

Alois Švec

Le calcul tensoriel généralisé

*Commentationes Mathematicae Universitatis Carolinae*, Vol. 1 (1960), No. 2, 17–22

Persistent URL: <http://dml.cz/dmlcz/104867>

## Terms of use:

© Charles University in Prague, Faculty of Mathematics and Physics, 1960

Institute of Mathematics of the Czech Academy of Sciences provides access to digitized documents strictly for personal use. Each copy of any part of this document must contain these *Terms of use*.



This document has been digitized, optimized for electronic delivery and stamped with digital signature within the project *DML-CZ: The Czech Digital Mathematics Library* <http://dml.cz>

LE CALCUL TENSORIEL GÉNÉRALISÉ

Alois ŠVEC, Praha

1. Tout d'abord, je vais expliquer ce que j'entends par variété  $A_{r,n}^r$  ( $0 \leq r \leq n$ ;  $0 < r$ ), cette variété étant la généralisation de la variété d' $\infty^n$  des sous-espaces  $A_r$  d'un espace affine  $A_n$  :

Soit donné un domaine  $\Omega_n$  /  $n$ -dimensionnel / des paramètres, à chaque point  $(\xi) \equiv (\xi^1, \dots, \xi^n)$  je fais correspondre un espace affine  $A_n(\xi)$  et dans celui-ci un sous-espace  $A_r(\xi)$ . Soient maintenant  $(^0\xi)$ ,  $(^1\xi)$  deux points du domaine  $\Omega_n$ , alors à chaque arc  $\gamma \subset \Omega_n$  qui les joint il correspond une affinité entre les espaces  $A_n(^0\xi)$  et  $A_n(^1\xi)$ . D'une façon analytique, je peux procéder comme suit : Je choisis dans chaque espace  $A_n(\xi)$  un repère  $\{M_i, J_i, \dots, J_n\}(\xi)$  de sorte que  $\{M_i, J_i, \dots, J_n\}(\xi)$  soit le repère d' $A_r(\xi)$ ; ensuite soient données les fonctions

$$1/ \Gamma_a^\alpha = \Gamma_a^\alpha(\xi), \quad \Gamma_{a\alpha}^\beta = \Gamma_{a\alpha}^\beta(\xi). \quad x/$$

Si  $\gamma$  est donné d'une façon paramétrique par

$$2/ \xi^a = \xi^a(t), \quad ^0t \leq t \leq ^1t; \quad \xi^a(^0t) = ^0\xi^a, \quad \xi^a(^1t) = ^1\xi^a,$$

écrivons le système d'équations différentielles

$$3/ \frac{dN}{dt} = \Gamma_a^\alpha(\xi(t)) \frac{d\xi^a}{dt} J_\alpha, \quad \frac{dJ_\alpha}{dt} = \Gamma_{a\alpha}^\beta(\xi(t)) \frac{d\xi^a}{dt} J_\beta$$

---

x/ Ici  $\alpha, \beta, \gamma, \dots = 1, \dots, n$ ;  $A, B, C, \dots = 1, \dots, r$   
 $a, b, c, \dots = 1, \dots, r$ ;  $M, N, P, \dots = r+1, \dots, n$ .

pour le point  $N = N(t)$  et les vecteurs  $J_\alpha = J_\alpha(t)$  d'espace  $A_m(\xi)$ . Considérons la solution du système précédent déterminée par les conditions initiales  $\{N(\xi^0), J_1(\xi^0), \dots, J_m(\xi^0)\} = \{M, J_1, \dots, J_m\}(\xi^0)$ . L'affinité  $A_{\gamma_\tau}$ :

$$A_m(\xi(\tau)) \rightarrow A_m(\xi^0) \quad \text{donnée par} \quad A_{\gamma_\tau} M(\xi(\tau)) = N(t)$$

$$A_{\gamma_\tau} J_\alpha(\xi(\tau)) = J_\alpha(\tau) \quad \text{est l'affinité}$$

mentionnée dans la définition géométrique,  $A_{\gamma_\tau}$  étant associée à la partie  $\gamma_\tau$  ( $\xi^0 \leq t \leq \tau$ ) de  $\gamma$ .

J'appelle :  $A_m(\xi)$  espace local,  $A_p$  centre (local),  $\{M, J_\alpha\}(\xi)$  repère local, l'ensemble des fonctions  $\Gamma_a^\alpha(\xi)$ ,  $\Gamma_{\alpha\alpha}^\beta(\xi)$  objet de la connexion.

