvažovaném definičním oboru nadplochy V_{n-1} spojitě parciální derivace potřebného řádu a hodnost matice $(B_a^1, B_a^2, \dots, B_a^n)$, $a = 1, \dots, n-1$, jest v tomto oboru $n-1$), potom první indukovaný metrický tensor variety V_{n-1} jest

$$g_{ab} \equiv B_a^\alpha B_b^\beta g_{\alpha\beta}. \quad (2,4)$$

Druhý metrický tensor variety V_{n-1} jed dán rovnicemi

$$h_{ab} \equiv B_a^\alpha \nabla_b t_\alpha, \quad (2,5)$$

kde t_α je tečný vektor variety V_{n-1} ve V_n definovaný rovnicemi

$$B_a^\alpha t_\alpha = 0, \quad g^{\alpha\beta} t_\alpha t_\beta = 1 \quad (2,6)$$

s pevně zvolenou orientací; symbol ∇_b je symbolický vektor Lagrangeovy derivace⁶) příslušný metrické konexi $\left\{ \begin{smallmatrix} \alpha \\ \beta\gamma \end{smallmatrix} \right\}$ ve V_n . Normálou variety V_{n-1} je vektor

$$n^\nu = g^{\nu\alpha} t_\alpha. \quad (2,7)$$

³) Jest $K_{\alpha\beta\gamma\delta} \equiv g_{\delta\epsilon} R_{\alpha\beta\gamma}^{\cdot\cdot\cdot\epsilon}$, kde $R_{\alpha\beta\gamma}^{\cdot\cdot\cdot\epsilon} \equiv 2(\partial_{[\alpha}\{\beta\gamma\}^\epsilon + \{\alpha|\rho\}\{\beta\gamma\}^\rho)$.

⁴) J. A. Schouten - D. J. Struik: Einführung in die neueren Methoden der Differentialgeometrie II, Groningen-Batavia 1938, str. 142.

⁵) Latinské indexy probíhají vždy v dalším symboly 1, 2, ... $n-1$, řecké indexy pak 1, 2, ... n .

⁶) t. j. $\nabla_b t_\alpha \equiv \frac{\partial}{\partial \eta^b} t_\alpha - \{\alpha\beta\} B_b^\beta t_\gamma$.

Zaveďme ještě veličiny B_γ^a jednoznačně těmito rovnicemi

$$B_\gamma^a B_\gamma^b = \delta_b^a, \quad B_\gamma^a n^\gamma = 0 \left(\delta_b^a = \begin{cases} 1 & \text{pro } a = b \\ 0 & \text{pro } a \neq b \end{cases} \right). \quad (2,8)$$

Důsledkem těchto rovnic je vztah

$$B_\alpha^a B_\alpha^b = \delta_\alpha^b - t_\alpha n^\beta \left(\delta_\beta^a = \begin{cases} 1 & \text{pro } \alpha = \beta \\ 0 & \text{pro } \alpha \neq \beta \end{cases} \right). \quad (2,9)$$

Použijeme též v dalším Gaussovu formuli pro metrickou konexi $\left\{ \begin{smallmatrix} c \\ ab \end{smallmatrix} \right\}$ z metrického tensoru g_{ab} (viz 2,4) ve V_{n-1}

$$\left\{ \begin{smallmatrix} c \\ ab \end{smallmatrix} \right\} B_\gamma^c = h_{ab} n^\gamma + \nabla_a B_\gamma^b \quad (2,10)$$

a rovnici Weingartenovu

$$\nabla_a n^\gamma = B_\gamma^c g^{cb} h_{ba}. \quad (2,11)$$

Z podmínek integrability rovnic (2,11), (2,10) plyne rovnice Gaussova

$$B_\alpha^a B_\beta^b B_\gamma^c B_\delta^d K_{\alpha\beta\gamma\delta} = 'K_{abcd} - 2h_{d[a} h_{b]c} \quad (2,12)$$

a rovnice Gauss-Codazziho

$$B_\alpha^a B_\beta^b B_\gamma^c n^\delta K_{\alpha\beta\gamma\delta} = -2' \nabla_{[a} h_{b]c}{}^\delta,$$

kde $'K_{abcd}$ je tensor křivosti variety V_{n-1} ⁹⁾ a $'\nabla_a$ symbolický vektor kovariantní derivace příslušný konexi $\left\{ \begin{smallmatrix} c \\ ab \end{smallmatrix} \right\}$ z tensoru g_{ab} ve V_{n-1} .