Dans chaque espace local  $A_p(\xi(t)) - \xi(t)$  étant la courbe (2) - soit choisi un espace  $B_q(t)$ . La variété des sous-espaces  $\tilde{B}_q(t) = A_{\gamma_t} B_q(t)$  ( $\xi^0 \leq t \leq \xi$ )

de l'espace  $A_m(\xi^0)$  est appelée développement des espaces  $B_q(t)$  (donnés le long de  $\gamma$ ) dans  $A_m(\xi^0)$ .

Je dois résoudre la question fondamentale : Soit donnée une variété  $A_{p,n}^x$  et soient

$$(4) \quad \xi^a = \xi^a(*\xi^b) \quad \text{ou} \quad *\xi^a = *\xi^a(\xi^b), \quad \det |A_{a'}^a| \neq 0, \quad x)$$

$$(5) \quad M = M' + \varrho^{A'} J_{A'}, \quad J_\alpha = \sigma_\alpha^{A'} J_{A'}, \quad (\sigma_A^{M'} = 0)$$

les transformations des paramètres et des repères locaux, de quelle manière se transforme l'objet de la connexion ?

A l'aide des équations (3) et des équations analogues pour les repères et les paramètres nouveaux on trouve facilement

$$(6) \quad \Gamma_{a'\beta'}^{\alpha'} = \sigma_\alpha^{A'} \sigma_{\beta'}^B A_{a'}^A \Gamma_{A\beta}^A - \sigma_{\beta'}^\alpha \partial_{a'} \sigma_\alpha^{A'}$$

x) Je définis :  $\partial_a = \partial/\partial \xi^a$ ,  $A_{a'}^a = \partial_{a'} \xi^a$ ,  $A_a^{a'} = \partial_a \xi^{a'}$ .

$$(7) \quad \Gamma_{a'}^{\alpha'} = \sigma_a^{\alpha'} A_{a'}^a \Gamma_a^\alpha - \partial_{a'} \varrho^{\alpha'} - \varrho^A \sigma_a^{\alpha'} \sigma_A^\beta A_{a'}^a \Gamma_{a\beta}^\alpha + \varrho^A \sigma_A^\alpha \partial_{a'} \sigma_a^{\alpha'}$$

où  $\sigma_{\alpha'}^a$  sont donnés par

$$(8) \quad \sigma_{\alpha'}^a \sigma_{\beta'}^a = \delta_{\beta'}^{\alpha'} \text{ d'où on a}$$

$$\partial_a \sigma_{\alpha'}^{\beta'} = -\sigma_{\beta'}^{\alpha'} \sigma_a^{\epsilon'} \partial_a \sigma_{\epsilon'}^{\delta'} , \quad \partial_a \sigma_{\beta'}^{\delta'} = -\sigma_{\beta'}^{\alpha'} \sigma_{\epsilon'}^{\delta'} \partial_a \sigma_{\alpha'}^{\epsilon'}$$

2. Les équations (6), (7) étant compliquées, on peut penser qu'il n'est pas possible de définir les objets qui soient généralisations des tenseurs de torsion et de courbure connus en cas d'espace  $A_{0,n}^n$  à connexion affine, mais ce n'est pas vrai. Considérons les ensembles de fonctions

$$(9) \quad \frac{1}{2} S_{ab}^\alpha = \partial_{[b} \Gamma_{a]}^\alpha - \Gamma_{[b}^\beta \Gamma_{a]\beta}^\alpha , \quad \frac{1}{2} R_{ab\beta}^\alpha = \partial_{[a} \Gamma_{b]\beta}^\alpha + \Gamma_{[a\gamma]^\alpha} \Gamma_{b]\beta}^\gamma ;$$

j'appelle le système des fonctions  $S_{ab}^\alpha$  ou  $R_{ab\beta}^\alpha$  resp. objet de torsion ou tenseur de courbure resp.