3. Nutné podmínky pro existenci totálně geodetických nadploch ve V_n .

Budeme nyní předpokládat, že existují ve V_n variety G_{n-1} takové, že pro jejich druhý metrický tensor h_{ab} platí vztah

$$h_{ab} \equiv 0 \quad (3,1)$$

v každém bodě z definičního oboru těchto variet.

Věta 1. *Nutná a postačující podmínka pro to, aby varieta V_{n-1} byla varietou totálně geodetickou ve V_n (tedy V_{n-1} jest G_{n-1}), jest*

$$\nabla_a n^\gamma = 0 \quad (3,2)$$

v každém bodě této variety.

Důkaz: Je-li V_{n-1} varietou G_{n-1} , potom platí definiční vztah (3,1), což implikuje, podle relace (2,11), ihned vztah (3,2). Platí-li v každém bodě variety V_{n-1} vztah (3,2), potom, vzhledem k tomu, že platí $\nabla_a g^{\gamma\alpha} = 0$, plyne ihned

⁷⁾ g_{ab} je rovněž pozitivně definitní (viz na př. *F. Nožička: La connexion et la normale de l'hypersurface dans l'espace Riemannien du point de vue de la géométrie affine, Czechoslovak Mathematical Journal, Vol. 1. (76) 1951, str. 18, věta I.*

⁸⁾ Viz *J. A. Schouten-D. J. Struik: Einführung in die neueren Methoden der Differentialgeometrie II, Groningen-Batavia 1938, str. 76, rovnice (9,8).*

⁹⁾ Jest $'K_{abcd} = g_{ae} R_{abc}{}^e$, kde $'R_{abc}{}^e \equiv 2(\partial_{[a} \{b\}_c^e) + \{a\}_r \{b\}_c^e$.

z (2,7): $\nabla_a t_\alpha = 0$, což po vynásobení elementem B_b^α (a sečtením přes α) vede právě k (3,1), t. j. k varietě totálně geodetické G_{n-1} .

Věta 2. *Existuje-li ve V_n totálně geodetická varieta G_{n-1} , potom tečný vektor v každém bodě této variety splňuje rovnice*

$$t_\alpha t_\sigma t_\tau T_{\gamma\delta\nu}^{\epsilon\theta\tau} = 0, \quad (3,3)$$

kde

$$T_{\gamma\delta\nu}^{\epsilon\theta\tau} \equiv \delta_{[\alpha}^\tau K_{\gamma\delta\nu\mu} g^{\epsilon\alpha} g^{\delta\mu} \left(\delta_\alpha^\tau = \begin{cases} 1 & \text{pro } \tau = \alpha \\ 0 & \text{pro } \tau \neq \alpha \end{cases} \right).$$

Důkaz: Existuje-li G_{n-1} ve V_n , potom, podle věty 1, platí (3,2) a odtud (podmínka integrability rovnic (3,2))

$$2\nabla_{[a}\nabla_{b]}n^\nu = 0,$$

což vede po provedení naznačených operací ke vztahu

$$B_a^\alpha B_b^\beta n^\mu R_{\alpha\beta\mu}^{\dots\gamma} = 0. \quad (3,4)$$

Násobme předchozí vztah veličinou $B_\gamma^b B_\delta^a$ (a sečteme přes a, b). Dostaneme tak s použitím relace (2,9)

$$\begin{aligned} B_\gamma^b B_\delta^a B_a^\alpha B_b^\beta n^\mu R_{\alpha\beta\mu}^{\dots\nu} &= (\delta_\gamma^\beta - t_\gamma n^\beta)(\delta_\delta^\alpha - t_\delta n^\alpha) n^\mu R_{\alpha\beta\mu}^{\dots\nu} = \\ &= n^\mu R_{\delta\gamma\mu}^{\dots\nu} - t_\gamma n^\beta n^\mu R_{\delta\beta\mu}^{\dots\nu} - t_\delta n^\alpha n^\mu R_{\alpha\gamma\mu}^{\dots\nu} = 0, \end{aligned} \quad (3,5)$$

neboť jest

$$t_\delta t_\gamma n^\alpha n^\beta n^\mu R_{\alpha\beta\mu}^{\dots\nu} = 0$$

podle první identity pro tensor křivosti, t. j. vzhledem k platnosti vztahu $R_{(\alpha\beta)\mu}^{\dots\nu} = 0$. S použitím (2,7) se snadno přesvědčíme, že vztahu (3,5) lze dát tento tvar

$$t_\epsilon t_\sigma t_\tau \delta_{[\alpha}^\tau R_{\delta\gamma\mu}^{\dots\nu} g^{\epsilon\alpha} g^{\delta\mu} = 0. \quad (3,6)$$

Odtud vynásobením $g_{\nu\sigma}$ a sečtením přes ν dostaneme právě vztah (3,3).

Věta 3. *Nechť V_n je obyčejný Riemannův prostor třídy I, $n > 2$. Nechť hodnota druhého metrického tensoru $h_{\mu\lambda}$ prostoru V_n je n^{10} . Potom systém rovnic (3,3) je ekvivalentní se systémem rovnic*

$$h_\mu^\lambda t_\lambda = st_\mu \quad (h_\mu^\lambda \equiv h_{\mu\alpha} h^{\alpha\lambda}) \quad (3,7)$$

a to ekvivalentní v tom smyslu, že každé řešení (pro vektor t_λ) rovnic (3,3) je zároveň řešením rovnic (3,7) a naopak.

Důkaz: Pro obyčejný Riemannův prostor třídy I platí (2,1) odkud, mechanickým dosazením do (3,3) a úpravou dostaneme

$$n^\mu (h_{\mu\gamma} h_{\delta\nu} - h_{\mu\delta} h_{\gamma\nu}) + t_\gamma n^\alpha n^\mu (h_{\mu\delta} h_{\alpha\nu} - h_{\mu\alpha} h_{\delta\nu}) + t_\delta n^\beta n^\mu (h_{\mu\beta} h_{\gamma\nu} - h_{\mu\gamma} h_{\beta\nu}) = 0 \quad (*)$$

Poněvadž podle předpokladu věty je hodnota tensoru $h_{\alpha\beta}$ rovna n , můžeme sestavit jednoznačně kontragradienční tensor $h^{\alpha\gamma}$ k tensoru $h_{\alpha\beta}$ definicí

$$h^{\alpha\gamma} h_{\alpha\beta} = \delta_\beta^\alpha \left(\delta_\beta^\gamma = \begin{cases} 1 & \text{pro } \gamma = \beta \\ 0 & \text{pro } \gamma \neq \beta \end{cases} \right)$$

¹⁰⁾ T. j. předpoklad b) na str. 1.

a předchozí rovnice (*) násobit tensorem $h^{\delta\nu}$. Dostaneme tak po snadné úpravě

$$(n - 2)n^{\mu}h_{\gamma\mu} = (n - 2)n^{\mu}n^{\alpha}h_{\mu\alpha}t_{\gamma}$$

a tedy, ježto předpokládáme $n > 2$,

$$n^{\mu}h_{\gamma\mu} = st_{\gamma}, \quad s = n^{\mu}n^{\alpha}h_{\mu\alpha} \quad (3,8)$$

Použijeme-li (2,7) a zavedeme-li označení $h_{\gamma}^{\alpha} = g^{\alpha\mu}h_{\gamma\mu}$ dostaneme vztah (3,7).

Máme tedy zatím tento výsledek: má-li systém rovnic (3,3) netriviální řešení pro vektor t_{ν} , potom za předpokladu, že hodnota tensoru $h_{\lambda\nu}$ je n , vyhovuje toto řešení rovnicím (3,7). Nemůže mít tedy systém (3,3) více řešení než systém (3,7).