On trouve ( par un calcul direct que les expressions (9) se transforment selon

$$(10) \quad S_{a'b'}^{\alpha'} = \sigma_a^{\alpha'} A_{a'}^a A_{b'}^b S_{ab}^\alpha + \varrho^A \sigma_a^{\alpha'} \sigma_{A'}^\beta A_{a'}^a A_{b'}^b R_{ab\beta}^\alpha ,$$

$$(11) \quad R_{a'b'\beta'}^{\alpha'} = \sigma_a^{\alpha'} \sigma_{\beta'}^\beta A_{a'}^a A_{b'}^b R_{ab\beta}^\alpha .$$

Si  $R_{ab\beta}^\alpha = 0$  ( pour tous  $a, b, \alpha, \beta$  ), alors les équations  $dJ_\alpha = \Gamma_{a\alpha}^\beta d\xi^a J_\beta$  sont complètement intégrables. Si  $R_{ab\beta}^\alpha = S_{ab}^\alpha = 0$ , alors les équations

$$(12) \quad dM = \Gamma_a^\alpha d\xi^a J_\alpha , \quad dJ_\alpha = \Gamma_{a\alpha}^\beta d\xi^a J_\beta$$

sont complètement intégrables et la variété  $A_{p,n}^r$  considérée est de fait une variété d'ordre  $\infty^r$  d'espaces  $A_p$  plongés dans un espace affine  $A_n$ .

3. De ce qui précède on voit qu'il est naturel d'introduire la définition suivante : L'ensemble des fonctions

$$T_{\alpha_1 \dots \alpha_p; a_1 \dots a_u}^{\beta_1 \dots \beta_q; b_1 \dots b_v} \quad (\text{en nombre}) n^{p+q} n^{u+v}$$

s'appelle  $(p/q, u/v)$ -tenseur si les transformations (4) + (5) nous donnent

$$(13) \quad T_{\alpha'_1 \dots \alpha'_p; a'_1 \dots a'_u}^{\beta'_1 \dots \beta'_q; b'_1 \dots b'_v} = \sigma_{d_1}^{\alpha'_1} \dots \sigma_{d_p}^{\alpha'_p} \sigma_{\beta'_1}^{\beta_1} \dots \sigma_{\beta'_q}^{\beta_q} \cdot$$

$$A_{a_1}^{a'_1} \dots A_{a_u}^{a'_u} A_{b'_1}^{b_1} \dots A_{b'_v}^{b_v} T_{\alpha_1 \dots \alpha_p; a_1 \dots a_u}^{\beta_1 \dots \beta_q; b_1 \dots b_v}$$

On voit de (11) que  $R_{ab}^{\alpha\beta}$  est un  $(1/1; 0/2)$ -tenseur.

J'écris tout simplement -tenseur au lieu de

$(p/q; 0/0)$ -tenseur; le  $(1/0)$ -tenseur ou

$(0/1)$ -tenseur resp. s'appelle vecteur contravariant

ou covariant resp. Il est facile de généraliser l'algèbre

tensorielle connue au cas des  $(p/q; u(v))$ -tenseurs.

La dérivation covariante d'un -tenseur peut être définie par les formules

$$(14) \quad \nabla_a T_{\beta_1 \dots \beta_q}^{\alpha_1 \dots \alpha_p} = \partial_a T_{\beta_1 \dots \beta_q}^{\alpha_1 \dots \alpha_p} + \sum_{i=1}^p \Gamma_{ad}^{\alpha_i} T_{\beta_1 \dots \beta_q}^{\alpha_1 \dots \alpha_{i-1} \alpha_{i+1} \dots \alpha_p} - \sum_{i=1}^q \Gamma_{\alpha\beta_i} T_{\beta_1 \dots \beta_{i-1} \beta_{i+1} \dots \beta_q}^{\alpha_1 \dots \alpha_p}$$

$\nabla_a T_{\beta_1 \dots \beta_q}^{\alpha_1 \dots \alpha_p}$  étant un  $(p/q; 0/1)$ -tenseur.

4. Supposons une variété  $A_{p,n}^n$  douée d'un  $(0/2)$ -tenseur  $\mathcal{G}_{\alpha\beta}$  symétrique défini positif.

Alors chaque espace local peut être considéré comme un espace

euclidien, le produit scalaire de deux vecteurs  $\mathcal{J} = u^\alpha \mathcal{J}_\alpha$ ,

$\mathcal{J}' = v^\alpha \mathcal{J}_\alpha$  étant défini par  $(\mathcal{J}, \mathcal{J}') = \mathcal{G}_{\alpha\beta} u^\alpha v^\beta$ .

Je dirai que la variété  $A_{p,n}^n$  est à connexion

euclidienne (et je la désignerai par  $E_{p,n}^n$ ) si

$$(15) \quad \nabla_a \mathcal{G}_{\alpha\beta} \equiv \partial_a \mathcal{G}_{\alpha\beta} - \frac{1}{2} \Gamma_{a(\alpha}^{\gamma} \mathcal{G}_{\beta)\gamma} = 0.$$

Pour une  $E_{p,n}^n$  on peut démontrer

$$(16) \quad R_{(ab)\beta\gamma} = R_{ab(\beta\gamma)} = 0 \quad \text{ou} \quad R_{ab\beta\gamma} = g_{\alpha\gamma} R_{ab\beta}^{\alpha}$$

5. Enfin, je vais montrer que la théorie précédente est une généralisation véritable de la théorie bien connue des espaces à connexion affine. Soit donnée une variété  $\Omega_m$  (à  $m$  dimensions) des paramètres, à chaque point  $(\xi) \in \Omega_m$  soit associé un espace centro-affin  $A_m(\xi)$  (au centre  $M = M(\xi)$ ) contenant un repère local

$\{M; \gamma_1, \dots, \gamma_m\}$  choisi d'une manière quelconque. Soit  $(2)$  un arc paramétrisé de  $\Omega_m$ , alors j'appelle le vecteur

$$(17) \quad \gamma = \frac{d\xi^{\alpha}}{dt} \gamma_{\alpha}$$

son vecteur tangent au point  $\xi^{\alpha} = \xi^{\alpha}(t)$ ; le vecteur (17) étant situé dans  $A_m(\xi(t))$ . Faisons la convention suivante: Chaque transformation des paramètres (4) doit produire une transformation des repères locaux

$$(18) \quad \gamma_{\alpha'} = A_{\alpha}^{\alpha'} \gamma_{\alpha}, \quad \text{c'est à dire} \quad \gamma_{\alpha'} = A_{\alpha'}^{\alpha} \gamma_{\alpha}$$

Alors on a

$$\gamma = \frac{d\xi^{\alpha}}{dt} \gamma_{\alpha} = A_{\alpha'}^{\alpha} \frac{d\xi^{\alpha'}}{dt} \gamma_{\alpha} = \frac{d\xi^{\alpha'}}{dt} \gamma_{\alpha'} = \gamma'$$

de sorte que la notion de vecteur tangent est géométrique.

Considérons un espace  $U_m \equiv A_{0,m}^m$  et faisons les suppositions suivantes:

A<sup>0</sup>) chaque transformation (4) des paramètres induit la transformation (5) des repères locaux où l'on a

$$(19) \quad \rho^{\alpha} = 0, \quad \sigma_{\alpha}^{\alpha'} = A_{\alpha}^{\alpha'}, \quad \sigma_{\alpha'}^{\alpha} = A_{\alpha'}^{\alpha}$$

B<sup>0</sup>) soit  $\gamma'$  la courbe développée de la courbe  $\gamma$  (2) (soit  $\gamma' \subset A_m(\xi)$ ), alors les vecteurs tangents aux courbes  $\gamma$  et  $\gamma'$  (situés dans  $A_m(\xi)$ ) coïncident.

Parce que le vecteur tangent à la courbe  $\gamma'$  ou  $\gamma$  resp. est  $\gamma' = \Gamma_{\beta}^{\alpha} \frac{d\xi^{\beta}}{dt} \gamma_{\alpha}$  ou  $\gamma = \delta_{\beta}^{\alpha} \frac{d\xi^{\beta}}{dt} \gamma_{\alpha}$

resp., la supposition  $B^0$ ) est équivalente à la relation

$$(20) \quad \Gamma_{\beta}^{\alpha} = \delta_{\beta}^{\alpha}.$$

Alors on a de (6)

$$(21) \quad \Gamma_{\beta' \gamma'}^{\alpha'} = A_{\alpha}^{\alpha'} A_{\beta'}^{\beta} A_{\gamma'}^{\gamma} \Gamma_{\beta \gamma}^{\alpha} + A_{\omega}^{\alpha'} \partial_{\beta'} A_{\gamma'}^{\omega},$$

l'équation usuelle. L'équation (7) nous donne  $\delta_{\beta'}^{\alpha'} = \delta_{\beta}^{\alpha}$ ,  
 le tenseur  $R_{ab\beta}^{\alpha}$  est le tenseur de courbure bien  
 connu et l'objet  $S_{ab}^{\alpha}$  se réduit au tenseur de torsion

$$S_{\beta \gamma}^{\alpha} = 2 \Gamma_{[\beta \gamma]}^{\alpha}.$$

Pour les détails voir mon travail " L'application des  
 variétés à connexion à certains problèmes de la géométrie  
 différentielle " qui paraîtra dans Czech.Math.Journal  
 1960 ( vol. 4 ) ou 1961 ( vol. 1 ).