Uvažujme nyní všechna možná netriviální řešení systému (3,7). Budiž t_{α} libovolné netriviální jeho řešení. Dosaďme nyní vektor t_{α} vyhovující rovnicím (3,7) do systému (3,3) resp. do jemu ekvivalentnímu systému (*). Vzhledem ke vztahům

$$n^{\mu}h_{\mu\gamma} = g^{\mu\alpha}h_{\mu\gamma}t_{\alpha} = h_{\gamma}^{\alpha}t_{\alpha} = st_{\gamma}; \quad s = h_{\mu\gamma}n^{\mu}n^{\gamma}$$

dostaneme po dosazení do (*)

$$st_{\gamma}h_{\delta\nu} - st_{\delta}h_{\gamma\nu} + s^2t_{\gamma}t_{\delta}t_{\nu} - st_{\gamma}h_{\delta\nu} + st_{\delta}h_{\gamma\nu} - s^2t_{\delta}t_{\gamma}t_{\nu} = 0,$$

t. j. identitu.

Tedy každé řešení rovnic (3,7) vyhovuje rovnicím (3,3). Nemůže tedy systém (3,3) mít méně řešení než systém (3,7). Shora jsme ukázali, však že systém (3,3) nemůže mít — za předpokladů věty — také více řešení než systém (3,7). Je tedy každé řešení systému (3,7) řešením systému (3,3) a naopak.

Poznámka 1. Otázka po existenci jednorozměrných totálně geodetických variet ve V_2 (tedy při $n = 2$) je triviální. V tomto případě jde totiž o geodetické křivky ve V_2 , při čemž víme, že pro spojitě diferencovatelnou varietu bodem a směrem v tomto bodě je geodetická čára lokálně stanovena. Avšak i zde můžeme si ověřit předchozí vztahy. Snadno si ověříme, že definiční vztah pro tot. geodetické variety (1,1) je v případě křivky $\xi^{\nu} = \xi^{\nu}(t)$, $\nu = 1, 2$ ve V_2 ekvivalentní se vztahem $k = 0$, kde k je křivost křivky ve V_2 . Tím je však právě charakterisována křivka geodetická ve V_2 . Podmínka integrability (3,4) pro rovnici (3,2) přejde pak samozřejmě v identitu, čímž je charakterisována úplná integrabilita a tedy existence geodet. čar v každém bodě a směru.

My z dalších našich úvah případ $n = 2$ připomenutý v této poznámce vyloučíme.

Věta 4. *Systém rovnic (3,3) má za předpokladů vyslovených ve větě 3 vždy reálná netriviální (nenulová) řešení pro vektor t_{α} a to nejméně v počtu n . Je-li tento počet právě n , jsou tyto vektory navzájem kolmé; je-li jich více než n , pak jich je nekonečně mnoho. V tomto druhém případě je však vždy možno vybrat n ortogonálních vektorů, jež řeší uvažovaný systém, a všechna ostatní řešení jsou jejich lineárními kombinacemi.*

Důkaz: Podle věty 3 je systém (3,3) ekvivalentní se systémem (3,7). Systém (3,7) jest však definičním vztahem pro hlavní směry tensoru $h_{\lambda\mu}$ v prostoru V_n . Existence nenulového řešení rovnic (3,7) vyžaduje splnění vztahu

$$\text{Determinant} \quad (h_{\mu}^{\lambda} - s\delta_{\mu}^{\lambda}) = 0, \quad (3,8)$$

což je charakteristická rovnice příslušná reálnému symetrickému tensoru $h_{\lambda\mu}$ ve V_n . Je nyní známo, že tato rovnice n -tého stupně v s má vždy n reálných kořenů $s_1, s_2, \dots, s_n^{11}$, z nichž není žádný roven nule¹²). Z theorie hlavních směrů je známo¹¹), že lze vždy najít n lineárně nezávislých vektorů $t_{\alpha} (a = 1, 2, \dots, n)$, vyhovujících rovnicím (3,7) (vzájemně ortogonálních). Jednoduchému kořenu s charakteristické rovnice přísluší jednoznačně řešení t_{α} , vyhovující rovnici $h_{\mu}^{\lambda} t_{\alpha} = s t_{\alpha}$, vícenásobnému kořenu s pak nekonečně mnoho vektorů t_{α}^{11}).

Věta 5. *Existuje-li v obyčejném Riemannově prostoru $V_n (n > 2)$ třídy I varieta totálně geodetická G_{n-1} , potom normála variety G_{n-1} v každém jejím bodě leží v hlavním směru tensoru $h_{\mu\lambda}$, t. j. normální vektor variety G_{n-1} ve V_n má směr hlavní.¹³*

Důkaz: plyne bezprostředně z vět 2, 3, 4.

Poznámka 2. Položíme-li si otázku po úplné integrovatelnosti rovnic (3,2) při $n > 2$, t. j. otázku, pro jaké variety V_n v E_{n+1} existují v každém jejich bodě a daném $(n - 1)$ -směru ve V_n totálně geodetické variety G_{n-1} , pak tuto otázku lze snadno na základě předchozích úvah zodpovědět. K tomu stačí uvážit toto: Podmínka úplné integrovatelnosti rovnic (3,2) vyžaduje identické splnění rovnic (3,4), (a tedy též (3,3) — kterážto ekvivalence se snadno ověří —) při každé volbě vektoru t_{α} ve V_n . Avšak identické splnění rovnic (3,3) vede podle dřívějších úvah k identickému splnění vztahů (3,7), což vede potom k podmínce $h_{\mu}^{\lambda} = s\delta_{\mu}^{\lambda}$, nebo, což je totéž, ke vztahům

$$h_{\mu\lambda} = sg_{\mu\lambda} \quad (s \dots \text{skalár ve } V_n). \quad (3,9)$$

Snadno si též ověříme, že za platnosti vztahů (3,9) přejde podmínka integrability (3,3) v identitu. Z těchto úvah ihned vyplývá, že existují-li variety V_n

¹¹) J. A. Shouten - D. J. Struik: Einführung in die neueren Methoden der Differentialgeometrie II, Groningen-Batavia, 1938, str. 36.

¹²) Kdyby totiž nějaký kořen s rovnice (3,8) byl roven nule, potom rovnice (3,7) pro tuto nulovou hodnotu s by se redukovala na tvar

$$h_{\mu\lambda} n^{\lambda} = h_{\mu}^{\alpha} t_{\alpha} = 0.$$

Poněvadž podmínka (3,8) je postačující podmínkou pro existenci nenulového řešení t_{λ} , plynilo by odtud nutně, že $h_{\mu\lambda}$ má hodnotu menší než n , což je ve sporu s předpokladem věty.

¹³) Podle předpokladu je hodnota tensoru $h_{\mu\lambda}$ rovna n .

v $E_{n+1, \nu}$ nichž v každém jejich bodě při libovolně daném $(n - 1)$ -směru v nich ležícím existují totálně geodet. variety G_{n-1} , potom pro tyto variety musí platit vztah (3,9). Z podmínek integrability rovnic (3,9) a rovnic (2,2) plyne pak

$$\nabla_{[\alpha}(g_{\mu]\lambda}s) = 0,$$

t. j. po rozepsání

$$g_{\lambda[\mu}\partial_{\alpha]}s = 0, \quad (3,10)$$

neboť

$$\nabla_{\alpha}s \equiv \partial_{\alpha}s, \quad \nabla_{\alpha}g_{\lambda\mu} \equiv 0.$$

Násobením vztahu (3,10) tensorem $g^{\alpha\lambda}$ dojdeme k podmínce

$$\delta_{[\mu}^{\alpha} \partial_{\alpha]}s = 0,$$

t. j.

$$\partial_{\mu}s - n \partial_{\mu}s = 0,$$

z čehož vyplývá $s = \text{konst.}$ Obráceně, je-li s konstantní, pak podmínky integrability rovnic (3,9) přejdou v identitu. Máme tedy tento všeobecně známý výsledek: *V E_{n+1} existují variety V_n ¹³⁾, jejichž každým bodem při libovolně daném $(n - 1)$ -směru v tomto bodě (směru ležícím ve V_n) procházejí totálně geodetické variety G_{n-1} ležící ve V_n a obsahující daný $(n - 1)$ -směr. Variety V_n mají pak tu vlastnost, že pro ně platí vztah*

$$h_{\alpha\beta} = cg_{\alpha\beta} \quad (c = \text{konst.} \neq 0).$$

Jsou to, jak je známo, *hypersféry* dimense $n - 1$ v E_{n+1} .

Poznámka 3. Z věty 5 je zřejmé, že otázka existence totálně geodetických nadploch G_{n-1} ve V_n souvisí úzce s otázkou kongruencí hlavních čar ve V_n a s existencí nadploch dimense $n - 1$ kolmých ke kognuenci čar hlavních. Proto bude kongruencím hlavních čar věnována pozornost v dalších částech práce. Případy popsané v poznámce 1 a 2 vyloučíme jako známé z dalších našich úvah.

Poznámka 4. Dodatkem k této první části práce podejme ještě geometrický význam definičních rovnic (1,1) pro nadplochy totálně geodetické dimense $n - 1$ ve V_n .

Existuje-li totiž ve V_n nadplocha G_{n-1} s parametrickými rovnicemi $\xi^{\nu} = \xi^{\nu}(\eta^a)$, $\nu = 1, \dots, n$; $a = 1, \dots, n - 1$, pro niž platí (1,1), potom pro tuto nadplochu se vztah (2,10) redukuje na tvar

$$\nabla_a B_c^{\nu} = \begin{Bmatrix} c \\ ab \end{Bmatrix} B_c^{\nu}. \quad (3,11)$$

Budiž nyní $\eta^a = \eta^a(t)$ rovnice nějaké geodetické křivky v G_{n-1} s tečným vektorem $v^a \equiv \frac{d\eta^a}{dt}$ v G_{n-1} . Složky tohoto tečného vektoru ve V_n jsou $v^a = B_a^{\alpha}v^{\alpha}$. Tuto geodetickou čaru můžeme popsat jakožto útvar ve V_n rovnicemi $\xi^{\nu} = \xi^{\nu}(\eta^a(t))$. Platí nyní vzhledem k (3,11)

$$\begin{aligned}\nabla_t v^\alpha &= \nabla_t (B_a^\alpha v^a) = v^b v^a \nabla_b B_a^\alpha + B_a^\alpha \frac{d}{dt} v^a = \\ &= v^b v^a \left\{ \begin{matrix} c \\ ab \end{matrix} \right\} B_c^\alpha + B_c^\alpha \frac{d}{dt} v^c = B_b^\alpha \nabla_t v^c.\end{aligned}\quad (3,12)$$

Poněvadž podle předpokladu je křivka geodetickou v G_{n-1} , platí pro ni

$$\nabla_t v^c = f(t) v^c, \quad (3,13)$$

kde $f(t)$ je nějaký skalár. Z (3,12), (3,13) plyne však

$$\nabla_t v^\alpha = B_c^\alpha f(t) v^c = f(t) v^\alpha$$

což značí, že křivka je geodetickou též ve V_n .

Tedy pro plochu tot. geodetickou G_{n-1} ve V_n je každá geodetická křivka v G_{n-1} též geodetickou ve V_n . Zvolíme-li v G_{n-1} bod a v něm uvažujeme $(n-1)$ -dimensionální nadrovinu v E_{n+1} odpovídající tečnému vektoru variety G_{n-1} ve V_n , potom všechny geodetické křivky ve V_n , jichž tečné vektory v uvažovaném bodě leží v této nadrovině, leží v G_{n-1} . Naše analytická definice tot. geodetické variety G_{n-1} ve V_n odpovídá tedy synthetické definici, jak ji zavádí na př. É. Cartan¹⁴⁾.

(Pokračování.)

¹⁴⁾ É. Cartan: *Leçons sur la géométrie des espaces de Riemann*, Gauthier-Villars, Paris 1928, str. 119–123, Cap. 5, odst. 2.